

---

COMPILANDO CONOCIMIENTO

# Análisis Complejo

CÁLCULO Y ANÁLISIS

Oscar Andrés Rosas Hernandez

Julio 2018

# Índice general

0.1. ¿Qué es lo que estoy leyendo? . . . . .	7
<b>I Números Complejos</b>	<b>8</b>
<b>1. Cosas que Debes Recordar</b>	<b>9</b>
1.1. Heaviside: Tips para Fracciones Parciales . . . . .	10
1.1.1. Ejemplos . . . . .	11
1.2. Funciones Trigonometricos . . . . .	13
1.2.1. Evaluación Rápida . . . . .	13
1.2.2. Identidades Importantes . . . . .	13
<b>2. Definiciones</b>	<b>14</b>
2.1. Definición de Números Complejos . . . . .	15
2.2. Definiciones Utiles . . . . .	15
2.3. Repeticiones de $i$ . . . . .	15
<b>3. Aritmética Compleja</b>	<b>16</b>
3.1. Operaciones Básicas . . . . .	17
3.2. Elemento Identidad . . . . .	18
3.3. Inverso Multiplicativo . . . . .	18
3.4. Campo de los Complejos . . . . .	19
3.5. Conjugados . . . . .	20
3.5.1. Coordenadas Conjugadas . . . . .	22
3.6. Módulo o Valor Absoluto . . . . .	23

3.7. Producto Punto y Cruz . . . . .	27
3.7.1. Producto Punto . . . . .	27
3.7.2. Producto Cruz . . . . .	27
3.8. Problemas Varios . . . . .	28
<b>4. Forma Polar y Argumentos</b>	<b>33</b>
4.1. Forma Polar . . . . .	34
4.1.1. De forma Polar a forma Rectangular . . . . .	34
4.1.2. De forma Rectangular a forma Polar . . . . .	34
4.2. Argumento de $z$ . . . . .	35
4.3. Leyes de Aritmetica . . . . .	36
<b>5. Forma de Euler y Raíces</b>	<b>38</b>
5.1. Forma de Euler . . . . .	39
5.1.1. $e^z$ . . . . .	39
5.1.2. Propiedades . . . . .	40
5.2. Identidad de Lagrange . . . . .	41
5.3. Ley de Moivre's . . . . .	42
5.4. n-Raíces de un Numero Complejo . . . . .	43
5.4.1. Encontrar las Raíces de un Número Complejo . . . . .	43
5.4.2. Raices de la Unidad . . . . .	44
5.4.3. Propiedades Interesantes . . . . .	45
5.4.4. Teorema Fundamental del Álgebra . . . . .	46
<b>II Funciones y Cálculo Complejo</b>	<b>47</b>
<b>6. Funciones Complejas</b>	<b>48</b>
6.1. Funciones en General . . . . .	49
6.2. Funciones Hiperbolicas $cosh(x)$ y $senh(x)$ . . . . .	50
6.3. Trigonometricas Complejas: $cos(z)$ y $sin(z)$ . . . . .	51
6.4. Funciones $e^z$ y $Ln(z)$ . . . . .	52

6.5. $z_1^{z_2}$ . . . . .	52
<b>7. Límites</b>	<b>53</b>
7.1. Límites en Cálculo Real . . . . .	54
7.1.1. Definición Formal . . . . .	54
<b>8. Derivación</b>	<b>55</b>
8.1. Funciones Analíticas . . . . .	56
8.2. Continuidad . . . . .	56
8.3. Definición Formal . . . . .	56
8.4. Ecuaciones de Cauchy - Riemann en Rectangular . . . . .	57
8.5. Ecuaciones de Cauchy - Riemann en Forma Polar . . . . .	58
8.5.1. Demostración usando Rectangular . . . . .	58
8.5.2. Comprobación usando Rectangular . . . . .	61
8.6. Funciones Analíticas y Cauchy - Riemann . . . . .	63
8.7. Funciones Armonicas y Ecuaciones de Laplace . . . . .	63
<b>9. Integración</b>	<b>64</b>
9.1. Integrales Complejas . . . . .	65
9.1.1. Calcular un Integral Compleja sobre $C$ . . . . .	66
9.1.2. Parametrización . . . . .	67
9.2. Integrales Bonitas: Antiderivadas . . . . .	67
9.3. Teorema de la Deformación . . . . .	67
9.4. Teorema de Cauchy-Goursat . . . . .	68
9.5. Teorema de la Integral de Cauchy . . . . .	69
9.5.1. Teorema de Integral vs Formula de la Integral . . . . .	69
9.5.2. Ejemplos . . . . .	70
9.6. Teorema de Cauchy de Derivación de Orden Superior . . . . .	71
9.6.1. Ejemplos . . . . .	71

<b>III</b>	<b>Series Complejas y Residuos</b>	<b>74</b>
<b>10.</b>	<b>Series Complejas</b>	<b>75</b>
10.1.	Serie Geométrica . . . . .	76
10.2.	Series de Potencias . . . . .	77
10.3.	Series de Taylor . . . . .	78
10.3.1.	Series de Taylor Famosas . . . . .	79
10.4.	Series de Maclaurin . . . . .	79
10.5.	Series de Laurent . . . . .	80
10.5.1.	Coefficientes de la Serie de Laurent . . . . .	81
10.5.2.	Ejemplos . . . . .	82
10.5.3.	Polos y Singularidades Aisladas . . . . .	84
<b>11.</b>	<b>Residuos</b>	<b>85</b>
11.1.	Definición . . . . .	86
11.2.	Encontrar Residuos . . . . .	87
11.3.	Ejemplos sobre Encontrar Residuo . . . . .	88
11.4.	Teorema de Residuo de Cauchy . . . . .	89
11.5.	Usar Teorema del Residuo para: $\int_0^{2\pi} F(\cos(\theta), \sin(\theta)) d\theta$ . . . . .	90
11.5.1.	Ejemplo . . . . .	91
11.6.	Valor Principal de Cauchy . . . . .	92
11.7.	Usar Teorema del Residuo para: $\int_{-\infty}^{\infty} f(x)dx$ . . . . .	93
11.7.1.	Ejemplo . . . . .	94
11.8.	Usar Teorema del Residuo para: $\int_{-\infty}^{\infty} Trig(\alpha x)dx$ . . . . .	95
11.8.1.	Ejemplo . . . . .	96
11.9.	Recordatorio de las Integrales de Contorno . . . . .	97
<b>IV</b>	<b>Serie y Transformada de Fourier</b>	<b>98</b>
<b>12.</b>	<b>Serie de Fourier</b>	<b>99</b>
12.1.	Cosas a Recordar . . . . .	100

12.2. Teorema de Fourier . . . . .	101
12.3. Base de la Serie de Fourier . . . . .	102
12.4. Coeficientes de Fourier . . . . .	107
12.4.1. Encontrar a alguna en general . . . . .	107
12.4.2. Encontrar a $a_0$ . . . . .	108
12.4.3. Encontrar a $a_n$ . . . . .	109
12.4.4. Encontrar a $b_n$ . . . . .	110
12.5. Tips para Encontrar los Coeficientes . . . . .	111
12.5.1. Encontrar a $a_0$ . . . . .	111
12.5.2. Encontrar a $a_n$ . . . . .	112
12.5.3. Encontrar a $b_n$ . . . . .	112
12.5.4. Tips generales . . . . .	112
12.6. Serie Compleja de Fourier . . . . .	113
12.7. Aplicaciones - Problemas de Frontera . . . . .	114
12.7.1. Ecuación de Onda en una Dimensión . . . . .	114
<b>13. Transformada de Fourier</b>	<b>117</b>
13.1. Funciones Especiales . . . . .	118
13.1.1. Función Heaviside - Escalón Unitario . . . . .	118
13.1.2. Función Delta de Dirac . . . . .	118
13.2. Definición . . . . .	119
13.2.1. Propiedades . . . . .	119
13.3. Transformada y la Integral Compleja de Fourier . . . . .	120
13.4. Transformadas por Definición . . . . .	121
13.4.1. $\mathcal{F} \{e^{-at}\}$ . . . . .	121
13.4.2. $\mathcal{F} \{k\}$ - Funcion gate . . . . .	121
13.4.3. $\mathcal{F} \{\delta(t)\}$ . . . . .	122
13.5. Teoremas de la Derivadas . . . . .	123
13.5.1. Derivada con Respecto a la Frecuencia . . . . .	123
13.5.2. Derivada con Respecto al Tiempo . . . . .	123
13.6. Desplazamientos . . . . .	124

13.6.1. Desplazamiento en Tiempo . . . . .	124
13.6.2. $\mathcal{F} \{ \delta(t - t_0) \}$ . . . . .	124
13.6.3. $\mathcal{F} \left\{ \frac{d^n}{dt^n} \delta(t - t_0) \right\}$ . . . . .	124
13.6.4. Ejemplos de Desplamiento de Tiempo . . . . .	125
13.6.5. Desplazamiento en Frecuencia . . . . .	127
13.7. Gran Teorema de la Simetría . . . . .	128
13.7.1. Consecuencia: $\mathcal{F} \{1\}$ . . . . .	128
13.8. Teorema del Escalamiento . . . . .	129
13.8.1. Consecuencia: Inverte el Tiempo $\mathcal{F} \{f(-t)\}$ . . . . .	129
13.8.2. Consecuencia: Una Clásica $\mathcal{F} \{e^{-at}\}$ . . . . .	130
13.9. Teoremas de la Modulación . . . . .	131
13.9.1. $\mathcal{F} \{f(t) \cos(w_0t)\}$ . . . . .	131
13.9.2. $\mathcal{F} \{ \cos(w_0t) \}$ . . . . .	131
13.9.3. $\mathcal{F} \{f(t) \sin(w_0t)\}$ . . . . .	132
13.9.4. $\mathcal{F} \{ \sin(w_0t) \}$ . . . . .	132
13.9.5. Ejemplos . . . . .	133
13.10 Transformada Inversa . . . . .	134
13.10.1 Ejemplos de la Inversa . . . . .	135
13.11 Convolución . . . . .	136
13.11.1 Propiedades . . . . .	136
13.11.2 Ejemplos usando Convolución para la Inversa . . . . .	137
13.12 Sol. Ecuaciones Diferenciales . . . . .	140
13.12.1 Ejemplo 1 . . . . .	140
13.12.2 Ejemplo 2 . . . . .	143
13.12.3 Ejemplo 3 . . . . .	146
13.13 Transformario de Fourier . . . . .	148

**V Señales y sistemas de comunicación 152**

**14. Serie de Fourier 153**

## 0.1. ¿Qué es lo que estoy leyendo?

Hola... ¡Hey! Seguramente te estarás preguntando ¿Qué demonios estoy leyendo?

Bueno, este pequeño texto intenta darle solución a esa pregunta, la respuesta mas inmediata es que este texto (o compilado como nos gusta decirle) es una recopilación de teoremas, ideas y conceptos importantes que aprendí a lo largo del tiempo sobre este tema.

De manera regular estaremos actualizando estos textos con todo aquello nuevo que aprenda intentando profundizar en todos estos temas y cerrar posibles dudas en estas páginas, así que siempre mantente alerta de tener la última versión, esta siempre esta en [CompilandoConocimiento.com](http://CompilandoConocimiento.com)

Este Compilado intenta ser lo más estricto posible, aunque somos humanos y es posible (e incluso probable) que cometamos pequeños errores de vez en cuando.

Estos textos están creados como una base con la que tu puedas leer rápidamente todo lo que hemos aprendido a lo largo del tiempo, aprender los conceptos más importantes y que usándo esto tu puedas profundizar más en la maravilla que es aprender más sobre este maravilloso mundo.

Este texto esta publicado bajo la GPL, por lo tanto es software libre y tu tienes el control total sobre el, puedes descargar este texto, puedes ver su código fuente, puedes modificarlo y puedes distribuir este texto y sus versiones modificadas, puedes acceder a todo lo que necesitas en el [Repositorio del Libro de Análisis Complejo](#).

Cualquier pregunta, comentario o si quieres contactar con nosotros no dudes en escribir al email del proyecto: [CompilandoConocimiento@gmail.com](mailto:CompilandoConocimiento@gmail.com)

Espero que tomes estas páginas como un regalo, creado por seres imperfectos pero con muchos ánimos de hacer del mundo un lugar mejor, ahora si, abróchate los cinturones que esto acaba de empezar.

Compilar es Compartir

# Parte I

## Números Complejos

# Capítulo 1

## Cosas que Debes Recordar

## 1.1. Heaviside: Tips para Fracciones Parciales

Existe un método que nos permitirá simplificar los cálculos en el momento de aplicar fracciones parciales. Tenemos que agradecerle al grande de Oliver Heaviside.

Esto es de suma importancia en Derivación, Integración, Series y al aplicar el Teorema del Residuo, así que yo te recomiendo que lo recuerdes ;)

- **Si son factorizaciones diferentes**

Supón que quieres descomponer en fracciones parciales  $f(x)$ :

$$f(x) = \frac{p(x)}{(x - a_1)(x - a_2) \dots (x - a_n)}$$

Entonces la respuesta serán una serie de constantes:

$$f(x) = \frac{p(x)}{(x - a_1)(x - a_2) \dots (x - a_n)} = \frac{C_1}{x - a_1} + \frac{C_2}{x - a_2} + \dots + \frac{C_n}{x - a_n}$$

Entonces tenemos que:

$$A_i = \frac{p(x)}{(x - a_1)(x - a_2) \dots (x - a_n)}(x - a_i)|_{x=a_i}$$

- **Si tiene factorizaciones repetidas**

Seamos claros, Heaviside no te dará toda la respuesta, pues este método solo sirve para darte el coeficiente de la Potencia mayor Supón que quieres descomponer en fracciones parciales  $f(x)$ :

$$\begin{aligned} f(x) &= \frac{p(x)}{(x - a_1) \dots (x - a_i)^k \dots (x - a_n)} \\ &= \frac{C_1}{x - a_1} + \dots + \frac{C_{i_1}}{(x - a_i)^k} + \frac{C_{i_2}}{(x - a_i)^{k-1}} + \dots + \frac{C_n}{x - a_n} \end{aligned}$$

Y solo puedes aplicar Heaviside para ver a encontrar  $C_{i_1}$ . Ve el ejemplo para que todo sea más claro.

### 1.1.1. Ejemplos

#### Ejemplo 1

Descompone a  $\frac{x-7}{(x-1)(x+2)}$  en fracciones parciales

**Solución:**

Sabemos que:  $\frac{x-7}{(x-1)(x+2)} = \frac{A}{x-1} + \frac{B}{x+2}$

Ahora, determinemos a  $A$  como:

$$\begin{aligned} A &= \frac{x-7}{(x-1)(x+2)}(x-1)|_{x=1} \\ &= \frac{x-7}{x+2}|_{x=1} \\ &= \frac{(1)-7}{1+2} = \frac{-6}{3} \\ &= -2 \end{aligned}$$

Y de manera analoga podemos decir que:

$$\begin{aligned} B &= \frac{x-7}{(x-1)(x+2)}(x+2)|_{x=-2} \\ &= \frac{x-7}{x-1}|_{x=-2} \\ &= \frac{(-2)-7}{-2-1} = \frac{-9}{-3} \\ &= 3 \end{aligned}$$

Por lo que finalmente tenemos que:  $\frac{x-7}{(x-1)(x+2)} = \frac{-2}{x-1} + \frac{3}{x+2}$

## Ejemplo 2

Descompone a  $\frac{1}{(x-1)^2(x+2)}$  en fracciones parciales

**Solución:**

Sabemos que:  $\frac{1}{(x-1)^2(x+2)} = \frac{A}{(x-1)^2} + \frac{B}{x-1} + \frac{C}{x+2}$

Ahora, solo podemos determinar a  $A$ , pero no a  $B$ :

$$\begin{aligned} A &= \frac{1}{(x-1)^2(x+2)}(x-1)^2|_{x=1} \\ &= \frac{1}{x+2}|_{x=1} \\ &= \frac{1}{3} \end{aligned}$$

Y de manera analoga podemos decir que:

$$\begin{aligned} C &= \frac{1}{(x-1)^2(x+2)}(x+2)|_{x=-2} \\ &= \frac{1}{(x-1)^2}|_{x=-2} \\ &= \frac{1}{(-2-1)^2} \\ &= \frac{1}{(-3)^2} \\ &= \frac{1}{9} \end{aligned}$$

Ya que ya casi tenemos todos, excepto el  $B$  basta con elegir algun valor para  $x$  (que no sea 1 o -2).

Por ejemplo si  $x = 0$  tenemos que:

$$\begin{aligned} \frac{1}{(x-1)^2(x+2)} &= \frac{A}{(x-1)^2} + \frac{B}{x-1} + \frac{C}{x+2} \\ &= \frac{\frac{1}{3}}{(x-1)^2} + \frac{B}{x-1} + \frac{\frac{1}{9}}{x+2} \\ \frac{1}{2} &= \frac{1}{3} + \frac{B}{-1} + \frac{1}{2} \end{aligned}$$

Por lo tanto es muy obvio que llegamos a que  $B = \frac{-1}{9}$

## 1.2. Funciones Trigonometricos

### 1.2.1. Evaluación Rápida

- $\cos(n \cdot \pi) = (-1)^n = \begin{cases} 1 & \text{Si } n \text{ es par} \\ -1 & \text{Si } n \text{ es impar} \end{cases}$
- $\cos\left(\frac{2n+1}{2}\pi\right) = 0$
- $\sin(n \cdot \pi) = 0$
- $\sin\left(\frac{2n+1}{2}\pi\right) = (-1)^n = \begin{cases} 1 & \text{Si } n \text{ es par} \\ -1 & \text{Si } n \text{ es impar} \end{cases}$

### 1.2.2. Identidades Importantes

- **Pitagórica:**  $\cos(\theta)^2 + \sin(\theta)^2 = 1$
- $\cos(a \pm b) = \cos(a)\cos(b) \mp \sin(a)\sin(b)$
- $\sin(a \pm b) = \cos(a)\sin(b) \pm \sin(a)\cos(b)$

## Capítulo 2

### Definiciones

## 2.1. Definición de Números Complejos

**Definición 2.1.1 (Números Complejos)** *Definamos al Conjunto de los números complejos  $\mathbb{C}$  como:*

$$\mathbb{C} = \{ a + bi \mid a, b \in \mathbb{R} \text{ y } i = \sqrt{-1} \} \quad (2.1)$$

Podemos usar la notación  $a + bi$ ,  $a + ib$  y  $(a, b)$  de manera intercambiable (pero personalmente la primera se me hace la más cool pero la ultima mas concreta).

## 2.2. Definiciones Utiles

- **Unidad Imaginaria:** Usamos el símbolo  $i$  para simplificar  $i = \sqrt{-1}$ , de ahí la propiedad famosa  $i^2 = -1$ .
- **Parte Real:** Considere el complejo  $z = a + bi \in \mathbb{C}$ , entonces decimos que  $Re(z) = a$
- **Parte Imaginaria:** Considere el complejo  $z = a + bi \in \mathbb{C}$ , entonces decimos que  $Im(z) = b$

## 2.3. Repeticiones de $i$

- $\forall n \in \mathbb{Z}, i^{4n} = 1$
- $\forall n \in \mathbb{Z}, i^{4n+1} = i$
- $\forall n \in \mathbb{Z}, i^{4n+2} = -1$
- $\forall n \in \mathbb{Z}, i^{4n+3} = -i$

## Capítulo 3

# Aritmética Compleja

### 3.1. Operaciones Básicas

Si  $z_1 = a_1 + b_1i \in \mathbb{C}$  y  $z_2 = a_2 + b_2i \in \mathbb{C}$  entonces:

■ **Definición 3.1.1 (Suma de Complejos)**

$$z_1 + z_2 = (a_1 + a_2) + (b_1 + b_2)i \quad (3.1)$$

■ **Definición 3.1.2 (Resta de Complejos)**

$$z_1 - z_2 = (a_1 - a_2) + (b_1 - b_2)i \quad (3.2)$$

■ **Definición 3.1.3 (Multiplicación de Complejos)**

$$\begin{aligned} z_1 z_2 &= (a_1 + b_1i)(a_2 + b_2i) = (a_1a_2 + b_1b_2i^2) + (a_1b_2 + b_1a_2)i \\ &= (a_1a_2 - b_1b_2) + (a_1b_2 + b_1a_2)i \end{aligned} \quad (3.3)$$

■ **Definición 3.1.4 (División de Complejos)**

$$\frac{z_1}{z_2} = \frac{a_1 + b_1i}{a_2 + b_2i} = \frac{(a_1a_2 + b_1b_2) - (a_1b_2 - a_2b_1)i}{(a_2)^2 + (b_2)^2} \quad z_2 \neq 0 \quad (3.4)$$

## 3.2. Elemento Identidad

- Denotamos a  $0 = 0 + 0i$  como el elemento cero o identidad aditiva, ya que se cumple  $\forall z \in \mathbb{C}, z + 0 = 0 + z = z$
- Denotamos a  $1 = 1 + 0i$  como el elemento identidad multiplicativa, ya que se cumple  $\forall z \in \mathbb{C}, z \cdot 1 = 1 \cdot z = z$

## 3.3. Inverso Multiplicativo

Si  $z = a + bi \in \mathbb{C} - \{0\}$  entonces podemos denotar al inverso de  $z$  como  $z^{-1}$

Creo que es más que obvio que  $z^{-1} = \frac{1}{a + bi}$ .

Pero además podemos escribir a  $z^{-1}$  como  $\frac{a - ib}{a^2 + b^2}$

**Demostración:**

Veamos como llegar a eso paso a paso:

$$\begin{aligned} \frac{1}{z} &= \frac{1}{a + bi} = \frac{1}{a + bi} \left( \frac{a - bi}{a - bi} \right) = \frac{a - bi}{(a + bi)(a - bi)} \\ &= \frac{a - bi}{a^2 + b^2} \end{aligned}$$

Gracias a lo anterior podemos escribirlo de distintas maneras:

- **De forma Rectangular:**

$$\frac{1}{z} = \frac{a - bi}{a^2 + b^2} = \left( \frac{a}{a^2 + b^2} \right) - \left( \frac{b}{a^2 + b^2} \right) i \quad (3.5)$$

- **Con Magnitudes y Conjugados:**

$$\frac{1}{z} = \frac{a - bi}{a^2 + b^2} = \frac{\bar{z}}{|z|^2} \quad (3.6)$$

## 3.4. Campo de los Complejos

Recuerda que el hecho de que los Complejos sean un campo nos dice que cumple con que:

- **Definición 3.4.1 (Ley Aditiva Asociativa)**

$$\forall z_1, z_2, z_3 \in \mathbb{C}, (z_1 + z_2) + z_3 = z_1 + (z_2 + z_3) \quad (3.7)$$

- **Definición 3.4.2 (Ley Aditiva Conmutativa)**

$$\forall z_1, z_2 \in \mathbb{C}, z_1 + z_2 = z_2 + z_1 \quad (3.8)$$

- **Definición 3.4.3 (Elemento Indentidad Aditivo)**

$$\exists 0 \in \mathbb{C}, \forall z_1 \in \mathbb{C}, 0 + z_1 = z_1 + 0 = z_1 \quad (3.9)$$

- **Definición 3.4.4 (Existen Inversos Aditivos)**

$$\forall z_1 \in \mathbb{C}, \exists z_2 \in \mathbb{C}, z_1 + z_2 = z_2 + z_1 = 0 \quad (3.10)$$

- **Definición 3.4.5 (Ley Distributiva)**

$$\begin{aligned} \forall z_1, z_2, z_3 \in \mathbb{C}, z_1 \cdot (z_2 + z_3) &= (z_1 \cdot z_2) + (z_1 \cdot z_3) \\ \forall z_1, z_2, z_3 \in \mathbb{C}, (z_2 + z_3) \cdot z_1 &= (z_2 \cdot z_1) + (z_3 \cdot z_1) \end{aligned} \quad (3.11)$$

- **Definición 3.4.6 (Ley Multiplicativa Asociativa)**

$$\forall z_1, z_2, z_3 \in \mathbb{C}, z_1 \cdot z_2 = z_2 \cdot z_1 \quad (3.12)$$

- **Definición 3.4.7 (Ley Multiplicativa Distributiva)**

$$\forall z_1, z_2, z_3 \in \mathbb{C}, (z_1 \cdot z_2) \cdot z_3 = z_1 \cdot (z_2 \cdot z_3) \quad (3.13)$$

- **Definición 3.4.8 (Elemento Indentidad Multiplicativo)**

$$\exists 1 \in \mathbb{C}, \forall z_1 \in \mathbb{C}, 1 \cdot z_1 = z_1 \cdot 1 = z_1 \quad (3.14)$$

- **Definición 3.4.9 (Existen Inversos Multiplicativos)**

$$\forall z_1 \in \mathbb{C} - \{0\}, \exists z_2 \in \mathbb{C}, z_1 \cdot z_2 = z_2 \cdot z_1 = 1 \quad (3.15)$$

## 3.5. Conjugados

Tenemos que el Conjugado de  $z = a + bi \in \mathbb{C}$  que lo definimos como:  $\bar{z} = a - bi$

Usando la definición podemos demostrar algunas propiedades muy importantes:

- $\overline{z_1 + z_2} = \bar{z}_1 + \bar{z}_2$  y mas general tenemos que:  $\overline{z_1 + z_2 + \cdots + z_n} = \bar{z}_1 + \bar{z}_2 + \cdots + \bar{z}_n$

**Demostración:**

Definidos  $z_1 = a_1 + ib_1$  y  $z_2 = a_2 + ib_2$ . Entonces tenemos que:

$$\begin{aligned}\overline{z_1 + z_2} &= \overline{a_1 + ib_1 + a_2 + ib_2} = \overline{(a_1 + a_2) + i(b_1 + b_2)} \\ &= (a_1 + a_2) - i(b_1 + b_2) = a_1 - ib_1 + a_2 - ib_2 \\ &= \bar{z}_1 + \bar{z}_2\end{aligned}$$

Ahora para la parte mas general:

Creo que cuando  $k = 1$  es demasiado sencillo hasta para escribirlo y lo que acabamos de demostrar es para cuando  $k = 2$ , por lo tanto lo único que tenemos que probar es que:

Si  $\overline{z_1 + \cdots + z_n} = \bar{z}_1 + \cdots + \bar{z}_n$  se cumple entonces también lo hará  $\overline{z_1 + \cdots + z_{n+1}} = \bar{z}_1 + \cdots + \bar{z}_{n+1}$

Lo cual se logra dandote cuenta que  $z_{n+1} = \overline{z_1 + z_2 + \cdots + z_n}$ . y dandote cuenta que volviste al caso de  $k = 2$ .

- $\overline{z_1 \cdot z_2} = \bar{z}_1 \cdot \bar{z}_2$  y mas general tenemos que:  $\overline{z_1 \cdot z_2 \cdot \cdots \cdot z_n} = \bar{z}_1 \cdot \bar{z}_2 \cdot \cdots \cdot \bar{z}_n$

**Demostración:**

Definidos  $z_1 = a_1 + ib_1$  y  $z_2 = a_2 + ib_2$ . Entonces tenemos que:

$$\begin{aligned}\overline{z_1 \cdot z_2} &= \overline{a_1 + ib_1 \cdot a_2 + ib_2} = \overline{(a_1 a_2 - b_1 b_2) + (a_1 b_2 + b_1 a_2)i} \\ &= (a_1 a_2 - b_1 b_2) - (a_1 b_2 + b_1 a_2)i = (a_1 - ib_1) \cdot (a_2 - ib_2) \\ &= \bar{z}_1 \cdot \bar{z}_2\end{aligned}$$

Ahora para la parte mas general se demuestra de manera casi identica a la propiedad pasada.

$$\blacksquare \overline{\begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix}} = \begin{pmatrix} \bar{z}_1 \\ \bar{z}_2 \end{pmatrix}$$

**Demostración:**

Definidos  $z_1 = a_1 + ib_1$  y  $z_2 = a_2 + ib_2$

Entonces tenemos que:

$$\begin{aligned} \overline{\begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix}} &= \overline{z_1} \cdot \frac{1}{z_2} = \bar{z}_1 \cdot \frac{1}{z_2} = \bar{z}_1 \cdot \overline{\left(\frac{a}{a^2 + b^2}\right) - \left(\frac{b}{a^2 + b^2}\right)i} \\ &= \bar{z}_1 \cdot \left[\overline{\left(\frac{a}{a^2 + b^2}\right) + \left(\frac{b}{a^2 + b^2}\right)i}\right] = \bar{z}_1 \cdot \left[\left(\frac{a}{a^2 + b^2}\right) - \left(\frac{-b}{a^2 + b^2}\right)i\right] = \bar{z}_1 \cdot \frac{1}{z_2} \\ &= \frac{\bar{z}_1}{z_2} \end{aligned}$$

$$\blacksquare \overline{\bar{z}} = z$$

**Demostración:**  $\overline{\bar{z}} = \overline{a + bi} = \overline{a - bi} = a + bi$

$$\blacksquare z \cdot \bar{z} = |z|^2$$

**Demostración:**  $z \cdot \bar{z} = (a + ib) \cdot (a - ib) = a^2 + b^2 = |z|^2$

$$\blacksquare \operatorname{Re}(z) = \frac{z + \bar{z}}{2}$$

**Demostración:**

Dado a  $z = a + ib$

$$\begin{aligned} \frac{z + \bar{z}}{2} &= \frac{(a + bi) + (a - bi)}{2} = \frac{2a}{2} = a \\ &= \operatorname{Re}(a + bi) \end{aligned}$$

$$\blacksquare \operatorname{Im}(z) = \frac{z - \bar{z}}{2i}$$

**Demostración:**

Dado a  $z = a + ib$

$$\begin{aligned} \frac{z - \bar{z}}{2i} &= \frac{(a + bi) - (a - bi)}{2i} = \frac{2bi}{2i} = b \\ &= \operatorname{Im}(a + bi) \end{aligned}$$

### 3.5.1. Coordenadas Conjugadas

Hay alguien que usando las propiedades de  $a + ib$  donde tenemos que:

- $a = \frac{(z+\bar{z})}{2}$
- $b = \frac{(z-\bar{z})}{2i}$

Para hablar de coordenadas conjugadas a los que denominamos de manera similiar a las polares y rectangulares (que veremos mas a detalle en este libro):

- $z = (a, b)$
- $z = (r, \theta)$
- $z = (z, \bar{z})$

## 3.6. Módulo o Valor Absoluto

Tenemos que definir el Módulo de  $z = a + bi \in \mathbb{C}$  como  $|z| = \sqrt{a^2 + b^2}$ .

- $|ab| = |\bar{a}\bar{b}|$

**Demostración:**

Nota que ambos lados de la ecuación hacen referencia a valores absolutos, por lo tanto siempre son mayores o iguales que 0, por lo tanto  $|ab| = |\bar{a}\bar{b}|$  si y solo si  $|ab|^2 = |\bar{a}\bar{b}|^2$ .

Ahora:

$$\begin{aligned} |ab|^2 &= |a|^2|b|^2 \\ &= (a)(\bar{a})(b\bar{b}) = (\bar{a}\bar{b})(b\bar{a}) = (\bar{a}\bar{b})(\overline{ab}) \\ &= |\bar{a}\bar{b}|^2 \end{aligned}$$

Por lo tanto son iguales

- $|Re(z)| \leq |z|$  y  $|Im(z)| \leq |z|$

**Demostración:**

Ya habíamos visto que  $|z|^2 = x^2 + y^2 = Re(z)^2 + Im(z)^2$

Entonces podemos ver que  $|z|^2 - Im(z)^2 = Re(z)^2$  (recuerda que  $Im(z)^2 > 0$ ) por lo tanto tenemos que  $|Re(z)|^2 \leq |z|^2$  ya que  $|Re(z)| = Re(z)$

Entonces podemos ver que  $|z|^2 - Re(z)^2 = Im(z)^2$  (recuerda que  $Re(z)^2 > 0$ ) por lo tanto tenemos que  $|Im(z)|^2 \leq |z|^2$  ya que  $|Im(z)| = Im(z)$

- $|z_1 + z_2|^2 = |z_1|^2 + |z_2|^2 + 2Re(z_1\bar{z}_2)$

**Demostración:**

Ya sabemos que  $|z + \bar{z}|^2 = z\bar{z}$  y recuerda que  $2Re(z) = z + \bar{z}$ ,  $|z|^2 = z\bar{z}$  entonces tenemos que:

$$\begin{aligned} |z_1 + z_2|^2 &= (z_1 + z_2)\overline{(z_1 + z_2)} \\ &= (z_1 + z_2)(\bar{z}_1 + \bar{z}_2) \\ &= z_1\bar{z}_1 + (z_1\bar{z}_2 + \bar{z}_1z_2) + z_2\bar{z}_2 \\ &= z_1\bar{z}_1 + (z_1\bar{z}_2 + \overline{z_1\bar{z}_2}) + z_2\bar{z}_2 \\ &= |z_1|^2 + 2Re(z_1\bar{z}_2) + |z_2|^2 \end{aligned}$$

- $(|z_1| + |z_2|)^2 = |z_1|^2 + |z_2|^2 + 2|z_1\bar{z}_2|$

**Demostración:**

Esta la vamos a empezar al réves, solo recuerda que  $|z| = |\bar{z}|$ :

$$\begin{aligned} |z_1|^2 + |z_2|^2 + 2|z_1\bar{z}_2| &= |z_1|^2 + |z_2|^2 + 2|z_1||\bar{z}_2| \\ &= |z_1|^2 + |z_2|^2 + 2|z_1||z_2| \\ &= (|z_1| + |z_2|)^2 \end{aligned}$$

■ **Desigualdad del Triángulo:**  $|z_1| - |z_2| \leq |z_1 + z_2| \leq |z_1| + |z_2|$

**Demostración:**

Ok, esto aún estará intenso, así que sígueme, vamos a hacerlo más interesante, ya tenemos las piezas necesarias. Así que vamos a hacerlo al réves:

$|z_1 + z_2| \leq |z_1| + |z_2|$  si y solo si  $|z_1 + z_2|^2 = (|z_1| + |z_2|)^2$  y además  $|z_1 + z_2|, |z_1|, |z_2| \geq 0$  lo cual si que se cumple, pues los módulos nunca son negativos.

Y lo que dije anteriormente se cumple si y solo si  $|z_1 + z_2|^2 = (|z_1| + |z_2|)^2 + k$  donde  $k \geq 0$ .

Ya sabemos que  $|z_1 + z_2|^2 = |z_1|^2 + |z_2|^2 + 2\operatorname{Re}(z_1\bar{z}_2)$  y  $(|z_1| + |z_2|)^2 = |z_1|^2 + |z_2|^2 + 2|z_1\bar{z}_2|$ , ahora vamos a acomodar un poco, podemos poner lo último como  $(|z_1| + |z_2|)^2 - 2|z_1\bar{z}_2| = |z_1|^2 + |z_2|^2$

Ahora veamos que:

$$\begin{aligned} |z_1 + z_2|^2 &= [|z_1|^2 + |z_2|^2] + 2\operatorname{Re}(z_1\bar{z}_2) = [(|z_1| + |z_2|)^2 - 2|z_1\bar{z}_2|] + 2\operatorname{Re}(z_1\bar{z}_2) \\ &= (|z_1| + |z_2|)^2 + k \end{aligned}$$

Donde  $k = 2\operatorname{Re}(z_1\bar{z}_2) - 2|z_1\bar{z}_2|$ , ahora además podemos decir que si  $k \geq 0$  entonces así lo será  $\frac{k}{2}$ , por lo tanto:  $\frac{k}{2} = \operatorname{Re}(z_1\bar{z}_2) - |z_1\bar{z}_2|$ , pero si les cambias en nombre ves que todo se simplifica  $w = z_1\bar{z}_2$  y tenemos que  $\operatorname{Re}(w) - |w|$ . Espera, recuerda que ya habíamos demostrado que  $|\operatorname{Re}(z)| \leq |z|$ , así que por lo tanto  $k \geq 0$  y la propiedad siempre se cumple.

Sabemos que  $z_1 = z_1 + z_2 + (-z_2)$  además ahora sabemos que:  $|z_1| = |z_1 + z_2 + (-z_2)| \leq |z_1 + z_2| + |-z_2|$  y como  $|z| = |-z|$  Que es lo mismo que  $|z_1| - |z_2| \leq |z_1 + z_2|$ .

Y listo, todas las propiedades están listas.

Además creo que es bastante obvio que por inducción tenemos que:

$$|z_1 + z_2 + z_3 + \cdots + z_n| \leq |z_1| + |z_2| + |z_3| + \cdots + |z_n|$$

$$\blacksquare |z_1 \cdot z_2| = |z_1| \cdot |z_2|$$

**Demostración:**

Recuerda que:  $z \cdot \bar{z} = |z|^2$  Entonces  $|z| = \sqrt{z \cdot \bar{z}}$

Entonces tenemos que:

$$\begin{aligned} |z_1 \cdot z_2| &= \sqrt{z_1 z_2 \cdot \bar{z}_1 \bar{z}_2} \\ &= \sqrt{z_1 z_2 \cdot \bar{z}_1 \bar{z}_2} \\ &= \sqrt{z_1 \bar{z}_1 z_2 \bar{z}_2} \\ &= \sqrt{z_1 \bar{z}_1} \sqrt{z_2 \bar{z}_2} \\ &= |z_1| \cdot |z_2| \end{aligned}$$

$$\blacksquare \left| \left( \frac{z_1}{z_2} \right) \right| = \frac{|z_1|}{|z_2|}$$

**Demostración:**

Usando la idea de que:  $|z_1 \cdot z_2| = |z_1| \cdot |z_2|$

Entonces tenemos que:

$$\begin{aligned} \left| \left( \frac{z_1}{z_2} \right) \right| &= \left| z_1 \cdot \frac{1}{z_2} \right| = |z_1| \cdot \left| \frac{1}{z_2} \right| = |z_1| \cdot \left| \frac{a - bi}{a^2 + b^2} \right| \\ &= |z_1| \cdot \sqrt{\frac{a^2 + b^2}{(a^2 + b^2)^2}} = |z_1| \cdot \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{\sqrt{(a^2 + b^2)^2}} = |z_1| \cdot \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{(a^2 + b^2)} \\ &= |z_1| \frac{\sqrt{a^2 + b^2}}{\sqrt{a^2 + b^2} \sqrt{a^2 + b^2}} = |z_1| \frac{1}{\sqrt{a^2 + b^2}} = |z_1| \cdot \frac{1}{|a + bi|} = |z_1| \cdot \frac{1}{|z_2|} \\ &= \frac{|z_1|}{|z_2|} \end{aligned}$$

- $|a + b| = |a| + |b|$  si y solo si  $a \neq 0$  y  $\frac{b}{a} \in \mathbb{R}$  y  $\frac{b}{a} \geq 0$

**Demostración:**

Veamos el regreso, sabemos que  $\frac{b}{a} \geq 0$

Hagamos  $t = \frac{b}{a}$ , por lo tanto  $b = ta$

$$\begin{aligned} |a + b| &= |a + ta| \\ &= |a| |t + 1| \\ &= |at| + |a| \\ &= |at| + |a| \\ &= |b| + |a| \\ &= |a| + |b| \end{aligned}$$

Ahora hagamos la ida:

Supongamos que los  $|a + b| = |a| + |b|$  entonces:

$$\begin{aligned} |a + b| &= |a| + |b| \\ (|a + b|)^2 &= (|a| + |b|)^2 \\ (a + b)(\bar{a} + \bar{b}) &= |a|^2 + |b|^2 + 2|ab| \\ |a|^2 + |b|^2 + 2\operatorname{Re}(\bar{a}b) &= |a|^2 + |b|^2 + 2|ab| \\ 2\operatorname{Re}(\bar{a}b) &= 2|ab| \\ \operatorname{Re}(\bar{a}b) &= |ab| \end{aligned}$$

Es decir llegue a que  $\operatorname{Re}(z) = |z|$ , por lo tanto esto nos dice que si  $z = a + bi$  tenemos que  $\sqrt{a^2 + b^2} = a$  y esto ocurre si y solo si  $b = 0$ , por lo tanto  $z$  es un número real.

Entonces ve que

$$\frac{b}{a} = \frac{b\bar{a}}{a\bar{a}} = \frac{|b||\bar{a}|}{|a|^2}$$

Ve que  $|b||\bar{a}|$  es un positivo y que  $|a|^2$  también, por lo tanto  $\frac{b}{a}$  es un real y a parte es positivo.

## 3.7. Producto Punto y Cruz

### 3.7.1. Producto Punto

De manera muy parecido a como definimos el producto punto entre dos vectores, podemos definir el producto punto entre dos números complejos como:

$$z_1 \cdot z_2 = (a_1 + ib_1) \cdot (a_2 + ib_2) = (a_1a_2) + (b_1b_2) = |z_1||z_2| \cos(\theta) \quad (3.16)$$

Donde  $\theta$  es el ángulo más pequeño entre dichos números.

### 3.7.2. Producto Cruz

De manera muy parecido a como definimos el producto cruz entre dos vectores, podemos definir el producto cruz entre dos números complejos como:

$$z_1 \times z_2 = (0, 0, a_1b_2 - a_2b_1) \quad (3.17)$$

Nota que dicho “vector” es perpendicular al plano complejo.

Pero generalmente lo que nos importa es su magnitud, que recuerda que se puede entender como el área del paralelogramo formado por esos dos números.

Lo entendemos como:

$$|z_1 \times z_2| = a_1b_2 - a_2b_1 = |z_1||z_2| \sin(\theta) \quad (3.18)$$

Donde  $\theta$  es el ángulo más pequeño entre dichos números.

## 3.8. Problemas Varios

En esta sección encontrarás algunos problemas clásicos de números complejos, espero que te gustes y te sirvan.

- Si  $z_1 + z_2 + z_3 = 0$  y  $|z_1| = |z_2| = |z_3| = 1$  entonces son vertices de un triangulo equilatero.

**Demostración:**

Ok, primero tenemos que ver que en un triangulo equilatero tenemos que es el circuncentro (es decir el centro del círculo que esta inscrito dentro del triangulo, o más formalmente es la intersección de 3 ángulos internos bisectores) y el centroide (es la intersección de 3 medianas).

En un triángulo equilátero, cada mediana es también una bisectriz (y viceversa), por lo que el centroide coincide con el circuncentro.

Ahora nuestro centroide se puede encontrar muy fácil si sabes las coordenadas de los vertices, pues esta en  $\frac{z_1+z_2+z_3}{3}$ .

Ahora, por hipotesis, ese punto es simplemente  $\frac{0}{3} = 0$ , pero resulta que también por hipotesis tenemos que los 3 puntos tiene un módulo de 1, es decir estan inscritos en el círculo unitario, por lo tanto el circuncentro es también 0.

De ahí tenemos que nuestro triangulo es equilatero.

- Sea  $a, b \in \mathbb{C}$

$$|a - b|^2 \leq (1 + |a|^2)(1 + |b|^2)$$

**Demostración:**

Sabemos que  $|a - b|^2 = |a|^2 + |b|^2 - 2\operatorname{Re}(a\bar{b})$ , pero si no me crees ahorita lo demostramos:

$$\begin{aligned} |a - b|^2 &= (a - b)\overline{(a - b)} = (a - b)(\bar{a} - \bar{b}) \\ &= (a\bar{a}) - (a\bar{b}) - (b\bar{a}) + (b\bar{b}) \\ &= (|a|^2) - (a\bar{b}) - (b\bar{a}) + (|b|^2) \\ &= (|a|^2) + (|b|^2) - (a\bar{b} + b\bar{a}) \\ &= (|a|^2) + (|b|^2) - (a\bar{b} + \overline{a\bar{b}}) \\ &= |a|^2 + |b|^2 - 2\operatorname{Re}(a\bar{b}) \end{aligned}$$

Mientras del otro lado de la desigualdad tenemos que:  $(1 + |a|^2)(1 + |b|^2) = 1 + |a|^2 + |b|^2 + |a|^2|b|^2$

Ahora ve que  $|a|^2|b|^2 = (a\bar{a})(b\bar{b}) = (a\bar{b})(\bar{a}b) = |a\bar{b}|^2$

Por lo tanto podemos ver a la desigualdad como:

$$\begin{aligned} |a|^2 + |b|^2 - 2\operatorname{Re}(a\bar{b}) &\leq 1 + |a|^2 + |b|^2 + |a|^2|b|^2 \\ -2\operatorname{Re}(a\bar{b}) &\leq 1 + |a|^2|b|^2 \\ 0 &\leq 1 + 2\operatorname{Re}(a\bar{b}) + |a|^2|b|^2 \\ 0 &\leq 1 + 2\operatorname{Re}(a\bar{b}) + |a\bar{b}|^2 \end{aligned}$$

Con lo anterior queremos decir que  $|a - b|^2 \leq (1 + |a|^2)(1 + |b|^2)$  será verdad si y solo si  $0 \leq 1 + 2\operatorname{Re}(a\bar{b}) + |\bar{a}b|^2$ .

Ahora, sea  $z = x + iy = a\bar{b}$ , ahora podemos ver que:

$$\begin{aligned} 0 &\leq 1 + 2\operatorname{Re}(z) + |z|^2 \\ 0 &\leq 1 + 2x + (x + iy)(x - iy) \\ 0 &\leq 1 + 2x + x^2 + ixy - ixy + y^2 \\ 0 &\leq 1 + 2x + x^2 + y^2 \\ 0 &\leq (x + 1)^2 + y^2 \end{aligned}$$

Ahora probar que  $0 \leq (x + 1)^2 + y^2$  es equivalente a decir que es falso que  $0 > (x + 1)^2 + y^2$ .

Y eso ya es muy facil de probar, pues ve que estas sumando dos reales elevados al cuadrado, por lo tanto cada uno de los terminos de a suma siempre será mayor o igual a cero, por lo tanto no existe una  $x$  tal que  $0 > (x+1)^2 + y^2$ , por lo tanto es cierto que  $0 \leq (x+1)^2 + y^2$ , por lo tanto es cierto que  $0 \leq 1 + 2\operatorname{Re}(a\bar{b}) + |\bar{a}b|^2$ , por lo tanto es cierto que  $|a - b|^2 \leq (1 + |a|^2)(1 + |b|^2)$ .

- Sea  $a, b \in \mathbb{C}$  y con  $a \neq 0$  entonces:

$$|a + b| = |a| + |b| \text{ si y solo si } \frac{b}{a} \in \mathbb{R}^+$$

**Demostración:**

Sea  $a = c + id$  y  $b = e + if$

Ahora, esto es lo mismo que probar que  $a = kb$  donde  $k \in \mathbb{R}^+$  entonces todo se vuelve mas facil, pues por un lado tenemos que:

$$\begin{aligned} |a + b| &= |a + ka| \\ &= |(1 + k)a| \\ &= (1 + k)|a| \\ &= |a| + k|a| \\ &= |a| + k|ak| \\ &= |a| + |b| \end{aligned}$$

Ahora vamos del otro lado podemos usar una regla de cosenos y ver que:

$$|a + b|^2 = |a|^2 + |b|^2 - 2|a||b| \cos(\theta)$$

Ahora para que  $|a||b| \cos(\theta)$  sea cero tenemos que hacer que:

- Alguno de los dos sea 0
- Que su ángulo entre ellos sea 0, es decir que  $a = kb$  con  $k \in \mathbb{R}^+$

- $|a - b| = |1 - \bar{a}b|$  si y solo si  $|a| = 1$  ó  $|b| = 1$

**Demostración:**

Esta asusta mucho, pero veras que linda es :D

$$\begin{aligned}
 |a - b| &= |1 - \bar{a}b| \\
 (a - b)(\bar{a} - \bar{b}) &= (1 - \bar{a}b)(1 - \bar{b}a) \\
 a\bar{a} - a\bar{b} - b\bar{a} + b\bar{b} &= 1 - \bar{a}b - \bar{b}a + (a\bar{b})(b\bar{a}) \\
 |a| + |b| &= 1 + |ab| - |a| - |b| \\
 0 &= 1 + (ab)(\bar{a}\bar{b}) - a\bar{a} - b\bar{b} \\
 0 &= 1 + a(\bar{a}b\bar{b} - \bar{a}) - b\bar{b} \\
 0 &= a(\bar{a}b\bar{b} - \bar{a}) + (1 - b\bar{b}) \\
 0 &= a(\bar{a}(b\bar{b} - 1)) + (1 - b\bar{b}) \\
 0 &= -a(\bar{a}(1 - b\bar{b}) + (1 - b\bar{b})) \\
 0 &= (1 - b\bar{b})(-a(\bar{a} + 1)) \\
 0 &= (1 - b\bar{b})(1 - a(\bar{a})) \\
 0 &= (1 - |b|)(1 - |a|)
 \end{aligned}$$

Ahora como el producto es cero, alguno de ambos tiene que ser cero, es decir  $|a| = 1$  ó  $|b| = 1$ , el regreso es literal ir de abajo arriba :D

- Si  $w \neq 0$  y si  $|z + w| = |z - w|$  entonces tenemos que  $\frac{iz}{w} \in \mathbb{R}$

**Demostración:**

Ese es fácil:

$$\begin{aligned}
 |z + w| &= |z - w| \\
 (z + w)(\bar{z} + \bar{w}) &= (z - w)(\bar{z} - \bar{w}) \\
 |z|^2 + |w|^2 + z\bar{w} + w\bar{z} &= |z|^2 + |w|^2 - z\bar{w} - w\bar{z} \\
 z\bar{w} + w\bar{z} &= -z\bar{w} - w\bar{z} \\
 2z\bar{w} + 2w\bar{z} &= 0 \\
 z\bar{w} &= -\overline{z\bar{w}}
 \end{aligned}$$

Ahora  $a + bi = -\overline{a + bi}$  si y solo si  $a + bi = -a + bi$  es decir solo si  $a = -a$ , es decir solo si  $a = 0$ . Ahora con esta información podemos ver que  $Re(z\bar{w}) = 0$ , es decir podemos ver a  $z\bar{w} = ik$  con  $k \in \mathbb{R}$ . Ahora podemos ver que:

$$\begin{aligned}
 z\bar{w} &= ik \\
 z\bar{w}w &= ikw \\
 z|w|^2 &= ikw \\
 iz|w|^2 &= i^2kw \\
 \frac{iz}{w} &= \frac{-k}{|w|^2}
 \end{aligned}$$

Ahora  $k, |w|^2$  son reales, por lo tanto  $\frac{iz}{w} \in \mathbb{R}$

- $a, b, c$  son colineales si y solo si  $\frac{c-a}{c-b} \in \mathbb{R}$

**Demostración:**

Si en un plano complejo  $a$  está representado por el punto A,  $b$  por B y  $c$  por C, entonces  $c - a$  representa el vector AC, y  $c - b$  representa el vector AB.

Por lo tanto, estos puntos A, B, C son colineales si AC y AB son paralelos, ya que tienen un punto A en común.

Por lo tanto  $AC = k(AB)$ , por lo tanto  $c - a = k(c - b)$ , por lo tanto tenemos que  $k = \frac{c-a}{c-b}$

Aquí  $k$  se toma real porque cuando multiplicamos por un complejo es parte real da la escala y la parte imaginaria lo gira.

Aquí, necesitamos que los vectores sean paralelos, por lo que omitimos la rotación y  $k$  tiene que ser real solamente.

- $a, b, c$  son colineales si y solo si  $c\bar{b} - c\bar{a} - a\bar{b} \in \mathbb{R}$

**Demostración:**

Piensa en el vector AC y AB, como siguen compartiendo un punto tiene que cumplirse que  $(c - a) = k_2(b - a)$ , por lo tanto podemos decir que:

$$\begin{aligned} \frac{c-a}{b-a} &= k_2 \\ \frac{c-a}{b-a}(b-a)(\bar{b}-\bar{a}) &= k_2|b-a|^2 \\ (c-a)(\bar{b}-\bar{a}) &= k_1 \\ c\bar{b} - c\bar{a} - a\bar{b} + |a|^2 &= k_1 \\ c\bar{b} - c\bar{a} - a\bar{b} &= k_1 - |a|^2 \\ c\bar{b} - c\bar{a} - a\bar{b} &= k \end{aligned}$$

Donde es más que obvio que  $k_2, k_1, k \in \mathbb{R}$

$$\blacksquare a, b, c \text{ son colineales si y solo si } \begin{vmatrix} 1 & a & \bar{a} \\ 1 & b & \bar{b} \\ 1 & c & \bar{c} \end{vmatrix} = 0$$

**Demostración:**

Antes que nada, pasemos del determinante a lo que de verdad queremos llegar y esto es:  $1(b\bar{c} - \bar{b}c) - a(\bar{c} - \bar{b}) + \bar{a}(c - b) = 0$ . Ahora tenemos que:

$$\begin{aligned} 1(b\bar{c} - \bar{b}c) - a(\bar{c} - \bar{b}) + \bar{a}(c - b) &= 0 \\ b\bar{c} - \bar{b}c - a\bar{c} + a\bar{b} + c\bar{a} - b\bar{a} &= 0 \\ (b\bar{c} - \bar{b}c) - a\bar{c} + a\bar{b} + c\bar{a} - b\bar{a} &= 0 \\ 2i\text{Im}(b\bar{c}) + 2i\text{Im}(a\bar{b}) + 2i\text{Im}(\bar{a}c) &= 0 \\ \text{Im}((a\bar{b}) + (b\bar{c}) + (\bar{a}c)) &= 0 \end{aligned}$$

Ahora, esto es lo mismo que decir que  $(a\bar{b}) + (b\bar{c}) + (\bar{a}c)$  es un número real.

Ahora si, vamos a demostrar que eso pasa si y solo si son colineales:

Ahora, piensa en que son colineales si y solo si  $t(a - c) = a - b$ , por lo tanto  $t = \frac{a-b}{a-c}$ , ahora también podemos decir ya que  $|a - c|^2 = (a - c)(\bar{a} - \bar{c})$  tenemos que  $t|a - c|^2 = (a - b)(\bar{a} - \bar{c})$ .

Donde podemos ver que:

$$\begin{aligned} (a - b)(\bar{a} - \bar{c}) &\in \mathbb{R} \\ |a|^2 - a\bar{c} - b\bar{a} + b\bar{c} &\in \mathbb{R} \\ -a\bar{c} - b\bar{a} + b\bar{c} &\in \mathbb{R} \\ -a\bar{c} - b\bar{a} + b\bar{c} &\in \mathbb{R} \\ -\bar{a}c - \bar{b}a + \bar{b}c &\in \mathbb{R} \\ -\bar{a}c - \bar{b}a + \bar{b}c + b\bar{c} - b\bar{c} &\in \mathbb{R} \\ -\bar{a}c - \bar{b}a + 2\text{Re}(\bar{b}c) - b\bar{c} &\in \mathbb{R} \\ -\bar{a}c - \bar{b}a - b\bar{c} &\in \mathbb{R} \\ \bar{a}c + \bar{b}a + b\bar{c} &\in \mathbb{R} \\ a\bar{b} + b\bar{c} + c\bar{a} &\in \mathbb{R} \end{aligned}$$

Y bingo, llegamos justo a lo que queríamos

Quizá no quede lo más claro posible, pero la idea fue encontrar una proposición equivalente a encontrar que el determinante fuera 0, esta fue  $(a\bar{b}) + (b\bar{c}) + (\bar{a}c)$  es un número real.

Y al final vimos que eso se cumple si y solo si son colineales.

## Capítulo 4

# Forma Polar y Argumentos

## 4.1. Forma Polar

Podemos expresar un punto en el plano complejo mediante la tupla  $(r, \theta)$ , donde  $r \geq 0$  y  $\theta$  está medido en radianes.

Entonces podemos pasar rápido y fácil de un sistema de coordenadas a otro como:

### 4.1.1. De forma Polar a forma Rectangular

Supongamos que tenemos un punto que podemos describir como  $(r, \theta)$ , donde  $r \geq 0$  y  $\theta$  medido como radianes.

Entonces tenemos que:

- $a = r \cos(\theta)$
- $b = r \sin(\theta)$

Otra forma de escribirlo es  $r(\cos(\theta) + i \sin(\theta))$

### 4.1.2. De forma Rectangular a forma Polar

Supongamos que tenemos un punto que podemos describir como  $(a + bi)$ , entonces podemos decir que:

- $r = \sqrt{a^2 + b^2}$
- $\theta = \begin{cases} \tan^{-1}\left(\frac{b}{a}\right) & \text{si } a > 0 \\ \tan^{-1}\left(\frac{b}{a}\right) + \pi & \text{si } a < 0 \\ \frac{\pi}{2} & \text{si } a = 0 \text{ y } b > 0 \\ \frac{3\pi}{2} & \text{si } a = 0 \text{ y } b < 0 \end{cases}$

## 4.2. Argumento de $z$

Definimos al argumento de un número  $z = a + bi \in \mathbb{C}$  como  $\theta = \arg(z)$ , es decir, al final del día  $\arg(z)$  es un ángulo.

Este ángulo tiene que cumplir las dos siguientes ecuaciones:

- $\cos(\theta) = \frac{x}{\sqrt{a^2 + b^2}}$
- $\sin(\theta) = \frac{y}{\sqrt{a^2 + b^2}}$

Pero como  $\sin$  y  $\cos$  son funciones periódicas con  $2\pi$ , es decir  $\arg(z)$  no es único.

Además para encontrarlo usamos  $\tan^{-1}(\frac{b}{a})$  pero resulta que esta función solo regresa ángulos entre  $-\frac{\pi}{2}$  y  $\frac{\pi}{2}$  por lo tanto habrá problemas con números en el segundo y tercer cuadrante.

### Argumento Principal

Ya que  $\arg(z)$  es más bien un conjunto de ángulos, podemos considerar al ángulo o argumento principal de  $z$  como  $Arg(z)$  y que será el ángulo que cumpla con que:

- $\cos(Arg(z)) = \frac{x}{\sqrt{a^2 + b^2}}$
- $\sin(Arg(z)) = \frac{y}{\sqrt{a^2 + b^2}}$
- $-\frac{\pi}{2} < Arg(z) \leq \frac{\pi}{2}$

Podemos probar que  $Arg(z)$  para alguna  $z$  cualquiera será única.

Por lo tanto ahora podemos definir a  $\arg(z)$  como:

$$\arg(z) = \{ Arg(z) + 2n\pi \mid n \in \mathbb{Z} \} \quad (4.1)$$

### 4.3. Leyes de Aritmetica

Supón dos números complejos de manera polar como  $z_1 = (r_1, \theta_1)$  y  $z_2 = (r_2, \theta_2)$  es decir  $z_1 = r_1(\cos(\theta_1) + i \sin(\theta_1))$  y  $z_2 = r_2(\cos(\theta_2) + i \sin(\theta_2))$  entonces tenemos que:

■ **Producto de Números Complejos:**

$$z_1 z_2 = [(r_1 r_2), (\theta_1 + \theta_2)]$$

**Demostración:**

Esto es muy sencillo, primero ya que tenemos los dos números en forma rectangular podemos multiplicar como ya sabemos:

$$\begin{aligned} z_1 z_2 &= (a_1 a_2 - b_1 b_2) + (a_1 b_2 + b_1 a_2) i \\ z_1 z_2 &= r_1 r_2 [(\cos(\theta_1) \cos(\theta_2) - \sin(\theta_1) \sin(\theta_2)) + (\cos(\theta_1) \sin(\theta_2) + \sin(\theta_1) \cos(\theta_2)) i] \end{aligned}$$

Usando las leyes de senos y cosenos:

- $\cos(a \pm b) = \cos(a) \cos(b) \mp \sin(a) \sin(b)$
- $\sin(a \pm b) = \sin(a) \cos(b) \pm \cos(a) \sin(b)$

Podemos reducirlo a:  $z_1 z_2 = r_1 r_2 [\cos(\theta_1 + \theta_2) + i \sin(\theta_1 + \theta_2)]$  y creo que de ahí podemos reducirlo casi mentalmente ya que  $(r, \theta) = r(\cos(\theta) + i \sin(\theta))$

■ **División de Números Complejos:**

$$\frac{z_1}{z_2} = \left[ \left( \frac{r_1}{r_2} \right), (\theta_1 - \theta_2) \right]$$

**Demostración:**

Esto es muy sencillo, primero ya que tenemos los dos números en forma rectangular podemos dividir como ya sabemos, pero vamos a hacer un poco de trampa ingeniosa, usamos la idea de que  $\frac{1}{z} = \frac{\bar{z}}{|z|^2}$  y hacer:

$$\begin{aligned} \frac{z_1}{z_2} &= z_1 \frac{\bar{z}_2}{|z_2|^2} = z_1 \frac{\bar{z}_2}{(r_2)^2} \\ &= \frac{1}{(r_2)^2} z_1 \bar{z}_2 = \frac{1}{(r_2)^2} (a_1 + i b_1)(a_2 - i b_2) \\ &= \frac{1}{(r_2)^2} (a_1 a_2 - b_1 b_2) + (a_1 b_2 - b_1 a_2) i \\ &= \frac{r_1}{r_2} [(\cos(\theta_1) \cos(\theta_2) + \sin(\theta_1) \sin(\theta_2)) + (\cos(\theta_1) \sin(\theta_2) - \sin(\theta_1) \cos(\theta_2)) i] \end{aligned}$$

Usando las leyes de senos y cosenos:

- $\cos(a \pm b) = \cos(a) \cos(b) \mp \sin(a) \sin(b)$
- $\sin(a \pm b) = \sin(a) \cos(b) \pm \cos(a) \sin(b)$

Podemos reducirlo a:  $z_1 z_2 = \frac{r_1}{r_2} [\cos(\theta_1 - \theta_2) + i \sin(\theta_1 - \theta_2)]$  y creo que de ahí podemos reducirlo casi mentalmente ya que  $(r, \theta) = r(\cos(\theta) + i \sin(\theta))$

**■ Simplificar Potencias de  $z$ :**

$$z^n = [(r^n), (n \cdot \theta)]$$

**Ideas:**

No considero a esto una demostración, por basta con darte cuenta que  $z^n$  es  $z \cdot z \cdot z \dots$   $n$  veces.

Por lo tanto puedes aplicar la regla:  $z_1 z_2 = [(r_1 r_2), (\theta_1 + \theta_2)]$  que ya que  $z_1 = z_2$  se puede simplificar a  $z \cdot z = [r^2, 2\theta]$ .

Y llegar a ese resultado mediante la inducción.

## Capítulo 5

### Forma de Euler y Raíces

## 5.1. Forma de Euler

Podemos también expresar un número complejo de la siguiente manera:

$$e^{i\theta} = \cos(\theta) + i \sin(\theta) \quad (5.1)$$

**Ideas:**

Esta fórmula sale de a partir de las Series de Taylor para la función exponencial:

$$e^k = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{\theta^n}{n!} = 1 + \frac{k}{1!} + \frac{k^2}{2!} + \frac{k^3}{3!} + \dots \quad (5.2)$$

Pasa algo muy interesante al hacer  $k = i\theta$ , (recuerda que elevar  $i^k$  es periodico) pues vemos que aparecen claramente la forma en que tenemos de representar a las funciones seno y coseno como polinomios infinitos:

- $\sin(\theta) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{\theta^{2n+1}}{(2n+1)!}$
- $\cos(\theta) = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{\theta^{2n}}{(2n)!}$

$$\begin{aligned} e^{i\theta} &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(i\theta)^n}{n!} \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{i^{2n} \theta^{2n}}{(2n)!} + \sum_{n=0}^{\infty} \frac{i^{2n+1} \theta^{2n+1}}{(2n+1)!} \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n \theta^{2n}}{(2n)!} + i \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n \theta^{2n+1}}{(2n+1)!} \\ &= \left(1 - \frac{\theta^2}{2!} + \frac{\theta^4}{4!} - \frac{\theta^6}{6!} + \dots\right) + \left(-\theta + \frac{\theta^3}{3!} - \frac{\theta^5}{5!} + \frac{\theta^7}{7!} + \dots\right) i \\ &= \cos(\theta) + \sin(\theta) i \end{aligned}$$

### 5.1.1. $e^z$

También podemos ver más generalmente que  $e^z$  se puede reducir a:

$$e^z = e^{a+bi} = e^a \cdot e^{bi} = e^a \cdot (\cos(b) + i \sin(b)) = e^a (\cos(b) + i \sin(b))$$

### 5.1.2. Propiedades

$$\blacksquare \cos(\theta) = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2}$$

**Demostración:**

$$\begin{aligned} \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2} &= \frac{[\cos(\theta) + i \sin(\theta)] + [\cos(-\theta) + i \sin(-\theta)]}{2} && \text{Tip: } \cos(\theta) = \cos(-\theta) \text{ y } \sin(-\theta) = -\sin(\theta) \\ &= \frac{\cos(\theta) + i \sin(\theta) + \cos(\theta) - i \sin(\theta)}{2} && \text{Y si simplificamos} \\ &= \frac{2 \cos(\theta)}{2} \\ &= \cos(\theta) \end{aligned}$$

$$\blacksquare \sin(\theta) = \frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2i}$$

**Demostración:**

$$\begin{aligned} \frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2} &= \frac{[\cos(\theta) + i \sin(\theta)] - [\cos(-\theta) + i \sin(-\theta)]}{2} && \text{Tip: } \cos(\theta) = \cos(-\theta) \text{ y } \sin(-\theta) = -\sin(\theta) \\ &= \frac{\cos(\theta) + i \sin(\theta) - \cos(\theta) + i \sin(\theta)}{2} && \text{Y si simplificamos} \\ &= \frac{2i \sin(\theta)}{2i} \\ &= \sin(\theta) \end{aligned}$$

$$\blacksquare e^{\overline{i\theta}} = e^{-i\theta}$$

**Demostración:**

$$\begin{aligned} e^{\overline{i\theta}} &= \cos(\theta) - i \sin(\theta) && \text{Definición de Conjugado} \\ &= \cos(\theta) + i \sin(-\theta) && \text{El Seno es impar} \\ &= \cos(-\theta) + i \sin(-\theta) && \text{El Coseno es par} \\ &= e^{-i\theta} \end{aligned}$$

## 5.2. Identidad de Lagrange

$$1 + \cos(\theta) + \cos(2\theta) + \cdots + \cos(n\theta) = \frac{1}{2} \left( \frac{\sin\left(\left(n + \frac{1}{2}\right)\theta\right)}{\sin\left(\frac{\theta}{2}\right)} + 1 \right) \quad (5.3)$$

**Demostración:**

$$\begin{aligned} \sum_{k=0}^n \cos(k\theta) &= \frac{1}{2} \sum_{k=0}^n (e^{ik\theta} + e^{-ik\theta}) && \text{Recuerda que: } \cos(x) = \frac{e^{ix} + e^{-ix}}{2} \\ &= \frac{1}{2} \left( \frac{e^{(n+1)i\theta} - 1}{e^{i\theta} - 1} + \frac{e^{(n+1)-i\theta} - 1}{e^{-i\theta} - 1} \right) && \text{Recuerda que: } \sum_{k=0}^n r^k = \frac{r^{n+1} - 1}{r - 1} \\ &= \frac{1}{2} \left( \frac{e^{(n+1)i\theta} - 1}{e^{i\theta} - 1} \left( \frac{e^{-i\frac{\theta}{2}}}{e^{-i\frac{\theta}{2}}} \right) + \frac{e^{(n+1)-i\theta} - 1}{e^{-i\theta} - 1} \left( \frac{-e^{i\frac{\theta}{2}}}{-e^{i\frac{\theta}{2}}} \right) \right) && \text{Multiplica por Uno ;)} \\ &= \frac{1}{2} \left( \frac{e^{(n+\frac{1}{2})i\theta} - e^{i\frac{\theta}{2}}}{e^{i\frac{\theta}{2}} - e^{-i\frac{\theta}{2}}} + \frac{e^{i\frac{\theta}{2}} - e^{(n+\frac{1}{2})-i\theta}}{e^{i\frac{\theta}{2}} - e^{-i\frac{\theta}{2}}} \right) && \text{Expande} \\ &= \frac{1}{2} \left( \frac{e^{(n+\frac{1}{2})i\theta} - e^{(n+\frac{1}{2})-i\theta}}{e^{i\frac{\theta}{2}} - e^{-i\frac{\theta}{2}}} + \frac{e^{i\frac{\theta}{2}} - e^{-i\frac{\theta}{2}}}{e^{i\frac{\theta}{2}} - e^{-i\frac{\theta}{2}}} \right) && \text{Organizando, gracias denominador común} \\ &= \frac{1}{2} \left( \frac{e^{(n+\frac{1}{2})i\theta} - e^{(n+\frac{1}{2})-i\theta}}{e^{i\frac{\theta}{2}} - e^{-i\frac{\theta}{2}}} + 1 \right) && \text{Simplificar} \\ &= \frac{1}{2} \left( \frac{\frac{e^{(n+\frac{1}{2})i\theta} - e^{(n+\frac{1}{2})-i\theta}}{2i}}{\frac{e^{i\frac{\theta}{2}} - e^{-i\frac{\theta}{2}}}{2i}} + 1 \right) && \text{Añadimos esto} \\ &= \frac{1}{2} \left( \frac{\sin\left(\left(n + \frac{1}{2}\right)\theta\right)}{\sin\left(\frac{\theta}{2}\right)} + 1 \right) && \text{Recuerda que } \sin(x) = \frac{e^{ix} - e^{-ix}}{2i} \end{aligned}$$

### 5.3. Ley de Moivre's

$$z^n = r^n (\cos (n \cdot \theta) + i \sin (n \cdot \theta)) \quad \text{donde } n \in \mathbb{Z}$$

**Demostración:**

Se puede dar una demostración muy sencilla, no se porque los libros usan inducción matemática para demostrar el teorema de Moivre...

En fin, expresando a  $z$  en su forma polar y usando la fórmula de Euler, tenemos:

$$\begin{aligned} z^n &= (a + bi)^n \\ &= [r (\cos (\theta) + i \sin (\theta))]^n \\ &= r^n (\cos (\theta) + i \sin (\theta))^n \\ &= r^n (e^{\theta i})^n \\ &= r^n e^{(\theta i)n} \\ &= r^n e^{(n\theta)i} \\ &= r^n (\cos (n \cdot \theta) + i \sin (n \cdot \theta)) \end{aligned}$$

## 5.4. n-Raíces de un Numero Complejo

En general decir que un número  $w$  es un raíz enésima de un número complejo  $z \in \mathbb{C} - \{0\}$  es que cumple que:

$$w^n = z$$

Donde obviamente  $n \in \mathbb{Z}^+$ .

### 5.4.1. Encontrar las Raíces de un Número Complejo

**Teorema 5.4.1** *Existen exactamente  $n$  raíces para  $w^n = z$  donde  $w, z \in \mathbb{C}$*

Suponiendo a  $z = (r, \theta)$  entonces las podemos encontrar tan fácil como:

$$\begin{aligned} w_k &= \sqrt[n]{r} \left[ \cos \left( \frac{\theta + (2\pi)k}{n} \right) + i \sin \left( \frac{\theta + (2\pi)k}{n} \right) \right] \quad k = 0, 1, 2, \dots, n-1 \\ &= \sqrt[n]{r} e^{i \left( \frac{\theta + (2\pi)k}{n} \right)} \end{aligned}$$

**Demostración:**

Tengamos dos números:  $z = r [\cos(\theta) + i \sin(\theta)]$  y  $w = p [\cos(\phi) + i \sin(\phi)]$

Entonces de la ecuación decir  $w^n = z$  es lo mismo que decir que:

$$\begin{aligned} (p [\cos(\phi) + i \sin(\phi)])^n &= r [\cos(\theta) + i \sin(\theta)] \\ p^n [\cos(\phi) + i \sin(\phi)]^n &= r [\cos(\theta) + i \sin(\theta)] \end{aligned}$$

De esta ecuación tenemos que:

- $p^n = r$   
Por lo tanto podemos definir a  $p = \sqrt[n]{r}$  donde  $\sqrt[n]{r}$  es la raíz enésima del módulo de dicho número.
- $(\cos(\theta) + i \sin(\theta))^n = \cos(\phi) + i \sin(\phi)$   
Para resolver esto usaremos la forma de Euler, porque son periodicas las sinusoidales:  $e^{i(\theta)} = e^{i(\theta + (2\pi)k)}$

Ahora lo que queremos encontrar ahorita

$$\text{es: } e^{i(\theta) * \frac{1}{n}} = e^{i \left( \frac{\theta + (2\pi)k}{n} \right)}$$

Y ya encontramos lo que queriamos:

- $\sin(\phi) = \sin \left( \frac{\theta + (2\pi)k}{n} \right)$
- $\cos(\phi) = \cos \left( \frac{\theta + (2\pi)k}{n} \right)$

Y finalmente podemos generalizar los resultados como:

$$w_k = \sqrt[n]{r} \left[ \cos \left( \frac{\theta + (2\pi)k}{n} \right) + i \sin \left( \frac{\theta + (2\pi)k}{n} \right) \right]$$

### 5.4.2. Raíces de la Unidad

Un caso especial de sacar raíces es cuando sacamos la enésima raíz de la unidad, es decir:

$$z^n = 1$$

Ahora, tendremos  $n$  números complejos que cumplan lo que queramos, los vamos a definir como  $z_0, z_1, \dots, z_n$ .

Ahora con el formulazo que ya vimos podemos sacarlas todas:

$$z_k := \left[ \cos\left(\frac{2\pi k}{n}\right) + i \sin\left(\frac{2\pi k}{n}\right) \right]$$

Ahora, definimos también a la raíz principal como:

$$w := e^{i\left(\frac{2\pi}{n}\right)}$$

Y para encontrar las demás raíces basta con hacer:

$$\begin{aligned} z_k &= e^{i\left(\frac{2\pi k}{n}\right)} \\ &= w^k \end{aligned}$$

### 5.4.3. Propiedades Interesantes

- Si  $w \neq 0$  es un raíz  $n$ -ésima de la unidad tenemos que:  $1 + w + w^2 + \dots + w^{n-1} = 0$

**Demostración:**

Esta sale rapido si sabes la geometrica, creo que no hay necesidad de demostrar la geometrica en este momento, usando su resultado tenemos que:

$$1 + x + x^2 + \dots + x^{n-1} = \frac{x^n - 1}{x - 1}$$

Ahora, la suma que tenemos es un calco a la anterior y podemos decir que:

$$1 + w + w^2 + \dots + w^{n-1} = \frac{1 - w^n}{1 - w} = \frac{1 - 1}{1 - w} = \frac{0}{1 - w} = 0$$

Ahora, este resultado es válido siempre que  $1 - w \neq 0$ , es decir siempre que  $w \neq 1$ .

- Si  $w \neq 0$  es un raíz  $n$ -ésima de la unidad tenemos que:

$$1 + 2w + 3w^2 + \dots + nw^{n-1} = 0$$

**Demostración:**

Esta es una suma bastante sencilla, vamos a demostrarla porque no es tan famosa como la geometrica, pero igual solo se hace por completez.

Sea  $S = 1 + 2w + 3w^2 + \dots + nw^{n-1}$ , entonces podemos hablar de  $wS = w + 2w^2 + 3w^3 + \dots + nw^n$ .

Por lo tanto su resta nos da que  $S - wS = S(1 - w) = 1 + w + w^2 + w^3 + \dots + wn - 1 - nw^n$

Esto nos recuerda demasido a la geometrica, por lo tanto tenemos que esto es igual a:  $S(1 - w) = \frac{1 - w^n}{1 - w} - nw^n$

Por lo tanto nuestra respuesta es:  $S = \frac{1 - w^n}{(1 - w)^2} - \frac{nw^n}{1 - w}$

Ahora, si, aplicando que es una raíz de unidad y que no es uno tenemos que:  $S = \frac{0}{(1 - w)^2} - \frac{n}{1 - w}$ .

Por lo tanto llegamos a nuestra respuesta  $S = -\frac{n}{1 - w}$

#### 5.4.4. Teorema Fundamental del Álgebra

**Teorema 5.4.2** *Teorema Fundamental del Álgebra* Todo polinomio de grado  $n$  tiene mínimo 1 raíz

No desmotraremos este asombroso teorema por ahora, pero si un colorario (específicamente) en el campo de los complejos: “Un polinomio de grado  $n$  tiene exactamente  $n$  raíces”.

## Parte II

# Funciones y Cálculo Complejo

# Capítulo 6

## Funciones Complejas

## 6.1. Funciones en General

Una función compleja es aquella que toma un número complejo y regresa otro número complejo es decir  $f : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$ .

Podemos decir entonces que bajo una función compleja  $f$  dada un número  $z$  este será “mapeado” a  $w$ .

$$\begin{array}{ccc} z & \xrightarrow{f(z)} & w \\ x + yi & \xrightarrow{f(z)} & u + iv \end{array}$$

Si te das cuenta podemos ver que tanto la parte imaginaria de  $w$  ( $v$ ) como su parte real ( $u$ ) depende de los valores de  $x, y$  por lo tanto podemos verlas como funciones multivariadas, por lo tanto tenemos que:

Cualquier función compleja  $w = f(z)$  puede ser representada como:

$$f(z) = f(x + yi) = u_{(x,y)} + iv_{(x,y)} \quad \text{donde } x, y \in \mathbb{R} \quad (6.1)$$

Ahora que las hemos definido formalmente podemos mostrar las funciones complejas más famosas.

## 6.2. Funciones Hiperbolicas $\cosh(x)$ y $\sinh(x)$

A ver, antes que nada, estas no son funciones complejas en si, pero nos van a servir mucho.

Recuerda que dijimos que:

- $\cos(\theta) = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2}$
- $\sin(\theta) = \frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2i}$

Por lo tanto podemos ver que:

$$\begin{aligned}
 \cos(ix) &= \frac{e^{i(ix)} + e^{-i(ix)}}{2} \\
 &= \frac{e^{-x} + e^x}{2} \\
 &= \frac{e^x + e^{-x}}{2} \\
 &= \cosh(x)
 \end{aligned} \tag{6.2}$$

$$\begin{aligned}
 \sin(ix) &= \frac{e^{i(ix)} - e^{-i(ix)}}{2i} \\
 &= \frac{e^{-x} - e^x}{2i} \\
 &= \frac{-1}{2i} e^x - e^{-x} \\
 &= \frac{i}{2} e^x - e^{-x} \\
 &= i \left( \frac{e^x - e^{-x}}{2} \right) \\
 &= i \cdot \sinh(x)
 \end{aligned} \tag{6.3}$$

Estas funciones tiene unas propiedades bien locas como:

- $\sinh(x)^2 + \cosh(x)^2 = 1$

**Demostración:**

$$\begin{aligned}
 \cosh(x)^2 - \sinh(x)^2 &= \left(\frac{e^x + e^{-x}}{2}\right)^2 - \left(\frac{e^x - e^{-x}}{2}\right)^2 \\
 &= \left(\frac{e^x + e^{-x}}{4}\right)^2 - \left(\frac{e^x - e^{-x}}{2}\right)^2 \\
 &= \left(\frac{e^{2x} + 2 + e^{-2x}}{4}\right) - \left(\frac{e^{2x} - 2 + e^{-2x}}{4}\right) \\
 &= \left(\frac{e^{2x} + 2 + e^{-2x}}{4}\right) + \left(\frac{-e^{2x} + 2 - e^{-2x}}{4}\right) \\
 &= \left(\frac{e^{2x} + 2 + e^{-2x} + -e^{2x} + 2 - e^{-2x}}{4}\right) \\
 &= \left(\frac{4}{4}\right) \\
 &= 1
 \end{aligned}$$

### 6.3. Trigonometricas Complejas: $\cos(z)$ y $\sin(z)$

$$\begin{aligned}
 \cos(a + bi) &= \cos(a)\cos(bi) - \sen(a)\sen(bi) \\
 &= \cos(a)\cosh(b) - i(\sen(a)\senh(b))
 \end{aligned} \tag{6.4}$$

$$\begin{aligned}
 \sin(a + bi) &= \sin(a)\cos(bi) + \cos(a)\sen(bi) \\
 &= \sin(a)\cosh(b) + i(\cos(a)\senh(i))
 \end{aligned} \tag{6.5}$$

## 6.4. Funciones $e^z$ y $Ln(z)$

La función exponencial es demasiado sencilla de definir:

$$\begin{aligned}
 e^{a+bi} &= e^a e^{bi} \\
 &= e^a \cos(b) + i \sin(b) \\
 &= e^a \cos(b) + i e^a \sin(b)
 \end{aligned}
 \tag{6.6}$$

Vamos a definir de manera completamente arbitraria al logaritmo de un número complejo:

$$Ln(z) = \ln(|z|) + i Arg(z) \tag{6.7}$$

Esta definición nos permite que esta nueva función herede las propiedades comunes del logaritmo.

## 6.5. $z_1^{z_2}$

Gracias a la definición podemos definir esta operación como:

$$\begin{aligned}
 z_1^{z_2} &= (z_1)^a + (z_2)^{bi} \\
 &= (z_1)^a e^{Ln(z_2^{bi})} \\
 &= (z_1)^a e^{bi \cdot Ln(z_2)}
 \end{aligned}$$

# Capítulo 7

## Límites

## 7.1. Límites en Cálculo Real

Antes de empezar a hablar sobre como podemos definir el límite en el campo de los complejos, veamos como llegamos a esa definición en los números reales.

$$\lim_{x \rightarrow a} f(x) = L \tag{7.1}$$

De manera completamente informal podemos decir que el Límite de arriba es cierto si cuando  $f(x)$  se acerca a  $L$ ,  $x$  se acerca a  $a$ .

Es decir, si se acerca, la distancia entre  $f(x)$  y  $L$  y  $x$  y  $a$  cada vez se va haciendo más pequeña, lo cuando lo podemos añadir para hacer a la definición más precisa.

**Límite:**  $|f(x) - L|$  se hace casi cero cuando  $|x - a|$  se acerca a cero.

Ahora simplemente vamos a formalizar lo que significa pequeño:

- $\delta$  hablará de lo pequeño que será  $|x - a|$
- $\epsilon$  hablará de lo pequeño que será  $|f(x) - L|$

Por lo tanto estamos listo para la definición formal en todo su esplendor:

### 7.1.1. Definición Formal

- En forma geométrica, si  $a$  es un punto en la recta numérica, entonces  $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = L$  si el valor absoluto de la diferencia entre  $f(x)$  y  $L$  puede hacerse tan pequeña como se desee al elegir puntos lo bastante cercanos a  $a$  (excluyendo a  $x = a$ ).
- Se dice que un número  $L$  es el límite de  $f(x)$  cuando  $x$  tiende a  $a$  si para todo número positivo  $\epsilon$  (tan pequeño como se desee) se halla un número positivo  $\delta$  (que por lo general depende de  $\epsilon$ ) tal que si  $0 < |x - a| < \delta$  entonces  $|f(x) - L| < \epsilon$ .
- Decimos que  $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = L$  si y solo si se cumple que:

$$\forall \epsilon > 0, \exists \delta > 0 \text{ tal que si } 0 < |x - a| < \delta \text{ entonces } |f(x) - L| < \epsilon$$

# Capítulo 8

## Derivación

## 8.1. Funciones Analíticas

Eventualmente nuestra meta con estas funciones complejas es hacer calculo con ellas, es derivarlas e integrarlas (en especial integrales de contorno o de línea), hacer un montón de cosas locas, y para poder hacer todo eso tendremos que hacer que nuestra funciones se porten bien, es decir que sean diferenciables, que sus derivadas esten definidas y que sean continuas.

Si recuerdas de Análisis Real teníamos que para que una función fuera continua ambos límites, tanto por la derecha como por la izquierda tenían que existir y ser iguales.

Ahora bien, con las funciones complejas la restricción es mucho mas fuerte pues no solo nos podemos acercar por la derecha o por la izquierda, sino que por todos lados.

Después veremos que hay algo llamado las Ecuaciones de Cauchy Riemann que nos hablan mucho de si una función es analítica o no.

## 8.2. Continuidad

Decimos que una función  $f(z)$  es continua en un punto si y solo si:

- La función  $f(z)$  tiene que estar valuado en  $z_0$
- El  $\lim_{z \rightarrow z_0} f(z)$  tiene que existir
- Sin importar desde donde te aproximes los límites existen y son iguales

## 8.3. Definición Formal

Podemos definir formalmente a nuestra derivada de una manera muy sencilla:

$$\begin{aligned} f'(z) &= \lim_{\Delta z \rightarrow 0} \frac{f(z + \Delta z) - f(z)}{\Delta z} \\ &= \lim_{z \rightarrow z_0} \frac{f(z) - f(z_0)}{z - z_0} \end{aligned} \tag{8.1}$$

## 8.4. Ecuaciones de Cauchy - Riemann en Rectangular

Recuerda que el hecho de que una función  $f(z) = u(x, y) + iv(x, y)$  sea diferenciable nos da grandes restricciones sobre como son  $u(x, y)$ ,  $v(x, y)$ , veamos que dichas restricciones salen de la misma definición:

$$\begin{aligned} f'(z) &= \lim_{\Delta z \rightarrow 0} \frac{f(z + \Delta z) - f(z)}{\Delta z} \\ &= \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ \Delta y \rightarrow 0}} \frac{u(x + \Delta x, y + \Delta y) + iv(x + \Delta x, y + \Delta y) - u(x, y) + iv(x, y)}{\Delta x + i\Delta y} \end{aligned}$$

Además sabemos que si es diferenciable, los límites tiene que coincidir sin importar de por donde nos acercamos al valor, por lo tanto tenemos que:

$$\begin{aligned} f'(z) &= \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ \Delta y \rightarrow 0}} \frac{u(x + \Delta x, y + \Delta y) + iv(x + \Delta x, y + \Delta y) - u(x, y) + iv(x, y)}{\Delta x + i\Delta y} \\ &= \lim_{\substack{\Delta x \rightarrow 0 \\ \Delta y = 0}} \left[ \frac{u(x + \Delta x, y) - u(x, y)}{\Delta x} + i \frac{v(x + \Delta x, y) - v(x, y)}{\Delta x} \right] \\ &= \lim_{\substack{\Delta x = 0 \\ \Delta y \rightarrow 0}} \left[ \frac{u(x, y + \Delta y) - u(x, y)}{i\Delta y} + \frac{v(x, y + \Delta y) - v(x, y)}{\Delta y} \right] \end{aligned}$$

Y si te das cuentas, estos dos límites estan mostrando derivadas parciales, así que al igualar ambas tenemos que:

$$\frac{\partial u(x, y)}{\partial x} + i \frac{\partial v(x, y)}{\partial x} = -i \frac{\partial u(x, y)}{\partial y} + \frac{\partial v(x, y)}{\partial y}$$

Por lo tanto podemos comparar la parte real e imaginaria como:

- $\frac{\partial u(x, y)}{\partial x} = \frac{\partial v(x, y)}{\partial y}$
- $\frac{\partial v(x, y)}{\partial x} = -\frac{\partial u(x, y)}{\partial y}$

Estas son conocidas como las ecuaciones de Cauchy-Riemann.

Por lo tanto formalizamos como que una condición necesaria para que  $f(z) = u(x, y) + iv(x, y)$  sea analítica en una región es que cumplan las Ecuaciones de Cauchy-Riemann.

## 8.5. Ecuaciones de Cauchy - Riemann en Forma Polar

### 8.5.1. Demostración usando Rectangular

Sea una función  $f(r, \theta) = u(r, \theta) + iv(r, \theta)$  analítica, entonces se satisfacen las ecuaciones en forma rectangular:

- $\frac{\partial u(x, y)}{\partial x} = \frac{\partial v(x, y)}{\partial y}$
- $\frac{\partial u(x, y)}{\partial y} = -\frac{\partial v(x, y)}{\partial x}$

Y dado que  $z = x + iy = r(\cos(\theta) + i \sin(\theta))$ , entonces:

- $r(x, y) = (x^2 + y^2)^{\frac{1}{2}}$
- $\theta(x, y) = \arctan\left(\frac{y}{x}\right)$

y también tenemos que:

- $x(r, \theta) = r \cos(\theta)$
- $y(r, \theta) = r \sin(\theta)$

Ahora, hay que demostrar estas 4 ecuaciones:

$$\frac{\partial r}{\partial x} = \cos(\theta) \quad \frac{\partial r}{\partial y} = \sin(\theta) \quad \frac{\partial \theta}{\partial x} = \frac{-\sin(\theta)}{r} \quad \frac{\partial \theta}{\partial y} = \frac{\cos(\theta)}{r}$$

### Demostración

$$\begin{aligned} \frac{\partial r}{\partial x} &= \frac{\partial (x^2 + y^2)^{\frac{1}{2}}}{\partial x} \\ &= \frac{1}{2} (x^2 + y^2)^{-\frac{1}{2}} (2x) \\ &= x (x^2 + y^2)^{-\frac{1}{2}} \\ &= r \cos(\theta) (r^2)^{-\frac{1}{2}} \\ &= r \cos(\theta) r^{-1} \\ &= \cos(\theta) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial r}{\partial y} &= \frac{\partial (x^2 + y^2)^{\frac{1}{2}}}{\partial y} \\ &= \frac{1}{2} (x^2 + y^2)^{-\frac{1}{2}} (2y) \\ &= y (x^2 + y^2)^{-\frac{1}{2}} \\ &= r \sin(\theta) (r^2)^{-\frac{1}{2}} \\ &= r \sin(\theta) r^{-1} \\ &= \sin(\theta) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial \theta}{\partial x} &= \frac{\partial \arctan\left(\frac{y}{x}\right)}{\partial x} \\ &= \frac{1}{1 + \left(\frac{y}{x}\right)^2} \frac{-y}{x^2} \\ &= \frac{1}{\left(\frac{y^2 + x^2}{x^2}\right)} \frac{-y}{x^2} \\ &= \frac{1}{\left(\frac{y^2 + x^2}{x^2}\right)} \frac{-y}{x^2} \\ &= \frac{-y}{y^2 + x^2} \\ &= \frac{-r \sin(\theta)}{r^2} \\ &= \frac{-\sin(\theta)}{r} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial \theta}{\partial y} &= \frac{\partial \arctan\left(\frac{y}{x}\right)}{\partial y} \\ &= \frac{1}{1 + \left(\frac{y}{x}\right)^2} \frac{1}{x} \\ &= \frac{1}{\left(\frac{y^2 + x^2}{x^2}\right)} \frac{1}{x} \\ &= \frac{1}{\left(\frac{y^2 + x^2}{x^2}\right)} \frac{1}{x} \\ &= \frac{x}{y^2 + x^2} \\ &= \frac{r \cos(\theta)}{r^2} \\ &= \frac{\cos(\theta)}{r} \end{aligned}$$

Entonces usando la gran regla de la cadena tenemos que:

$$\begin{aligned} \frac{\partial u(r, \theta)}{\partial x} &= \frac{\partial u}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\partial \theta}{\partial x} && \text{Regla de la Cadena} \\ &= \frac{\partial u}{\partial r} \cos(\theta) - \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\sin(\theta)}{r} && \text{Sustituyendo} \end{aligned}$$

Por otro lado:

$$\begin{aligned} \frac{\partial v(r, \theta)}{\partial y} &= \frac{\partial v}{\partial r} \frac{\partial r}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial \theta} \frac{\partial \theta}{\partial y} && \text{Regla de la Cadena} \\ &= \frac{\partial u}{\partial r} \sin(\theta) + \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\cos(\theta)}{r} && \text{Sustituyendo} \end{aligned}$$

Ahora de las ecuaciones de Cauchy - Riemann tenemos que:

$$\begin{aligned} 0 &= \frac{\partial u}{\partial x} - \frac{\partial v}{\partial y} \\ &= \left( \frac{\partial u}{\partial r} \cos(\theta) - \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\sin(\theta)}{r} \right) - \left( \frac{\partial u}{\partial r} \sin(\theta) + \frac{\partial u}{\partial \theta} \frac{\cos(\theta)}{r} \right) \\ &= \cos(\theta) \left( \frac{\partial u}{\partial r} - \frac{\partial v}{\partial \theta} \frac{1}{r} \right) + \sin(\theta) \left( -\frac{\partial u}{\partial \theta} - \frac{\partial v}{\partial r} \frac{1}{r} \right) \end{aligned}$$

Y ya que  $\sin(\theta)$  y  $\cos(\theta)$  son linealmente independientes (si no me creen intenten hacer el Wroksiano, porque yo no lo intentaré) tenemos que todo lo que las multiplique tiene que ser cero, es decir:

Tenemos que  $0 = \frac{\partial u}{\partial r} - \frac{\partial v}{\partial \theta} \frac{1}{r}$  por lo que un simple despeje tenemos que:  $\frac{\partial u}{\partial r} = \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial \theta}$

Tenemos que  $0 = -\frac{\partial u}{\partial \theta} - \frac{\partial v}{\partial r} \frac{1}{r}$  por lo que un simple despeje tenemos que:  $\frac{\partial u}{\partial \theta} = -\frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial r}$

Por lo tanto tenemos que:

- $\frac{\partial u}{\partial r} = \frac{1}{r} \left( \frac{\partial v}{\partial \theta} \right)$
- $\frac{\partial v}{\partial r} = -\frac{1}{r} \left( \frac{\partial u}{\partial \theta} \right)$

### 8.5.2. Comprobación usando Rectangular

Sea una función  $f(x + iy) = u(x, y) + iv(x, y)$  analítica, entonces se satisface las ecuaciones en forma rectangular:

$$\begin{aligned} \blacksquare \frac{\partial u(x, y)}{\partial x} &= \frac{\partial v(x, y)}{\partial y} \\ \blacksquare \frac{\partial u(x, y)}{\partial y} &= -\frac{\partial v(x, y)}{\partial x} \end{aligned}$$

Y dado que  $z = x + iy = r(\cos(\theta) + i \sin(\theta))$ , entonces:

$$\begin{aligned} \blacksquare x(r, \theta) &= r \cos(\theta) \\ \blacksquare y(r, \theta) &= r \sin(\theta) \end{aligned}$$

Entonces usando la gran regla de la cadena tenemos que:

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial r} &= \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial r} && \text{Regla de la Cadena} \\ &= \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial r \cos(\theta)}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial r \sin(\theta)}{\partial r} && \text{Expandamos} \\ &= \frac{\partial u}{\partial x} \cos(\theta) + \frac{\partial u}{\partial y} \sin(\theta) && \text{Resolvemos} \\ &= \frac{1}{r} \left( \frac{\partial u}{\partial x} r \cos(\theta) + \frac{\partial u}{\partial y} r \sin(\theta) \right) && \text{Creamos una r mágica} \\ &= \frac{1}{r} \left( \frac{\partial v}{\partial y} r \cos(\theta) - \frac{\partial v}{\partial x} r \sin(\theta) \right) && \text{Usando Cauchy - Riemann} \\ &= \frac{1}{r} \left( \frac{\partial v}{\partial x} - r \sin(\theta) + \frac{\partial v}{\partial y} r \cos(\theta) \right) && \text{Reordenamos} \\ &= \frac{1}{r} \left( \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \theta} + \frac{\partial v}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial \theta} \right) && \text{Ve que son iguales} \\ &= \frac{1}{r} \left( \frac{\partial v}{\partial \theta} \right) && \text{Regla de la Cadena a la inversa} \end{aligned}$$

De manera analoga tenemos que:

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial v}{\partial r} &= \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial r} + \frac{\partial v}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial r} && \text{Regla de la Cadena} \\
 &= \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial r \cos(\theta)}{\partial r} + \frac{\partial v}{\partial y} \frac{\partial r \sin(\theta)}{\partial r} && \text{Expandamos} \\
 &= \frac{\partial v}{\partial x} \cos(\theta) + \frac{\partial v}{\partial y} \sin(\theta) && \text{Resolvemos} \\
 &= \frac{-1}{r} \left( -\frac{\partial v}{\partial x} r \cos(\theta) - \frac{\partial v}{\partial y} r \sin(\theta) \right) && \text{Creamos una r mágica} \\
 &= \frac{-1}{r} \left( \frac{\partial u}{\partial y} r \cos(\theta) - \frac{\partial u}{\partial x} r \sin(\theta) \right) && \text{Usando Cauchy - Riemann} \\
 &= \frac{-1}{r} \left( \frac{\partial u}{\partial x} (-r \sin(\theta)) + \frac{\partial u}{\partial y} r \cos(\theta) \right) && \text{Reordenamos} \\
 &= \frac{-1}{r} \left( \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \theta} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial \theta} \right) && \text{Ve que son iguales} \\
 &= \frac{-1}{r} \left( \frac{\partial u}{\partial \theta} \right) && \text{Regla de la Cadena a la inversa}
 \end{aligned}$$

Por lo tanto tenemos que:

$$\begin{aligned}
 \blacksquare \quad \frac{\partial u}{\partial r} &= \frac{1}{r} \left( \frac{\partial v}{\partial \theta} \right) \\
 \blacksquare \quad \frac{\partial v}{\partial r} &= \frac{-1}{r} \left( \frac{\partial u}{\partial \theta} \right)
 \end{aligned}$$

## 8.6. Funciones Analíticas y Cauchy - Riemann

Recapitulemos todo lo que hemos visto de las ecuaciones de Cauchy - Riemann usando estos dos teoremas:

**Teorema 8.6.1** Si  $f(z) = u_{(x,y)} + iv_{(x,y)}$  es analítica en una región  $R$  entonces se satisface estas ecuaciones dentro de  $R$ .

$$\frac{\partial u_{(x,y)}}{\partial x} = \frac{\partial v_{(x,y)}}{\partial y} \quad \frac{\partial u_{(x,y)}}{\partial y} = -\frac{\partial v_{(x,y)}}{\partial x}$$

Por otro lado también tenemos que:

**Teorema 8.6.2** Si las siguientes condiciones se cumplen en una región  $R$  entonces la función es analítica.

- Todas las derivadas parciales existen y son continuas

$$\frac{\partial u}{\partial x} \quad \frac{\partial u}{\partial y} \quad \frac{\partial v}{\partial x} \quad \frac{\partial v}{\partial y}$$

- Satisfacen las Relaciones de Cauchy Riemann:

$$\frac{\partial u_{(x,y)}}{\partial x} = \frac{\partial v_{(x,y)}}{\partial y} \quad \frac{\partial u_{(x,y)}}{\partial y} = -\frac{\partial v_{(x,y)}}{\partial x}$$

## 8.7. Funciones Armonicas y Ecuaciones de Laplace

**Teorema 8.7.1** Si  $f(z) = u_{(x,y)} + iv_{(x,y)}$  es analítica en una región  $R$  entonces se satisface estas ecuaciones dentro de  $R$ .

$$\nabla^2 u_{(x,y)} = 0 \quad y \quad \nabla^2 v_{(x,y)} = 0$$

Este Teorema sale simplemente derivando las Ecuaciones de Cauchy - Riemann y haciendo un poco de algebra.

Debido a que  $u_{(x,y)}, v_{(x,y)}$  satisfacen la Ecuación de Laplace tenemos que son consideradas funciones armonicas.

# Capítulo 9

## Integración

## 9.1. Integrales Complejas

Supongamos que tenemos una función  $f(z)$  si queremos integrarla desde un punto complejo  $a$  hasta otro punto complejo  $b$ .

Si estuviéramos hablando de una simple integral en los números reales entonces tenemos que basta con recorrer la recta numérica desde  $a$  hasta  $b$ .

Pero ¡Sorpresa! Eso no se puede hacer con una integral compleja porque ya que son efectivamente números en dos dimensiones, no hay un camino para llegar, sino una infinidad de caminos.

Y el gran problema es que cada camino podría darte un valor diferente al momento de calcular la integral.

Así que para integrar una función compleja es necesario que me digas cual será la curva por la cual integraremos dicha función, debido a esto hay grandes relaciones sobre como funciona una integral compleja y una integral de línea.

Esto se debe basicamente a que los números complejos no viven en una línea, una recta numérica, sino en todo un plano complejo.

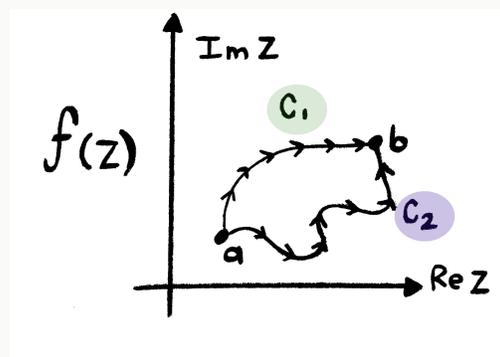


Figura 9.1: ¿Qué camino sigo?  $C_1$  ó  $C_2$

### 9.1.1. Calcular un Integral Compleja sobre $C$

Supongamos que tenemos una función  $f(z) = u_{(x,y)} + iv_{(x,y)}$  sobre una curva arbitraria  $C$  desde el punto  $a$  hasta  $b$

Supongamos que dicha curva se puede expresar usando ecuaciones paramétricas de tal manera que  $x, y$  son funciones de un parámetro  $t$  tal que así:  $x(t)$  y  $y(t)$ .

Entonces tenemos que podemos expresar a  $a$  y a  $b$  como:

- $a = x(\alpha) + iy(\alpha)$
- $b = x(\beta) + iy(\beta)$

Entonces ya podemos definir lo que significa una integral compleja:

$$\begin{aligned} \int_C f(z)dz &= \int_C f(x + iy)(dx + idy) \\ &= \int_C (u + iv)(dx + idy) \\ &= \int_C udx - vdy + i \int_C vdx + udy \end{aligned}$$

Apliquemos un cambio de variable:  $dx = \frac{dx}{dt}dt$  y  $dy = \frac{dy}{dt}dt$

Por lo tanto finalmente podemos decir que:

$$\begin{aligned} \int_c f(z)dz &= \int_\alpha^\beta u \frac{dx}{dt}dt - v \frac{dy}{dt}dt + i \int_\alpha^\beta v \frac{dx}{dt}dt + u \frac{dy}{dt}dt \\ &= \int_\alpha^\beta u_{(x,y)}x'(t)dt - v_{(x,y)}y'(t)dt + i \int_\alpha^\beta v_{(x,y)}x'(t)dt + u_{(x,y)}y'(t)dt \end{aligned}$$

### 9.1.2. Parametrización

Otra forma complemente igual de válida es no parametrizar las funciones en parte real e imaginaria.

Entonces podemos definir  $\int_C f(z)dz$  para cualquier curva cerrada. Si  $C$  está parametrizada por  $r(t)$ ,  $a \leq t \leq b$  tenemos que podemos ver a  $r'(t)$  como una curva compleja y:

$$\int_C f(z)dz = \int_a^b f(r(t)) r'(t) dt$$

O también es común ponerlo como:

$$\int_C f(z)dz = \int_a^b f(z(t)) z'(t) dt$$

## 9.2. Integrales Bonitas: Antiderivadas

Ya que hemos aprendido todo esto sobre las integrales podemos ver que el hecho de parametrizar simplifica enormemente todo el trabajo que tenemos que hacer sobre las mismas, llegando a esto tan bonito:

Sea  $z(t) = x(t) + iy(t)$  entonces suponiendo que sean continuas en  $[a, b]$  tenemos que:

$$\int_a^b z(t)dt = \int_a^b (x(t) + iy(t))dt = \int_a^b x(t)dt + i \int_a^b y(t)dt$$

## 9.3. Teorema de la Deformación

Sea  $\Gamma$  y  $\gamma$  dos trayectorias cerradas en una región del plano  $R$  con  $\gamma$  en el interior de  $\Gamma$ .

Sea  $f(z)$  una función diferenciable en un conjunto abierta que contiene ambas trayectorias y todos los puntos entre ellas, entonces:

$$\oint_{\Gamma} f(z)dz = \oint_{\gamma} f(z)dz$$

## 9.4. Teorema de Cauchy-Goursat

Si  $f(z)$  es analítica y estamos hablando de una curva simple, es decir en la que no se cruza consigo mismo, entonces tenemos que:

$$\oint_C f(z)dz = 0$$

### Ideas:

Antes que hablar de la demostración del Teorema tenemos que recordar lo que significa que una Región  $R$  sea simplemente conexa.

“Un Región  $R$  es simplemente conexa si cada curva simple en  $R$  es la frontera de una región contenida en  $R$ ”

De esto podemos ver que por ejemplo el disco  $\{ z \in \mathbb{C}, \mid |z| < 1 \}$  es simplemente conexo, pero el anillo  $\{ z \in \mathbb{C}, \mid 1 < |z| < 1 \}$  no lo es.

### Usando el Teorema de Green:

Supongamos que  $C$  es un curva simple cerrada que esta limitada por  $D$  entonces si queremos aplicar el Teorema de Green a la integral:  $\int_C f(z)dz$  ya que tenemos que:

$$f(z)dz = (u + iv)(dx + idy) = (udx - vdy) + i(vdx + udy)$$

Entonces podemos ver que:

$$\int_C f(z)dz = \iint_D \left( -\frac{\partial v}{\partial x} - \frac{\partial u}{\partial y} \right) dA + i \iint_D \left( \frac{\partial u}{\partial x} - \frac{\partial v}{\partial y} \right) dA$$

Entonces el integrando será siempre cero si y solo si las ecuaciones de Cauchy Riemann se mantienen.

## 9.5. Teorema de la Integral de Cauchy

Sea  $f(z)$  analítica en el interior y sobre la frontera de  $\mathcal{C}$ , donde  $\mathcal{C}$  es cerrada y simplemente conexa en una región  $R$ , entonces tenemos si  $a$  pertenece a la región  $R$  se cumple que:

$$f(a) = \frac{1}{2\pi i} \oint_{\mathcal{C}} \frac{f(z)}{z-a} dz$$

Pero esta no es la forma en la que comunmente la usamos, sino que la usamos como un pequeño truco para poder calcular algunas integrales, esto lo escribimos entonces así:

$$2\pi i f(a) = \oint_{\mathcal{C}} \frac{f(z) dz}{z-a}$$

### 9.5.1. Teorema de Integral vs Formula de la Integral

Consideremos un ejemplo que creo que pone todo mas claro, supon la función  $f(z) = z^2 + z + 1$  a lo largo de el circulo unitario.

Por lo tanto tenemos que:

$$\int_{\mathcal{C}} f(z) dz = \int_0^{2\pi} (e^{2it} + e^{it} + 1) i e^{it} dt = i \int_0^{2\pi} (e^{3it} + e^{2it} + e^{it}) dt$$

Creo que es muy sencillo ver que esta integral será cero, porque el periodo de el seno y coseno es  $2\pi$ , por lo tanto al momento de evaluar todo se cancela.

Pero por otro lado imagina:

$$\int_{\mathcal{C}} \frac{1}{z} dz = \int_0^{2\pi} (e^{-it}) i e^{it} dt = i \int_0^{2\pi} dt = 2\pi i$$

¿Pero porque no dio cero?

Porque  $\frac{1}{z}$  es analítica en la región  $\mathbb{C} - \{0\}$  pero vimos que esta región no es simplemente conexa, por lo tanto no podemos aplicar el Teorema de Cauchy.

### 9.5.2. Ejemplos

Sea la curva aquella descrita por el círculo  $|z + 1| = \frac{1}{2}$  calcule:

$$\oint_C \frac{dz}{z^2(z+1)}$$

**Solución:**

Simplemente tenemos que darnos cuenta que el punto de indeterminación de nuestra integral es  $z = 0$  y  $z = -1$ , ahora, si te das cuenta podemos poner nuestra integral como:

$$\oint_C \frac{dz}{z^2(z - (-1))}$$

Entonces podemos separarlo como:

- $f(z) = \frac{1}{z^2}$
- $a = -1$
- $f(a) = \frac{1}{(-1)^2} = \frac{1}{1} = 1$

Por lo tanto:

$$\oint_C \frac{dz}{z^2(z+1)} = 2\pi i f(a) = 2\pi i$$

## 9.6. Teorema de Cauchy de Derivación de Orden Superior

Sea  $f(z)$  diferenciable en un conjunto  $G$  entonces  $f(z)$  tiene derivadas de todos los ordenes en cada punto de  $G$ , más aún si  $C$  es una trayectoria cerrada en  $G$  que encierra unicamente puntos de  $G$ , en particular a  $z_0$  tenemos que:

$$f^{(n)}(z_0) = \frac{n!}{2\pi i} \oint_C \frac{f(z)dz}{(z - z_0)^{n+1}}$$

Pero esta no es la forma en la que comunmente la usamos, sino que la usamos como un pequeño truco para poder calcular algunas integrales, esto lo escribimos entonces así:

$$\frac{2\pi i}{n!} f^{(n)}(z_0) = \oint_C \frac{f(z)dz}{(z - z_0)^{n+1}}$$

### 9.6.1. Ejemplos

#### Ejemplo 1

Sea la curva aquella descrita por el circulo  $|z| = \frac{1}{2}$  calcule:

$$\oint_C \frac{dz}{z^2(z+1)}$$

**Solución:**

Simplemente tenemos que darnos cuenta que el punto de indeterminación de nuestra integral es  $z = 0$  y  $z = -1$ , ahora, si te das cuenta podemos poner nuestra integral como:

$$\oint_C \frac{dz}{z^2(z+1)}$$

Entonces podemos separarlo como:

- $n = 1$
- $f(z) = \frac{1}{z+1}$
- $f'(z) = -\frac{1}{(z+1)^2}$
- $z_0 = 0$
- $f'(z_0) = -\frac{1}{1^2} = -1$

Por lo tanto:

$$\oint_C \frac{dz}{z^2(z+1)} = \frac{2\pi i}{n!} f^{(n)}(z_0) = (2\pi i) - 1 = -2\pi i$$

## Ejemplo 2

Sea la curva aquella descrita por el círculo  $|z| = 3$  calcule:

$$\oint_C \frac{dz}{z^2(z+1)}$$

**Solución:**

Ya que nuestra curva encierra a ambos puntos de indeterminación tenemos que separarla:

$$\begin{aligned} \frac{dz}{z^2(z+1)} &= \frac{Az+B}{z^2} + \frac{C}{z+1} \\ 1 &= (Az+B)(z+1) + z^2(C) \\ 1 &= Az^2 + Bz + Az + B + Cz^2 \end{aligned}$$

Por lo tanto:

$$A + C = 0 \quad A + B = 0 \quad B = 1$$

Es decir:

$$A = -1 \quad B = 1 \quad C = 1$$

Entonces podemos separarlo como:

$$\begin{aligned} \oint_C \frac{dz}{z^2(z+1)} &= \oint_C \frac{Az+B}{z^2} dz + \oint_C \frac{C}{z+1} dz \\ &= \oint_C \frac{-(z)dz}{z^2} + \oint_C \frac{dz}{z^2} + \oint_C \frac{dz}{z+1} \\ &= \oint_C \frac{-dz}{z} + \oint_C \frac{dz}{z^2} + \oint_C \frac{dz}{z+1} \end{aligned}$$

Ahora vamos a ir resolviendo una por una:

- La primera se puede resolver con la Teorema de la Integral de Cauchy pues tenemos que:

- $f(z) = -1$
- $f(0) = -1$

Por lo tanto:

$$\oint_C \frac{-dz}{z} = 2\pi i f(0) = -2\pi i$$

- La segunda se puede resolver con la Teorema de Derivación Superior pues tenemos que:

- $f(z) = 1$
- $f'(z) = 0$

Por lo tanto:

$$\oint_C \frac{dz}{z^2} = \frac{2\pi i}{n!} 0 = 0$$

- La tercera se puede resolver con la Teorema de la Integral de Cauchy pues tenemos que:

- $f(z) = 1$
- $f(-1) = 1$

Por lo tanto:

$$\oint_C \frac{dz}{z+1} = 2\pi i f(-1) = 2\pi i$$

Finalmente tenemos entonces que:

$$\begin{aligned} \oint_C \frac{dz}{z^2(z+1)} &= \oint_C \frac{-dz}{z} + \oint_C \frac{dz}{z^2} + \oint_C \frac{dz}{z+1} \\ &= -2\pi i \quad + 0 \quad + 2\pi i \\ &= 0 \end{aligned}$$

## Parte III

# Series Complejas y Residuos

# Capítulo 10

## Series Complejas

## 10.1. Serie Geométrica

Si  $|z| < 1$  entonces la Serie:

$$\sum_{n=1}^{\infty} az^{k-1} = \sum_{n=0}^{\infty} az^k = a + az + az^2 + az^3 + \dots$$

Converge a  $\frac{a}{1-z}$

**Demostración:**

Ahora podemos encontrar una expresión para la suma parcial  $S_n$  como:

$$S_n = a + az + az^2 + az^3 + \dots + az^{n-1}.$$

Ahora el gran truco para poder evaluar más sencillo  $S_n$  lo que podemos hacer es:

$$\begin{aligned} S_n &= a + az + az^2 + az^3 + \dots + az^{n-1} \\ zS_n &= az + az^2 + az^3 + az^4 + \dots + az^n \\ S_n - zS_n &= (a + az + az^2 + az^3 + \dots + az^{n-1}) - (az + az^2 + az^3 + az^4 + \dots + az^n) \\ S_n - zS_n &= a - az^n \\ S_n(1-z) &= a - az^n \\ S_n &= \frac{a(1-z^n)}{1-z} \end{aligned}$$

Ahora  $\lim_{n \rightarrow \infty} z^n = 0$  siempre que  $|z| < 1$ , entonces:

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a(1-z^n)}{1-z} &= \frac{a(1-0)}{1-z} \\ &= \frac{a}{1-z} \end{aligned}$$

## 10.2. Series de Potencias

Una serie de Potencias es una serie de la forma:

$$\sum_{n=0}^{\infty} a_n(z - z_0)^n = a_0 + a_1(z - z_0) + a_2(z - z_0)^2 + a_3(z - z_0)^3 + \dots$$

Ahora, hay muchas cosas que debes saber, muchos nombres y designaciones que hacemos a las series de potencias:

- Se dice que la Serie centrada en  $z_0$
- Hablamos de un radio de convergencia de dicha serie, el radio puede ser:
  - El radio es 0, entonces decimos que solo converge en  $z = z_0$
  - El radio es finito, entonces la serie converge siempre que  $z$  este dentro del radio
  - El radio es infinito, en ese caso siempre converge
- Es conveniente decir que  $(z - z_0)^0 = 1$  incluso cuando  $z = z_0$
- La correspondencia entre un número complejo  $z$  que se encuentre dentro del círculo de convergencia y un número  $w$  al cual converge la serie  $\sum_{n=0}^{\infty} a_n(z - z_0)^n$  es de uno a uno.

Por lo tanto podemos ver a una serie de convergencia como una función  $f(z) = w$

## 10.3. Series de Taylor

Sea  $f(z)$  analítica en el interior de un círculo  $C_0$  con centro en  $z_0$  y radio  $r_0$ . Entonces para cada punto  $z$  en el interior de  $C_0$  se tiene que  $f(z)$  se puede escribir como:

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (z - z_0)^n = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(z_0)}{n!} (z - z_0)^n$$

Además para cualquier círculo en el interior de  $C_0$  la serie converge uniformemente.

### Ideas:

Podemos diferenciar a una serie de potencias simplemente diferenciando término por término, y como creo que es más que obvio, el diferenciar una serie de potencias no hace que cambie su radio de convergencia.

Es decir, una serie de potencia define a una función infinitamente derivable que tendrá el mismo radio de convergencia.

Ahora, veamos que pasa el derivar una serie de potencia:

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (z - z_0)^n = a_0 + a_1(z - z_0) + a_2(z - z_0)^2 + \dots$$

$$f'(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n k (z - z_0)^{k-1} = a_1 + 2a_2(z - z_0) + 3a_3(z - z_0)^2 + \dots$$

$$f''(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (k)(k-1)(z - z_0)^{k-2} = (2)(1)a_2 + (3)(2)a_3(z - z_0) + \dots$$

$$f'''(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n (k)(k-1)(k-2)(z - z_0)^{k-3} = (3)(2)a_3 + \dots$$

Hay una relación entre los coeficientes de  $a_k$  y la derivadas de  $f(z)$ , entonces tenemos que  $f(z_0) = a_0$ ,  $f'(z_0) = 1!(a_1)$ ,  $f''(z_0) = 2!(a_2)$ ,  $f'''(z_0) = 3!(a_3)$ .

Entonces en general tenemos que  $\frac{d^n f(z)}{dz^n} = (n!)a_n$

Con lo que con un simple despeje tenemos que  $a_n = \frac{f^{(n)}(z_0)}{n!}$

Por lo tanto tenemos que:

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(z_0)}{n!} (z - z_0)^n$$

### 10.3.1. Series de Taylor Famosas

$$e^z = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^n}{n!}$$

$$\operatorname{sen}(z) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^{2n+1}}{(2n+1)!} (-1)^n$$

$$\operatorname{cos}(z) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{z^{2n}}{(2n)!} (-1)^n$$

$$a \left( \frac{1}{1-z} \right) = \sum_{n=0}^{\infty} a(z^n) \quad \text{si } |z| < 1$$

$$a \left( \frac{1}{1+z} \right) = \sum_{n=0}^{\infty} a(z^n) (-1)^{n-1} \quad \text{si } |z| < 1$$

$$(1-z)^n = \sum_{r=0}^{\infty} \binom{n}{r} z^{n-r}$$

## 10.4. Series de Maclaurin

Si  $z_0 = 0$  entonces la Serie de Taylor recibe un nombre especial

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(0)}{n!} z^n$$

Y si, eso es todo, una Serie de Taylor con  $z_0 = 0$ .

## 10.5. Series de Laurent

Si  $z = z_0$  es una singularidad aislada de una función  $f(z)$  entonces tenemos que podemos escribir a la función como:

$$\sum_{-\infty}^{\infty} a_n (z - z_0)^n$$

**Ideas:**

Si una función no es analítica en el punto  $z = z_0$ , entonces en este punto decimos que tenemos una singularidad o un punto singular de la función.

Ahora vamos a ver un nuevo tipo de las Series de Potencias de  $f(z)$  sobre una singularidad aislada sobre  $z_0$ . Esta nueva serie involucrará a potencias positivas como no negativas de  $(z - z_0)$ .

Si  $z = z_0$  es una singularidad de una función  $f(z)$  entonces es muy obvio que no podemos expandirla como una Serie de Potencias común con  $z_0$  en su centro.

Pero si  $z = z_0$  es una singularidad aislada entonces podemos representarla como una Serie Potencias que involucra potencias negativas y positivas.

$$\begin{aligned} f(z) &= \cdots + \frac{a_{-2}}{(z - z_0)^2} + \frac{a_{-1}}{(z - z_0)^1} + a_0 + a_1(z - z_0)^1 + a_2(z - z_0)^2 + \cdots \\ &= \sum_{n=1}^{\infty} a_{-n}(z - z_0)^{-n} + \sum_{n=0}^{\infty} a_n(z - z_0)^n \\ &= \sum_{-\infty}^{\infty} a_n(z - z_0)^n \end{aligned}$$

Llamamos a la parte  $\sum_{n=0}^{\infty} a_n(z - z_0)^n$  como la parte principal, y decimos que esta suma converge si  $|z - z_0| > r$

La parte  $\sum_{n=1}^{\infty} a_{-n}(z - z_0)^{-n}$  como la parte analítica y decimos que esta suma converge si  $|z - z_0| < R$

### 10.5.1. Coeficientes de la Serie de Laurent

Podemos encontrar fácilmente los coeficientes de una Serie de Taylor como:

$$a_n = \frac{f^{(n)}(z_0)}{n!}$$

Podemos hacer algo parecido con las Series de Laurent y decir que:

Para la Parte Análítica tenemos que:

$$a_n = \frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{f(z)}{(z - z_0)^{n+1}} dz$$

Para la Parte Principal tenemos que:

$$a_n = \frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{f(z)}{(z - z_0)^{-n+1}} dz$$

Donde  $C$  es cualquier curva cerrada que rodea a  $z_0$ .

## 10.5.2. Ejemplos

### Ejemplo 1

Encuentra la expansión de  $f(z) = \frac{\sin(z)}{z^4}$  alrededor de  $z = 0$

**Solución:**

Recuerda que  $\sin(z) = z - \frac{z^3}{3!} + \frac{z^5}{5!} - \frac{z^7}{7!} + \dots$

$$\frac{\sin(z)}{z^4} = \frac{1}{z^3} - \frac{1}{3!z} + \frac{z}{5!} - \frac{z^3}{7!} + \dots$$

Donde tenemos que:

- Parte Analítica:  $\frac{z}{5!} - \frac{z^3}{7!} + \dots$
- Parte Principal:  $\frac{1}{z^3} - \frac{1}{3!z}$

### Ejemplo 2

Encuentre la expansión de  $f(z) = \frac{1}{z(z-1)}$  en:

- $0 < |z| < 1$

**Demostración:**

Estamos de acuerdo en que la Superficie  $0 < |z| < 1$  representa el círculo unitario menos  $z = 0$ , por lo tanto tenemos una superficie que encierra a un punto de singularidad.

Por lo tanto tenemos que hacer una expansión de  $\frac{1}{z(z-1)}$  que involucre a  $(z-0)$ .

Ahora tenemos que:

$$\begin{aligned} f(z) &= \frac{1}{z(z-1)} \\ &= \left(\frac{-1}{z}\right) \left(\frac{1}{1-z}\right) \\ &= \left(\frac{-1}{z}\right) (1 + z + z^2 + z^3 + z^4 + \dots) \\ &= -\left(\frac{1}{z}\right) - 1 - z - z^2 - z^3 - \dots \end{aligned}$$

Sabemos que  $\frac{1}{1-z} = (1 + z + z^2 + z^3 + z^4 + \dots)$  si y solo si  $|z| < 1$  y al multiplicarlo por  $\frac{1}{z}$  entonces tenemos que la expresión general converge si y solo si  $0 < |z| < 1$ .

- $1 < |z|$

**Demostración:**

Estamos de acuerdo en que la Superficie  $1 < |z|$  representa todo el plano complejo excepto el círculo unitario, por lo tanto tenemos una superficie que encierra a un punto de singularidad.

Por lo tanto tenemos que hacer una expansión que involucre a  $(z - 0)$ .

Ahora tenemos que:

$$\begin{aligned} f(z) &= \frac{1}{z(z-1)} \\ &= \left(\frac{1}{z^2}\right) \left(\frac{1}{1-\frac{1}{z}}\right) \\ &= \left(\frac{1}{z^2}\right) \left(\frac{1}{1+z+z^2+z^3+z^4+\dots}\right) \\ &= \frac{1}{z^2} + \frac{1}{z^3} + \frac{1}{z^4} + \frac{1}{z^5} + \dots \end{aligned}$$

La serie  $1+z+z^2+z^3+z^4+\dots$  converge si y solo si  $|\frac{1}{z}| < 1$  por lo tanto su inversa converge si y solo si  $|z| > 1$

- $0 < |z - 1| < 1$

**Demostración:**

Estamos de acuerdo en que la Superficie  $0 < |z - 1| < 1$  representa el círculo unitario pero centrado en  $z = 1$ , por lo tanto tenemos una superficie que encierra a un punto de singularidad.

Por lo tanto tenemos que hacer una expansión que involucre a  $(z - 1)$ .

Ahora tenemos que:

$$\begin{aligned} f(z) &= \frac{1}{z(z-1)} \\ &= \frac{1}{(z+1-1)(z-1)} \\ &= \left(\frac{1}{z-1}\right) \left(\frac{1}{1+(z-1)}\right) \\ &= \left(\frac{1}{z-1}\right) [1 - (z-1) + (z-1)^2 - (z-1)^3 + (z-1)^4 - \dots] \\ &= \left(\frac{1}{z-1}\right) + 1 + (z-1) + (z-1)^3 + (z-1)^4 + \dots \end{aligned}$$

Ahora como  $z \neq 1$  entonces  $0 < |z-1|$ , y gracias a la serie geometrica tenemos que  $|z-1| < 1$ , por lo tanto la expresión converge si  $0 < |z - 1| < 1$

### 10.5.3. Polos y Singularidades Aisladas

Supongamos que tenemos una función como:

$$\begin{aligned} f(z) &= \sum_{-\infty}^{\infty} a_n(z - z_0)^n \\ &= \sum_{n=1}^{\infty} a_{-n}(z - z_0)^{-n} + \sum_{n=0}^{\infty} a_n(z - z_0)^n \end{aligned}$$

Y que  $z = z_0$  es nuestra singularidad.

- Si la parte principal de nuestra Serie de Laurent **no tiene elementos** entonces decimos que existe una **Singularidad Removible**.

$$a_0 + a_1(z - z_0) + a_2(z - z_0)^2 + \dots$$

- Si la parte principal de nuestra Serie de Laurent **tiene una cantidad finita de elementos** entonces decimos que tenemos un **Polo de Orden  $n$** .

Si es que tenemos solo un elemento decimos que es un Polo Simple

$$a_{-n}(z - z_0)^{-n} + \dots + a_{-1}(z - z_0)^{-1} + a_0 + a_1(z - z_0) + a_2(z - z_0)^2 + \dots$$

- Si la parte principal de nuestra Serie de Laurent **tiene una cantidad infinita de elementos** entonces decimos que tenemos una **Singularidad Escencial**

$$\dots + a_{-2}(z - z_0)^{-2} + a_{-1}(z - z_0)^{-1} + a_0 + a_1(z - z_0) + a_2(z - z_0)^2 + \dots$$

# Capítulo 11

## Residuos

## 11.1. Definición

Supongamos que tenemos una función como:

$$\begin{aligned} f(z) &= \sum_{-\infty}^{\infty} a_n (z - z_0)^n \\ &= \sum_{n=1}^{\infty} a_{-n} (z - z_0)^{-n} + \sum_{n=0}^{\infty} a_n (z - z_0)^n \end{aligned}$$

Entonces en especial el primer coeficiente ( $a_{-1}$ ) es tan especial que recibe el nombre de residuo.

Solemos denotar el Residuo de  $f(z)$  sobre el punto  $z = z_0$  como:

$$a_{-1} = \text{Res}(f(z), z_0)$$

## 11.2. Encontrar Residuos

- La forma más trivial de encontrar nuestro residuo sobre  $f(z)$  a lo largo de un punto  $z_0$  es simplemente hayar la Serie de Laurent de dicha función y tomar el coeficiente de  $\frac{a_{-1}}{z - z_0}$ .

No tengo que demostrar esto, después de todo esta es la definición

- Vimos que encontramos una fórmula para encontrar un coeficiente arbitrario dentro de la Serie de Laurent, esta fórmula funciona para encontrar a los términos de la Parte Principal:  $a_n = \frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{f(z)}{(z-z_0)^{-n+1}} dz$

Entonces:

$$a_{-1} = \frac{1}{2\pi i} \oint f(z) dz$$

- Si  $f(z)$  tiene un Polo Simple en  $z = z_0$ , entonces tenemos que:

$$Res(f(z), z_0) = \lim_{z \rightarrow z_0} (z - z_0) f(z)$$

**Demostración:**

Considera que  $z_0$  es un Polo Simple, entonces la función tiene esta forma:  $\frac{a_{-1}}{z - z_0} a_0 + a_1(z - z_0)^1 + a_2(z - z_0)^2 + \dots$

Donde  $a_{-1}$  es diferente de cero. Ahora simplemente al multiplicar todo por  $(z - z_0)$  y más aún tomando el límite tenemos que:  $\lim_{z \rightarrow z_0} (z - z_0) f(z) = \lim_{z \rightarrow z_0} [a_{-1} + a_0(z - z_0) + a_1(z - z_0)^2 + \dots] = a_{-1}$

- Si  $f(z)$  tiene un Polo de Orden  $n$  en  $z = z_0$ , entonces tenemos que:

$$Res(f(z), z_0) = \left( \frac{1}{(n-1)!} \right) \lim_{z \rightarrow z_0} \frac{d^{n-1}}{dz^{n-1}} (z - z_0)^n f(z)$$

- Si  $f(z)$  se puede escribir como  $f(z) = \frac{g(z)}{h(z)}$  y  $g(z_0) \neq 0$  entonces tenemos que podemos encontrar el residuo de un polo simple como:

$$Res(f(z), z_0) = \frac{g(z_0)}{h'(z_0)}$$

## 11.3. Ejemplos sobre Encontrar Residuo

### Ejemplo 1

Encuentra los residuos de  $f(z) = \frac{1}{(z-1)^2(z-3)}$

**Solución:**

- Para  $z = 3$  vemos un Polo Simple por lo que podemos decir que:

$$\begin{aligned} \operatorname{Res}(f(z), 3) &= \lim_{z \rightarrow 3} (z-3)f(z) \\ &= \lim_{z \rightarrow 3} (z-3) \frac{1}{(z-1)^2(z-3)} = \lim_{z \rightarrow 3} \frac{1}{(z-1)^2} \\ &= \frac{1}{(3-1)^2} = \frac{1}{2^2} = \frac{1}{4} \end{aligned}$$

- Para  $z = 1$  vemos un Polo de Orden 2 por lo que podemos decir que:

$$\begin{aligned} \operatorname{Res}(f(z), 1) &= \lim_{z \rightarrow 1} \frac{1}{1!} \frac{d}{dz} (z-1)^2 f(z) \\ &= \lim_{z \rightarrow 1} \frac{d}{dz} (z-1)^2 \frac{1}{(z-1)^2(z-3)} \\ &= \lim_{z \rightarrow 1} \frac{d}{dz} \frac{1}{z-3} \\ &= \lim_{z \rightarrow 1} \frac{-1}{(z-3)^2} \\ &= -\frac{1}{4} \end{aligned}$$

## 11.4. Teorema de Residuo de Cauchy

Supongamos que tenemos una función que sea analítica excepto en  $z_1, z_2, \dots, z_n$  encerrados por  $C$  entonces:

$$\oint_C f(z)dz = 2\pi i \sum_{i=1}^n \text{Res}(f(z), z_i)$$

## 11.5. Usar Teorema del Residuo para: $\int_0^{2\pi} F(\cos(\theta), \sin(\theta)) d\theta$

La idea está en convertir una integral de variable real en una integral compleja donde nuestro recorrido será el círculo unitario centrado en el origen.

El primer paso está en parametrizar el recorrido como:

- $z = e^{i\theta}$
- $dz = ie^{i\theta} d\theta$
- $d\theta = \frac{dz}{ie^{i\theta}} = \frac{dz}{iz}$
- $\cos(\theta) = \frac{e^{i\theta} + e^{-i\theta}}{2} = \frac{1}{2}(z + z^{-1})$
- $\sin(\theta) = \frac{e^{i\theta} - e^{-i\theta}}{2i} = \frac{1}{2i}(z - z^{-1})$

Por lo tanto finalmente tenemos que:

$$\int_0^{2\pi} F(\cos(\theta), \sin(\theta)) d\theta = \oint_C F\left(\frac{z + z^{-1}}{2}, \frac{z - z^{-1}}{2i}\right) \frac{dz}{iz}$$

### 11.5.1. Ejemplo

Calcule  $\int_0^{2\pi} \frac{1}{5 + 4 \sin(\theta)} d\theta$

**Solución:**

$$\begin{aligned} \int_0^{2\pi} \frac{1}{5 + 4 \sin(\theta)} d\theta &= \oint_C \frac{1}{5 + \frac{4}{2i}(z - z^{-1})} \frac{dz}{iz} \\ &= \oint_C \frac{1}{2z^2 + 5iz - 2} \frac{dz}{iz} \\ &= \oint_C \frac{1}{(2z + 4i)(2z + i)} \frac{dz}{iz} \end{aligned}$$

Ahora usemos el Teorema de Residuo, recuerda que nuestro recorrido es alrededor del círculo unitario, ve que solo uno de las raíces cae dentro del círculo unitario. ( $z = -0.5i$ ) pues la otra es  $z = -2i$ .

$$\begin{aligned} \text{Res}(f(z), -0.5i) &= \lim_{z \rightarrow -0.5i} (z + 0.5i)f(z) \\ &= \lim_{z \rightarrow -0.5i} (z + 0.5i) \frac{1}{(2z + 4i)(2z + i)} \\ &= \lim_{z \rightarrow -0.5i} (z + 0.5i) \frac{1}{(2z + 4i)(z + 0.5i)} \\ &= \lim_{z \rightarrow -0.5i} \frac{1}{(2z + 4i)} \\ &= \lim_{z \rightarrow -0.5i} \frac{1}{3i} \end{aligned}$$

Ahora simplemente tenemos que:

$$\begin{aligned} \int_0^{2\pi} \frac{1}{5 + 4 \sin(\theta)} d\theta &= \oint_C \frac{1}{(z + 2i)(2z + 1)} \frac{dz}{iz} \\ &= 2\pi i (\text{Res}(f(z), -0.5i)) \\ &= 2\pi i \left( \frac{1}{3i} \right) \\ &= \left( \frac{2\pi}{3} \right) \end{aligned}$$

## 11.6. Valor Principal de Cauchy

El Valor Principal de Cauchy de una integral impropia es simplemente:

$$\text{P.V. } \int_{-\infty}^{\infty} f(x)dx = \lim_{R \rightarrow \infty} \int_R^R f(x)dx$$

- A veces existe el Valor Principal de Cauchy cuando la integral diverge
- Si la integral converge entonces el Valor Principal será igual a la solución de la integral original
- Si  $f(x)$  es una función par y el Valor Principal existe entonces la integral converge

## 11.7. Usar Teorema del Residuo para: $\int_{-\infty}^{\infty} f(x)dx$

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x)dx = \oint_C f(z)dz = \int_{-R}^R f(x)dx + \int_{C_R} f(z)dz = (2\pi i) \sum_{i=1}^n \text{Res}(f(z), z_i)$$

Decimos que  $C$  es un semicírculo que va desde  $-R$  a  $R$  sobre el plano real y el semicírculo complejo que encierra a todos los puntos singulares reales y a alguno del par de una singularidad compleja (después de todo recuerda que las raíces complejas vienen en pares, así que el semicírculo solo tomará a una).

Después al momento de aplicar el siguiente teorema haremos que el semicírculo tienda a un semicírculo infinito centrado en el origen.

Ahora, podemos decir que  $f(z) = \frac{p(z)}{q(z)}$  donde el grado de  $q(z)$  es mínimo dos grados mayor que el de  $p(z)$ , entonces tenemos que:  $\int_{C_R} f(z)dz \rightarrow 0$  cuando  $R \rightarrow \infty$ .

Si esto se cumpliera, entonces tendría que:

$$\int_{-R}^R f(x)dx + \int_{C_R} f(z)dz = \int_{-R}^R f(x)dx = (2\pi i) \sum_{i=1}^n \text{Res}(f(z), z_i)$$

Ve que la última línea es lo que queríamos ver

### 11.7.1. Ejemplo

Calcule  $\int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{(x^2 + 1)(x^2 + 9)} dx$

**Solución:**

Ve que si tomemos el semicírculo igual o mayor que el que encierra a  $[-3, 3]$  entonces encerrará a todas las raíces reales y al menos a una de cada par de raíces complejas.

Ahora tomemos un semicírculo de  $[-\infty, \infty]$

Y recuerda que si  $f(z) = \frac{p(z)}{q(z)}$  donde el grado de  $q(z)$  es mínimo dos grados mayor que el de  $p(z)$ , entonces tenemos que:  $\int_{C_R} f(z)dz \rightarrow 0$  cuando  $R \rightarrow \infty$ .

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{(x^2 + 1)(x^2 + 9)} dx &= \oint_C \frac{1}{(x^2 + 1)(x^2 + 9)} dz \\ &= \int_{-R}^R \frac{1}{(x^2 + 1)(x^2 + 9)} dx + \int_{C_R} \frac{1}{(z^2 + 1)(z^2 + 9)} dz \\ &= \int_{-R}^R \frac{1}{(x^2 + 1)(x^2 + 9)} dx \\ &= (2\pi i)[Res(f(z), i) + Res(f(z), 3i)] \\ &= (2\pi i) \left[ \frac{1}{16i} + \frac{-1}{48i} \right] \\ &= \frac{\pi}{12} \end{aligned}$$

Y más aún la función es par, por lo tanto no solo calculamos el valor principal, sino la integral completa.

## 11.8. Usar Teorema del Residuo para: $\int_{-\infty}^{\infty} Trig(\alpha x)dx$

Decimos  $\int_{-\infty}^{\infty} Trig(\alpha x)dx$  para referirnos a:

- $\int_{-\infty}^{\infty} \cos(\alpha x) dx$
- $\int_{-\infty}^{\infty} \sin(\alpha x) dx$

Estas son conocidas como Integrales de Fourier, porque las vemos de manera muy común en estas aplicaciones.

Ve esto:

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x)e^{i\alpha x} dx = \int_{-\infty}^{\infty} f(x) \cos(i\alpha x) dx + i \int_{-\infty}^{\infty} f(x) \sin(i\alpha x) dx$$

### 11.8.1. Ejemplo

Calcule  $\int_0^{\infty} \frac{x}{x^2 + 9} \sin(x) dx$

**Solución:**

Lo primero que hay que ver es que como es par entonces:

$$\int_0^{\infty} \frac{x}{x^2 + 9} \sin(x) dx = \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{x}{x^2 + 9} \sin(x) dx$$

Así que primero calculemos  $\int_{-\infty}^{\infty} \frac{x}{x^2 + 9} \sin(x) dx$  o aun más general  $\int_{-\infty}^{\infty} \frac{x}{x^2 + 9} e^{iz} dx$

Recuerda que haremos que el semicírculo tienda a infinito :D

$$\begin{aligned} \oint_C \frac{z}{z^2 + 9} e^{iz} dz &= \int_{-R}^R \frac{x}{x^2 + 9} e^{ix} dx + \int_{C_R} \frac{z}{z^2 + 9} e^{iz} dz \\ &= \int_{-R}^R \frac{x}{x^2 + 9} e^{ix} dx \\ &= (2\pi i) [\text{Res}(f(z)e^{iz}, 3i)] \\ &= (2\pi i) \left[ \frac{e^{-3}}{2} \right] \\ &= \frac{\pi}{e^3} i \end{aligned}$$

Ahora:

$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{x}{x^2 + 9} e^{ix} dx = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{x}{x^2 + 9} \cos(x) dx + i \int_{-\infty}^{\infty} \frac{x}{x^2 + 9} \sin(x) dx = \frac{\pi}{e^3} i$$

Ahora igualemos la parte imaginaria y vemos que  $\int_{-\infty}^{\infty} \frac{x}{x^2 + 9} \sin(x) dx = \frac{\pi}{e^3}$

Ahora solo recuerda lo primero que dijimos y vemos que:  $\int_0^{\infty} \frac{x}{x^2 + 9} \sin(x) dx = \frac{\pi}{2e^3}$

## 11.9. Recordatorio de las Integrales de Contorno

Ve que si hubiera Polos dentro del plano real  $(c_1, c_2, \dots, c_n)$  (cosa que no consideré) en las aplicaciones anteriores tenemos que tendremos que hacer una integral indentada:

$$\lim_{r \rightarrow 0} \int_{C_r} f(z) dz = (\pi i) \sum_{i=1}^n \text{Res}(f(z), c_i)$$

Es decir, si tienes Polos en la línea real, entonces al aplicar el Teorema del Residuo tendrás que:

$$(\pi i) \sum_{i=1}^n \text{Res}(f(z), c_i) + (2\pi i) \sum_{i=1}^n \text{Res}(f(z), z_i)$$

Donde  $c_1, c_2, \dots, c_n$  son polos reales y  $z_1, z_2, \dots, z_n$  son polos complejos

## Parte IV

# Serie y Transformada de Fourier

# Capítulo 12

## Serie de Fourier

## 12.1. Cosas a Recordar

### Periodicidad

Decimos que una función  $f(t)$  es periódica, con un periodo  $T$  si es que para todos los elementos se cumple que:

$$f(t + T) = f(t)$$

También es importante mencionar que por obvias razones se da que para una función periódica que:  $f(t + kT) = f(t) \quad \forall k \in \mathbb{Z}$

### Frecuencia

Decimos que la frecuencia  $F$  de la función periódica  $f(t)$  es simplemente  $F = \frac{1}{T}$

### Frecuencia Circular $\omega$

Este término es muy usado en la ingeniería y esta definido como:

$$\omega = 2\pi F = \frac{2\pi}{T}$$

También es muy común usar que  $T\omega = 2\pi$

## 12.2. Teorema de Fourier

Sea  $f(t)$  una función periódica que cumple ciertas características, entonces la podemos escribir como:

$$f(t) = A_0 + A_1 \sin(\omega t + \phi_1) + A_2 \sin(\omega t + \phi_2) \cdots + A_n \sin(\omega t + \phi_n)$$

Donde:

- $A_n$  y  $\phi_n$  son constantes
- $\omega = \frac{2\pi}{T} = 2\pi F$

Y si, ya se lo que estas pensando... ¿Donde demonios estan los cosenos?

Recuerda que:

$$\begin{aligned} A_n \sin(\omega t + \phi_n) &= (A_n \cos(\phi_n)) \cos(n\omega t) + (A_n \sin(\phi_n)) \sin(n\omega t) \\ &= (a_n) \cos(n\omega t) + (b_n) \sin(n\omega t) \end{aligned}$$

y con esto podemos escribirla como creo que la conoces:

$$f(t) = \frac{1}{2}a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(n\omega t) + \sum_{n=1}^{\infty} b_n \sin(n\omega t)$$

Recuerda:

- Decidimos poner que  $a_0 = \frac{1}{2}A_0$  por algo que verás a continuación y que entonces hará que todo tenga sentido.
- Esta forma de expandir a  $f(t)$  es conocida como la expansión de Fourier
- $a_n$  y  $b_n$  son conocidos como los coeficientes de Fourier.
- Es común también ver que  $e^{in\omega t} = \cos(n\omega t) + i \sin(n\omega t)$

## 12.3. Base de la Serie de Fourier

Representar una función como una serie es algo que hacemos de manera común en matemáticas. Probablemente la más común son usando Series de Potencias de  $x$  como:

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$$

Por ejemplo podemos ver a la función exponencial como:

$$e^x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{x^n}{n!} = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots$$

Y si te das cuenta damos por sentado que estamos usando una base para dicha expansión, la base es en este caso las potencias de  $x$ :  $x^0, x^1, x^2, x^3, \dots$

### Base de un Espacio Vectorial

Dado un espacio vectorial, decimos que  $S$ , un conjunto de vectores  $S = v_1, v_2, \dots$  son base del espacio vectorial si es que podemos mediante combinaciones lineales de ellos alcanzar cualquier vector del espacio y todos son linealmente independientes entre si

### Ortogonalidad

Un conjunto de vectores  $S = v_1, v_2, \dots$  son Ortogonales si y solo si  $\forall i v_i \cdot v_j = 0$  si  $i \neq j$

### Ortonormal

Un conjunto de vectores  $S = v_1, v_2, \dots$  son Ortonormales si y solo si:

- $\forall i v_i \cdot v_j = 0$  si  $i \neq j$
- $\forall i |v_i| = 1$

Podemos también usar que:

$$\langle f(x), g(x) \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} f(x)g(x)dx$$

Lo siguiente demuestra que  $\{ 1, \cos(\omega t), \cos(2\omega t), \dots, \cos(n\omega t), \sin(\omega t), \sin(2\omega t), \dots, \sin(n\omega t) \}$  Es una base ortogonal:

$$\blacksquare \int_d^{d+T} \cos(n\omega t) dt = \begin{cases} 0 & n \neq 0 \\ T & n = 0 \end{cases}$$

**Demostración:**

Si  $n = 0$  entonces:

$$\int_d^{d+T} \cos(n\omega t) dt = \int_d^{d+T} \cos(0) dt = \int_d^{d+T} 1 dt = t \Big|_d^{d+T} dt = (d+T) - d = T$$

Sino:

$$\begin{aligned} \int_d^{d+T} \cos(n\omega t) dt &= \frac{1}{n\omega} \left( \Big|_d^{T+d} \sin(n\omega t) dt \right) \\ &= \frac{1}{n\omega} (\sin(n\omega(T+d)) - \sin(n\omega d)) \\ &= \frac{1}{n\omega} (\sin(2n\pi + n\omega d) - \sin(n\omega d)) \\ &= \frac{1}{n\omega} (\sin(n\omega d)) - \sin(n\omega d) \\ &= \frac{1}{n\omega} 0 \\ &= 0 \end{aligned}$$

$$\blacksquare \int_d^{d+T} \sin(n\omega t) dt = 0$$

**Demostración:**

Si  $n = 0$  entonces:

$$\int_d^{d+T} \sin(n\omega t) dt = \int_d^{d+T} \sin(0) dt = \int_d^{d+T} 0 dt = 0$$

Sino:

$$\begin{aligned} \int_d^{d+T} \sin(n\omega t) dt &= \frac{-1}{n\omega} \left( \Big|_d^{T+d} \cos(n\omega t) dt \right) \\ &= \frac{-1}{n\omega} (\cos(n\omega(T+d)) - \cos(n\omega d)) \\ &= \frac{-1}{n\omega} (\cos(2n\pi + n\omega d) - \cos(n\omega d)) \\ &= \frac{-1}{n\omega} (\cos(n\omega d)) - \cos(n\omega d) \\ &= \frac{-1}{n\omega} 0 \\ &= 0 \end{aligned}$$

$$\blacksquare \int_d^{d+T} \sin(m\omega t) \sin(n\omega t) dt = \begin{cases} 0 & m \neq n \\ \frac{T}{2} & m = n \text{ y } n \neq 0 \end{cases}$$

**Demostración:**

Recuerda que  $2\sin(x)\sin(y) = -\cos(x+y) + \cos(x-y)$ .

Si  $m \neq n$  entonces:

$$\begin{aligned} \int_d^{d+T} \sin(m\omega t) \sin(n\omega t) dt &= \frac{1}{2} \int_d^{d+T} -\cos(m\omega t + n\omega t) + \cos(m\omega t - n\omega t) && \text{Llamemos } x = m+n \text{ y } y = m-n \\ &= \frac{1}{2} \int_d^{d+T} -\cos(x\omega t) + \cos(y\omega t) \\ &= -\frac{1}{2} \int_d^{d+T} \cos(x\omega t) + \frac{1}{2} \int_d^{d+T} \cos(y\omega t) && \text{Ya lo sabemos por las integrales anteriores} \\ &= 0 + 0 \\ &= 0 \end{aligned}$$

Sino:

$$\begin{aligned} \int_d^{d+T} \sin(m\omega t) \sin(n\omega t) dt &= \frac{1}{2} \int_d^{d+T} -\cos(m\omega t + n\omega t) + \cos(m\omega t - n\omega t) && \text{Recuerda que } m = n \\ &= \frac{1}{2} \int_d^{d+T} -\cos((n+m)\omega t) + \cos(0) && \text{Sea que } x = n+m \\ &= -\frac{1}{2} \int_d^{d+T} \cos(x\omega t) + \frac{1}{2} \int_d^{d+T} \cos(0) && \text{Ya lo sabemos por las anteriores} \\ &= -\frac{1}{2} \int_d^{d+T} \cos(x\omega t) + \frac{T}{2} \\ &= -0 + \frac{T}{2} \\ &= \frac{T}{2} \end{aligned}$$

$$\blacksquare \int_d^{d+T} \cos(m\omega t) \cos(n\omega t) dt = \begin{cases} 0 & m \neq n \\ \frac{T}{2} & m = n \text{ y } n \neq 0 \end{cases}$$

**Demostración:**

Recuerda que  $2\cos(x)\cos(y) = \cos(x+y) + \cos(x-y)$ .

Si  $m \neq n$  entonces:

$$\begin{aligned} \int_d^{d+T} \cos(m\omega t) \cos(n\omega t) dt &= \frac{1}{2} \int_d^{d+T} \cos(m\omega t + n\omega t) + \cos(m\omega t - n\omega t) && \text{Llamemos } x = m+n \text{ y } y = m-n \\ &= \frac{1}{2} \int_d^{d+T} \cos(x\omega t) + \cos(y\omega t) && \text{Ya lo sabemos por las integrales anteriores} \\ &= \frac{1}{2}(0+0) \\ &= 0 \end{aligned}$$

Sino:

$$\begin{aligned} \int_d^{d+T} \cos(m\omega t) \cos(n\omega t) dt &= \frac{1}{2} \int_d^{d+T} \cos(m\omega t + n\omega t) + \cos(m\omega t - n\omega t) && \text{Recuerda que } m = n \\ &= \frac{1}{2} \int_d^{d+T} \cos((n+m)\omega t) + \cos(0) && \text{Sea que } x = n+m \\ &= \frac{1}{2} \int_d^{d+T} \cos(x\omega t) + \frac{1}{2} \int_d^{d+T} \cos(0) && \text{Ya lo sabemos por las anteriores} \\ &= \frac{1}{2} \int_d^{d+T} \cos(x\omega t) + \frac{T}{2} \\ &= 0 + \frac{T}{2} \\ &= \frac{T}{2} \end{aligned}$$

$$\blacksquare \int_d^{d+T} \cos(m\omega t) \sin(n\omega t) dt = 0$$

**Demostración:** Recuerda que  $2\sin(x)\cos(y) = \sin(x+y) + \sin(x-y)$ .

Si  $m \neq n$  entonces:

$$\begin{aligned} \int_d^{d+T} \cos(m\omega t) \sin(n\omega t) dt &= \frac{1}{2} \int_d^{d+T} \sin(m\omega t + n\omega t) + \sin(m\omega t - n\omega t) && \text{Llamemos } x = m+n \text{ y } y = m-n \\ &= \frac{1}{2} \int_d^{d+T} \sin(x\omega t) + \sin(y\omega t) && \text{Ya lo sabemos por las integrales anteriores} \\ &= \frac{1}{2}(0+0) \\ &= 0 \end{aligned}$$

Sino:

$$\begin{aligned} \int_d^{d+T} \cos(m\omega t) \sin(n\omega t) dt &= \frac{1}{2} \int_d^{d+T} \sin(m\omega t + n\omega t) + \sin(m\omega t - n\omega t) && \text{Recuerda que } m = n \\ &= \frac{1}{2} \int_d^{d+T} \sin((n+m)\omega t) + \sin(0) && \text{Sea que } x = n+m \\ &= \frac{1}{2} \int_d^{d+T} \sin(x\omega t) + 0 && \text{Ya lo sabemos por las anteriores} \\ &= \frac{1}{2} \int_d^{d+T} \sin(x\omega t) + 0 \\ &= 0 + 0 \\ &= 0 \end{aligned}$$

## 12.4. Coeficientes de Fourier

### 12.4.1. Encontrar a alguna en general

Suponte que tienes un conjunto de funciones generadoras con la que quieres representar a una función  $f(t)$ , tal como:

$$f(t) = \sum_{n=0}^{\infty} C_n g_n(t)$$

Entonces podemos decir que:

$$C_n = \frac{\int_{t_i}^{t_f} f(t) g_r(t) dt}{\int_{t_i}^{t_f} (g_r(t))^2 dt}$$

### 12.4.2. Encontrar a $a_0$

$$a_0 = \frac{2}{T} \int_d^{T+d} f(t) dt$$

**Demostración:**

Para encontrar a  $a_0$  integraremos la Serie de Fourier:

$$f(t) = \frac{1}{2}a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(n\omega t) + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \sin(n\omega t)$$

con respecto a  $t$  a lo largo de un periodo:

$$\begin{aligned} \int_d^{T+d} f(t) dt &= \int_d^{T+d} \frac{1}{2}a_0 dt + \sum_{n=1}^{\infty} \int_d^{T+d} a_n \cos(n\omega t) dt + \sum_{n=1}^{\infty} \int_d^{T+d} a_n \sin(n\omega t) dt \\ &= \frac{1}{2}a_0 \int_d^{T+d} dt + \sum_{n=1}^{\infty} 0 + \sum_{n=1}^{\infty} 0 \\ &= \frac{a_0 T}{2} \end{aligned}$$

Esto lo pudimos simplificar por las propiedades que habíamos demostrado la página pasada.

$$\text{Por lo tanto } a_0 = \frac{2}{T} \int_d^{T+d} f(t) dt$$

### 12.4.3. Encontrar a $a_n$

$$a_n = \frac{2}{T} \int_d^{d+T} f(t) \cos(n\omega t) dt \quad \forall n \in \mathbb{N} \cup \{0\}$$

**Demostración:**

Para encontrar a  $a_m$  primero multiplicaremos la Serie de Fourier:

$$f(t) = \frac{1}{2}a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(n\omega t) + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \sin(n\omega t)$$

Y multiplicar todo por  $\cos(m\omega t)$  y luego integraremos a lo largo de un periodo.

$$\begin{aligned} & \int_d^{T+d} f(t) \cos(m\omega t) dt \\ &= \frac{a_0}{2} \int_d^{T+d} \cos(m\omega t) dt + \sum_{n=1}^{\infty} \int_d^{T+d} a_n \cos(n\omega t) \cos(m\omega t) dt + \sum_{n=1}^{\infty} \int_d^{T+d} a_n \sin(n\omega t) \cos(m\omega t) dt \\ &= \frac{a_0}{2}(0) + \sum_{n=1}^{\infty} \int_d^{T+d} a_n \cos(n\omega t) \cos(m\omega t) dt + \sum_{n=1}^{\infty} 0 \\ &= 0 + \sum_{n=1}^{\infty} \int_d^{T+d} a_n \cos(n\omega t) \cos(m\omega t) dt + 0 \\ &= (a_m) \left( \frac{T}{2} \right) \end{aligned}$$

Ahora, entendamos la última línea, enfoquemonos en  $\int_d^{T+d} a_n \cos(n\omega t) \cos(m\omega t) dt$ . Sabemos que  $\int_d^{d+T} \cos(m\omega t) \cos(n\omega t) dt$  es cero si es que  $n \neq m$ , por lo tanto esta suma infinita ira sumando puros ceros ... excepto cuando  $m = n$ , por lo tanto podemos simplificar y decir que:  $\sum_{n=1}^{\infty} \int_d^{T+d} a_n \cos(n\omega t) \cos(m\omega t) dt = (a_m) \frac{T}{2}$

Ya que cuando  $m = n$  entonces  $\int_d^{d+T} \cos(m\omega t) \cos(n\omega t) dt = \frac{T}{2}$

Por lo tanto podemos decir que:  $a_m = \frac{2}{T} \int_d^{d+T} f(t) \cos(m\omega t) dt$ . Y ya solo basta con cambiar  $m$  por  $n$ .

También es importante decir que gracias a esta formula podemos encontrar a  $a_0$ , pues:

$$\begin{aligned} a_0 &= \frac{2}{T} \int_d^{T+d} f(t)(1) dt \\ &= \frac{2}{T} \int_d^{T+d} f(t) \cos(0) dt \\ &= \frac{2}{T} \int_d^{T+d} f(t) \cos(m\omega t) dt \end{aligned}$$

Por eso elegimos a la constante de Fourier es como  $\frac{a_0}{2}$

### 12.4.4. Encontrar a $b_n$

$$b_n = \frac{2}{T} \int_d^{d+T} f(t) \sin(n\omega t) dt \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

**Demostración:**

Para encontrar a  $b_m$  primero multiplicaremos la Serie de Fourier:

$$f(t) = \frac{1}{2}a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \cos(n\omega t) + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \sin(n\omega t)$$

Y multiplicar todo por  $\sin(m\omega t)$  y luego integraremos a lo largo de un periodo.

$$\begin{aligned} & \int_d^{T+d} f(t) \sin(m\omega t) dt \\ &= \frac{a_0}{2} \int_d^{T+d} \sin(m\omega t) dt + \sum_{n=1}^{\infty} \int_d^{T+d} a_n \cos(n\omega t) \sin(m\omega t) dt + \sum_{n=1}^{\infty} \int_d^{T+d} a_n \sin(n\omega t) \sin(m\omega t) dt \\ &= \frac{a_0}{2}(0) + \sum_{n=1}^{\infty} 0 + \sum_{n=1}^{\infty} \int_d^{T+d} a_n \sin(n\omega t) \sin(m\omega t) dt \\ &= (a_m) \left( \frac{T}{2} \right) \end{aligned}$$

Ahora, entendamos la última línea, enfoquemonos en  $\int_d^{T+d} a_n \sin(n\omega t) \sin(m\omega t) dt$ . Sabemos que  $\int_d^{d+T} \sin(m\omega t) \sin(n\omega t) dt$  es cero si es que  $n \neq m$ , por lo tanto esta suma infinita ira sumando puros ceros ... excepto cuando  $m = n$ , por lo tanto podemos simplificar y decir que:  $\sum_{n=1}^{\infty} \int_d^{T+d} a_n \sin(n\omega t) \sin(m\omega t) dt = (a_m) \frac{T}{2}$

Ya que cuando  $m = n$  entonces  $\int_d^{d+T} \sin(m\omega t) \sin(n\omega t) dt = \frac{T}{2}$

Por lo tanto podemos decir que:  $a_m = \frac{2}{T} \int_d^{d+T} f(t) \sin(m\omega t) dt$ . Y ya solo basta con cambiar  $m$  por  $n$ .

## 12.5. Tips para Encontrar los Coeficientes

Encontrar una formula para los coeficientes de Fourier

### 12.5.1. Encontrar a $a_0$

Podemos decir informalmente que  $\frac{a_0}{2}$  representa el valor promedio de  $f(t)$  a lo largo de un periodo de nuestra función, veamos unos ejemplos:

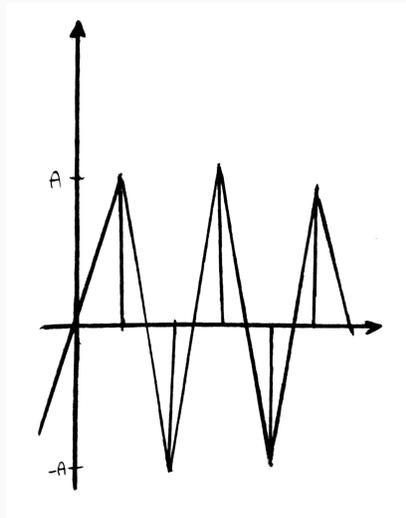


Figura 12.1: Ve que es obvio que  $\frac{a_0}{2} = 0$

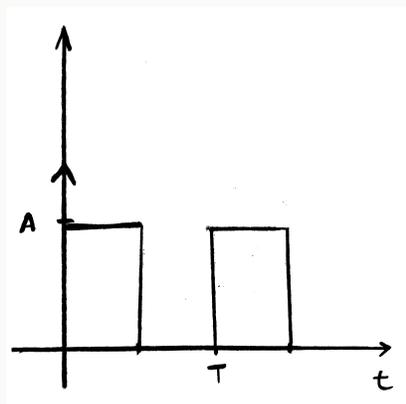


Figura 12.2: Casi obvio que  $\frac{a_0}{2} = \frac{A}{2}$

### 12.5.2. Encontrar a $a_n$

Sea  $f(t)$  una función periódica y completamente IMPAR es decir  $f(-t) = -f(t)$  entonces como es una función impar (tal y como el seno) espero que sea demasiado obvio que la expansión como serie de Fourier no tendrá SOLO elementos que involucren al seno (y quizá a  $\frac{a_0}{2}$ ) entonces en resumen:

“Si tu función es **impar** entonces  $a_n = 0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$ ”

### 12.5.3. Encontrar a $b_n$

Sea  $f(t)$  una función periódica y completamente PAR es decir  $f(-t) = f(t)$  entonces como es una función par (tal y como el coseno) espero que sea demasiado obvio que la expansión como serie de Fourier no tendrá SOLO elementos que involucren al coseno (y quizá a  $\frac{a_0}{2}$ ) entonces en resumen:

“Si tu función es **par** entonces  $b_n = 0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$ ”

### 12.5.4. Tips generales

- Recuerda que el producto de funciones de paridad igual es par.
- Recuerda que el producto de funciones de paridad diferente es impar.
- También recuerda que podemos mover en el eje vertical u horizontal la serie para forzar una casi paridad.

## 12.6. Serie Compleja de Fourier

Creo que es más que obvio que  $e^{int}$ ,  $e^{imt}$  son cero si y solo si  $n = m$ , por lo tanto podemos ver que son base, por lo tanto creo que es más que obvio que podemos expresar a la Serie de Fourier como:

$$\begin{aligned} f(t) &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} C_n e^{inwt} \\ &= \sum_{n=1}^{\infty} C_n e^{inwt} + \overline{C_n} e^{-inwt} \end{aligned}$$

Calcular los coeficientes de dicha serie son casi una copia identica a los de la serie original y llegamos a:

- $C_0$ :

$$C_0 = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) dt$$

- $C_n$ :

$$C_n = \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) e^{-inwt} dt$$

- $C_n$ :

$$C_n = \frac{a_n - ib_n}{2}$$

- $a_n$ :

$$2\text{Real}(C_n)$$

- $b_n$ :

$$-2\text{Im}g(C_n)$$

## 12.7. Aplicaciones - Problemas de Frontera

### 12.7.1. Ecuación de Onda en una Dimensión

Consideremos una cuerda de longitud  $l$ , sujeta en sus extremos.

Sea  $u(x, t)$  una función que te cuenta el desplazamiento que sufre la cuerda en un tiempo  $t$ . Supongamos la posición inicial esta dada por  $f(x)$  y donde  $c^2$  es una constante es  $\frac{T}{p}$  donde  $p$  es la razón de la masa de la cuerda entre unidad de longitud y  $T$  es la tensión de la cuerda.

Entonces:

$$\frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t^2}$$

Veamos ahora algunas consideraciones (de frontera):

- $\forall t \ u(0, t) = u(l, t) = 0$ . Porque la cuerda no se puede desplazar en los extremos
- $\forall t \ u(x, 0) = f(x)$ . Porque literalmente así lo definimos tontito

$$\left. \frac{\partial u(x, t)}{\partial t} \right|_{t=0} = g(x)$$

**Solución:**

Ok, ok, esto va a ser largo, pero agarrate, veras que es divertido. (Creo).

Supongamos que la solución de  $u(x, t)$  es de la forma  $u(x, t) = X(x)T(t)$ .

Es decir, la función que estamos buscando puede verse como el producto de dos funciones que solo dependen de una variable.

Si esto fuera cierto, entonces tendremos que:

$$\frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} = X''(x)T(t) \quad \text{y} \quad \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t^2} = X(x)T''(t)$$

Por lo tanto nuestra ecuación de la onda se ve como:

$$X''(x)T(t) = \frac{1}{c^2} X(x)T''(t)$$

Ahora si separamos tenemos que:

$$\frac{X''(x)}{X(x)} = \frac{T''(t)}{c^2 T(t)}$$

Ahora viene lo interesante, ve que la parte a la izquierda del igual es independiente de  $t$  mientras que la parte derecha de es independiente de  $x$ , ahora... ¿Cómo es posible que estas dos funciones sean iguales sin importar cual es el valor de  $x$  o de  $t$ ?

Muy sencillo, si es que tanto  $\frac{X''(x)}{X(x)}$  como  $\frac{T''(t)}{c^2T(t)}$  es una constante.

Por lo tanto veamos que:

$$\frac{X''(x)}{X(x)} = \frac{T''(t)}{c^2T(t)} = -k^2$$

Donde  $-k^2$  es un constante, conocida como la constante de separación.

Por lo tanto llegamos a dos ecuaciones diferenciales lineales:

$$\begin{aligned} X''(x) + k^2X(x) &= 0 \\ T''(t) + c^2k^2T(t) &= 0 \end{aligned}$$

Ahora, estas son ecuaciones que podemos solucionar, de hecho su solución es un famosa:

$$\begin{aligned} X(x) &= A \cos(kx) + B \sin(kx) \\ T(t) &= C \cos(kct) + D \sin(kct) \end{aligned}$$

Ahora usemos las condiciones de frontera:

- Sabemos que  $u(0, t) = X(0)T(t) = 0$  por lo tanto como  $t \neq 0$  entonces  $X(0) = 0$
- Sabemos que  $u(l, t) = X(l)T(t) = 0$  por lo tanto como  $l \neq 0$  entonces  $X(l) = 0$

De esto se muestra que:

$$X(0) = A \cos(0) + B \sin(0) = A = 0$$

Por otro lado con la segunda condición tenemos que

$$X(l) = B \sin(kl) = 0$$

Ahora,  $B$  no puede ser cero, despues de todo si asi fuera todo  $u(x, t)$  sería siempre 0, así que solo nos queda pensar en que  $\sin(kl) = 0$ , por lo tanto tenemos que:  $kl = n\pi$ , es decir  $k = \frac{n\pi}{l}$  donde  $n$  podría ser cualquier natural.

Por lo tanto la solución general es la suma de todas las posibles soluciones, es decir:

$$u(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} u_n(x, t) = \sum_{n=1}^{\infty} \sin\left(\frac{n\pi x}{l}\right) \left( E_n \cos\left(\frac{cn\pi t}{l}\right) + F_n \sin\left(\frac{cn\pi t}{l}\right) \right)$$

Entonces sabemos que esta nueva forma de ver a  $u(x, t)$  podemos ver las otras condiciones de otra manera pues:

$$\blacksquare u(x, 0) = \sum_{n=1}^{\infty} E_n \sin\left(\frac{n\pi x}{l}\right) = f(x)$$

Por lo tanto  $E_n$  son simplemente los coeficientes de la expansión de la serie de Fourier, por lo tanto ya tenemos una forma de encontrar a los  $E_n$  como:

$$E_n = \frac{2}{l} \int_0^l f(x) \sin\left(\frac{n\pi x}{l}\right) dx$$

$$\blacksquare \frac{\partial u(x, t)}{\partial t} \Big|_{t=0} = \sum_{n=1}^{\infty} F_n \sin\left(\frac{n\pi x}{l}\right) = g(x)$$

Por lo tanto  $F_n$  son simplemente los coeficientes de la expansión de la serie de Fourier, por lo tanto ya tenemos una forma de encontrar a los  $E_n$  como:

$$F_n = \frac{2}{cn\pi} \int_0^l g(x) \sin\left(\frac{n\pi x}{l}\right) dx$$

Y por lo tanto, hemos encontrado una forma de encontrar a  $u(x, t)$

## Capítulo 13

# Transformada de Fourier

## 13.1. Funciones Especiales

Tenemos dos funciones especiales que nos servirán mucho pronto

### 13.1.1. Función Heaviside - Escalón Unitario

$$H(t - a) = \begin{cases} 1 & t \geq a \\ 0 & t < a \end{cases}$$

- Para filtrar  $f(t)$  en el rango  $[a, b]$  tenemos que hacer que:

$$f(t)[H(t - a) - H(t - b)]$$

- Para filtrar  $[0, a]$

$$f(t)[H(t - a)H(t)]$$

### 13.1.2. Función Delta de Dirac

Sea  $\phi(x)$  una función de prueba, donde  $\lim_{x \rightarrow \infty} \phi(x) = \lim_{x \rightarrow \infty} \phi(-x) = 0$

- $\int_{-\infty}^{\infty} \delta(x) dx = 1$
- $\int_{-\infty}^{\infty} \phi(x)\delta(x) dx = \phi(0)$
- $\int_{-\infty}^{\infty} \phi(x)\delta(x - x_0) dx = \phi(x_0)$
- $\int_{-\infty}^{\infty} \phi'(x)\delta(x) dx = \int_{-\infty}^{\infty} \phi(x)\delta'(x) dx = \phi'(0)$

## 13.2. Definición

Sea  $f(t)$  una función periódica tal que  $\int_{-\infty}^{\infty} |f(t)| dt < \infty$  entonces podemos definir a la transformada de Fourier como:

$$\mathcal{F} \{f(t)\} = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-iwt} dt$$

Es decir:

- $f(t)$  es una función que definimos en el tiempo
- $\mathcal{F} \{f(t)\}$  ó  $F(w)$  es una función en el espacio de la frecuencia
- Diremos que para una función genérica su transformada esta denotada por  $F(w)$

### 13.2.1. Propiedades

- Recuerda la función a la cual le quieras aplicar una Transformada de Fourier tu función tiene que converger, es decir  $\int_{-\infty}^{\infty} |f(t)| dt < \infty$
- La Transformada es una “función lineal”, es decir:  
$$\mathcal{F} \{a[f(t)] + b[g(t)]\} = a\mathcal{F} \{f(t)\} + b\mathcal{F} \{g(t)\}$$
- La Transformada es un isomorfismo, es decir, es lo que llamaríamos una “función biyectiva” por lo tanto podemos hablar de la Transformada inversa.

### 13.3. Transformada y la Integral Compleja de Fourier

En este texto no hablamos mucho de la integral compleja de Fourier, pero existe una relación bastante interesante entre los mismo, podemos decir que:

Sea  $f(t)$  una función que tenga una Transformada de Fourier, denotada por  $F(w)$  entonces podemos decir que la integral compleja de Fourier como:

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(w)e^{wit} dt$$

Si te das cuenta esta forma de escribir a  $f(t)$  es una forma de definir a la transformada inversa.

## 13.4. Transformadas por Definición

### 13.4.1. $\mathcal{F}\{e^{-\alpha t}\}$

A ver, a ver, antes de que te me enojés,  $e^{-\alpha t}$  no converge, solo converge la parte positiva, por lo tanto, más bien sacaremos la Transformada de  $e^{-\alpha t}$  cuando  $t \geq 0$ .

$$\begin{aligned} \mathcal{F}\{e^{-\alpha t}u(t)\} &= \int_{-\infty}^{\infty} u(t)e^{-\alpha t} e^{-iwt} dt \\ &= \int_0^{\infty} e^{-\alpha t} e^{-iwt} dt \\ &= \int_0^{\infty} e^{-(iw+\alpha)t} dt \\ &= \left( \frac{1}{iw + \alpha} \right) e^{-(iw+\alpha)t} \Big|_0^{\infty} \\ &= \frac{1}{iw + \alpha} \end{aligned}$$

### 13.4.2. $\mathcal{F}\{k\}$ - Funcion gate

A ver, a ver, antes de que te me enojés,  $f(t) = k$  no converge, solo converge si es que tomamos a  $f(t) = k$  en un rango, un rango de longitud  $d$ , osea desde  $-\frac{d}{2}$  hasta  $\frac{d}{2}$  y  $f(t) = 0$  en todos los otros lados.

$$\begin{aligned} \mathcal{F}\{k[u(t + \frac{d}{2}) - u(t - \frac{d}{2})]\} &= \int_{-\infty}^{\infty} k[u(t + \frac{d}{2}) - u(t - \frac{d}{2})] e^{-iwt} dt \\ &= k \int_{-\infty}^{\infty} u(t + \frac{d}{2}) - u(t - \frac{d}{2}) e^{-iwt} dt \\ &= k \int_{-\frac{d}{2}}^{\frac{d}{2}} e^{-iwt} dt \\ &= \frac{k}{iw} e^{-iwt} \Big|_{-\frac{d}{2}}^{\frac{d}{2}} \\ &= \frac{2k}{w} \sin\left(\frac{wd}{2}\right) \\ &= kd \text{ Sampling}\left(\frac{wd}{2}\right) \end{aligned}$$

**13.4.3.**  $\mathcal{F}\{\delta(t)\}$ 

Recuerda lo que vimos hace unas páginas, porque vamos a usar que  $\int_{-\infty}^{\infty} \delta(t)f(t) = f(0)$

$$\begin{aligned}\mathcal{F}\{\delta(t)\} &= \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) e^{-i\omega t} dt \\ &= e^{-i\omega(0)} \\ &= 1\end{aligned}$$

## 13.5. Teoremas de la Derivadas

### 13.5.1. Derivada con Respecto a la Frecuencia

Esta es de las importantes

$$\begin{aligned}
 \frac{d^n F(w)}{dw^n} &= \frac{d^n}{dw^n} \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-iwt} dt \\
 &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \frac{\partial^n e^{-iwt}}{\partial w^n} dt \\
 &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t) (-it)^n e^{-iwt} dt \\
 &= \mathcal{F} \{f(t)t^n i^{-n}\}
 \end{aligned}$$

Por lo tanto tienes que:

$$\mathcal{F} \{t^n f(t)\} = i^n \frac{d^n F(w)}{dw^n}$$

### 13.5.2. Derivada con Respecto al Tiempo

De una manera similar podemos decir que:

$$\mathcal{F} \left\{ \frac{d^n f(x)}{dx^n} \right\} = (iw)^n F(w)$$

O dicho incluso mas sencillo:

$$F(w) = \mathcal{F} \{f(t)\} = \frac{1}{(iw)^n} \mathcal{F} \left\{ \frac{d^n f(x)}{dx^n} \right\}$$

## 13.6. Desplazamientos

### 13.6.1. Desplazamiento en Tiempo

Se conoce también como la propiedad de Corrimiento de Tiempo y nos permite calcular la Transformada de Fourier de una función  $f(t)$  que esta desplazada sobre  $t$ .

$$\mathcal{F} \{f(t - t_0)\} = e^{-iwt_0} F(w)$$

**Demostración:**

Basta con ver que pasa al momento de calcular la transformada de  $f(t - t_0)$

$$\begin{aligned} \mathcal{F} \{e^{iwt_0} f(t)\} &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t - t_0) e^{-iwt} dt \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t - t_0) e^{-iwt} e^{+iwt_0} e^{-iwt_0} dt \\ &= e^{-iwt_0} \int_{-\infty}^{\infty} f(t - t_0) e^{-iw(t-t_0)} dt \\ &= e^{-iwt_0} \int_{-\infty}^{\infty} f(u) e^{-iw(u)} du \\ &= e^{-iwt_0} F(w) \end{aligned}$$

### 13.6.2. $\mathcal{F} \{\delta(t - t_0)\}$

$$\mathcal{F} \{\delta(t - t_0)\} = e^{-it_0w}$$

### 13.6.3. $\mathcal{F} \left\{ \frac{d^n}{dt^n} \delta(t - t_0) \right\}$

$$\mathcal{F} \left\{ \frac{d^n}{dt^n} \delta(t - t_0) \right\} = (iw)^n e^{-it_0w}$$

### 13.6.4. Ejemplos de Desplazamiento de Tiempo

#### Ejemplo 1

$$\text{Sea } f(t) = \begin{cases} 5 & t \in [4, 10] \\ 0 & t \notin [4, 10] \end{cases}$$

Calcular  $\mathcal{F}\{f(t)\}$

**Solución:**

Empecemos por la idea de que es una función que está corrida en el tiempo, por lo tanto pensemos en la misma función, pero centrada en el origen.

De esto sabemos que  $\mathcal{F}\{5[u(t+3) - u(t-3)]\} = \frac{10}{w} \sin(3w)$ , por lo tanto simplemente tenemos que correrla en el tiempo, por lo tanto:

$$\mathcal{F}\{5[u(t-4) - u(t-10)]\} = \frac{10e^{7iw}}{w} \sin(3w)$$

#### Ejemplo 2

$$\text{Sea } f(t) = 5[u(t-3) - u(t-11)]$$

Calcular  $\mathcal{F}\{f(t)\}$

**Solución:**

Primero empecemos por pensar que está corrida 7 unidades, la original sería  $g(t) = f(t+7) = 5[u(t+4) - u(t-4)]$ , por lo tanto  $G(w)$  es simplemente  $\frac{10}{w} \sin(4w)$ , por lo tanto:

$$\begin{aligned} F(w) &= \mathcal{F}\{g(t)\} = \mathcal{F}\{f(t+7)\} \\ &= e^{-iw(-7)} \frac{10}{w} \sin(4w) \\ &= e^{7iw} \frac{10}{w} \sin(4w) \end{aligned}$$

**Ejemplo 3**

Sea  $f(t) = u(t-2)e^{-3t}$

Calcular  $\mathcal{F}\{f(t)\}$

**Solución:**

Veamos

$$\begin{aligned} \mathcal{F}\{f(t+7)\} &= \mathcal{F}\left\{u(t-2)\left(e^{-3(t-2)}\right)e^{-6}\right\} && \text{Recuerda que } e^{-6} \text{ es un número} \\ &= e^{-6}\mathcal{F}\left\{u(t-2)e^{-3(t-2)}\right\} && \text{Por lo tanto podemos sacarlo} \\ &= e^{-6}e^{-2iw}\mathcal{F}\left\{u(t)e^{-3t}\right\} && \text{Esta corrido en el tiempo} \\ &= e^{-6}e^{-2iw}\frac{1}{3+iw} && \text{Magia ... casi} \\ &= \frac{e^{-(2iw+6)}}{3+iw} && \text{Magia} \end{aligned}$$

**Ejemplo 4**

Sea  $f(t) = 5e^{-3(t-5)^2}$

Calcular  $\mathcal{F}\{f(t)\}$

**Solución:**

$$\begin{aligned} F(w) &= \mathcal{F}\left\{5e^{-3(t-5)^2}\right\} \\ &= 5\mathcal{F}\left\{e^{-3(t-5)^2}\right\} && \text{Recuerda que es lineal} \\ &= 5e^{-5iw}\mathcal{F}\left\{e^{-3t^2}\right\} && \text{Estaba corrida en el tiempo} \\ &= 5e^{-5iw}\left(\sqrt{\frac{\pi}{3}}e^{-\frac{w^2}{12}}\right) && \text{Ahora si aplicamos una directa} \\ &= \frac{5\pi}{3}e^{-(5iw+\frac{w^2}{12})} && \text{Magia} \end{aligned}$$

### 13.6.5. Desplazamiento en Frecuencia

Se conoce también como la propiedad de Corrimiento de Frecuencia y nos permite encontrar la Transformada de Fourier de una función sabiendo  $F(w)$

$$\mathcal{F} \{e^{iw_0t} f(t)\} = F(w - w_0)$$

**Demostración:**

Basta con ver que pasa al momento de calcular la transformada de  $e^{iw_0t} f(t)$

$$\begin{aligned} \mathcal{F} \{e^{iw_0t} f(t)\} &= \int_{-\infty}^{\infty} e^{iw_0t} f(t) e^{-iwt} dt \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} e^{-i(w-w_0)t} f(t) dt \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-i(w-w_0)t} dt \\ &= F(w - w_0) \end{aligned}$$

## 13.7. Gran Teorema de la Simetría

Esta es la propiedad más importante que verás en todos estos archivos de Fourier, es fácil de escribir pero algo más complicado de explicar.

Sea  $\mathcal{F}\{f(t)\} = F(w)$ , entonces:

$$\mathcal{F}\{F(t)\} = 2\pi f(-w)$$

Es decir, la transformada de  $F(t)$ , es decir de una función que se parece mucho a la transformada de  $f(t)$  osea  $F(w)$  pero no en el dominio de la frecuencia sino en el dominio del tiempo es igual a  $2\pi$  por  $f(-w)$  donde  $f(w)$  es algo parecido a  $f(t)$  pero en el dominio de la frecuencia.

### 13.7.1. Consecuencia: $\mathcal{F}\{1\}$

Usando que  $\mathcal{F}\{\delta(t)\} = 1$  podemos decir que:

$$\mathcal{F}\{1\} = 2\pi\delta(-w)$$

## 13.8. Teorema del Escalamiento

Si para una función  $f(t)$  existe su Transformada de Fourier, entonces podemos decir que:

$$\mathcal{F} \{f(at)\} = \frac{1}{|a|} F\left(\frac{w}{a}\right)$$

**Demostración:**

Basta con ver que pasa al momento de calcular la transformada de  $f(at)$ , eso si antes sea  $r = at$  y  $dt = \frac{dr}{a}$

$$\begin{aligned} \mathcal{F} \{e^{iw_0 t} f(t)\} &= \int_{-\infty}^{\infty} f(at) e^{-iwt} dt \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} f(r) e^{-iw \frac{r}{a}} \frac{dr}{a} \\ &= \frac{1}{|a|} \int_{-\infty}^{\infty} f(r) e^{-i \frac{w}{a} r} dr \\ &= \frac{1}{|a|} F\left(\frac{w}{a}\right) \end{aligned}$$

### 13.8.1. Consecuencia: Inverte el Tiempo $\mathcal{F} \{f(-t)\}$

Esto es una consecuencia directa del teorema anterior, pero es tan interesante que le daré su propio espacio:

$$\mathcal{F} \{f(-t)\} = F(-w)$$

**Demostración:**

Usando el Teorema del Escalamiento podemos pensar en  $a = -1$ , entonces basta con ver que:

$$\begin{aligned} \mathcal{F} \{f((-1)t)\} &= \mathcal{F} \{f(-t)\} \\ &= \frac{1}{|-1|} F\left(\frac{w}{-1}\right) \\ &= \frac{1}{1} F(-w) \\ &= F(-w) \end{aligned}$$

### 13.8.2. Consecuencia: Una Clásica $\mathcal{F} \{e^{-a|t|}\}$

Esto es una consecuencia directa del teorema anterior, pero es tan interesante que le daré su propio espacio:

$$\mathcal{F} \{e^{-a|t|}\} = \frac{2a}{a^2 + w^2}$$

**Demostración:**

El truco esta en ver las diferentes formas en que podemos ver a  $e^{-a|t|}$ .

$\mathcal{F} \{e^{-a t }\} = \mathcal{F} \{u(t)e^{-at} + u(-t)e^{at}\}$	Dos funciones, una para los negativos otra positivos
$= \mathcal{F} \{f(t) + f(-t)\}$	Paso Clave, sea $f(t) = u(t)e^{-at}$
$= \mathcal{F} \{f(t)\} + \mathcal{F} \{f(-t)\}$	Separamos
$= F(w) + F(-w)$	Aplicamos inverso del tiempo
$= \frac{1}{a + iw} + \frac{1}{a - iw}$	Son transformadas directas si sabes $f(t)$
$= \frac{(a + iw) + (a - iw)}{(a + iw)(a - iw)}$	Sumamos las 2 fracciones
$= \frac{2a}{a^2 - (iw)^2}$	Diferencia de Cuadrados
$= \frac{2a}{a^2 + w^2}$	Magia

## 13.9. Teoremas de la Modulación

### 13.9.1. $\mathcal{F}\{f(t) \cos(w_0 t)\}$

Seguro que esta tiene nombre pero ni idea :/

$$\begin{aligned}
 \mathcal{F}\{f(t) \cos(w_0 t)\} &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \cos(w_0 t) e^{-iwt} dt \\
 &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \left( \frac{e^{w_0 t} + e^{-w_0 t}}{2} \right) e^{-iwt} dt \\
 &= \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-i(w-w_0)t} dt + \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-i(w+w_0)t} dt \\
 &= \frac{1}{2} [F(w-w_0) + F(w+w_0)]
 \end{aligned}$$

### 13.9.2. $\mathcal{F}\{\cos(w_0 t)\}$

Usando lo anterior:

$$\begin{aligned}
 \mathcal{F}\{\cos(w_0 t)\} &= \int_{-\infty}^{\infty} 1 \cos(w_0 t) e^{-iwt} dt \\
 &= \frac{1}{2} [2\pi\delta(w-w_0) + 2\pi\delta(w+w_0)] \\
 &= \pi\delta(w-w_0) + \pi\delta(w+w_0) \\
 &= \pi(\delta(w-w_0) + \delta(w+w_0))
 \end{aligned}$$

**13.9.3.**  $\mathcal{F} \{f(t) \sin(w_0 t)\}$

Seguro que esta tiene nombre pero ni idea :/

$$\begin{aligned}
 \mathcal{F} \{f(t) \sin(w_0 t)\} &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \cos(w_0 t) e^{-iwt} dt \\
 &= \int_{-\infty}^{\infty} f(t) \left( \frac{e^{w_0 t} - e^{-w_0 t}}{2i} \right) e^{-iwt} dt \\
 &= \frac{1}{2i} \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-i(w-w_0)t} dt - \frac{1}{2i} \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-i(w+w_0)t} dt \\
 &= \frac{1}{2i} [F(w-w_0) - F(w+w_0)] \\
 &= 2i [F(w+w_0) - F(w-w_0)]
 \end{aligned}$$

**13.9.4.**  $\mathcal{F} \{\sin(w_0 t)\}$

Usando lo anterior:

$$\begin{aligned}
 \mathcal{F} \{\cos(w_0 t)\} &= \int_{-\infty}^{\infty} 1 \sin(w_0 t) e^{-iwt} dt \\
 &= \frac{1}{2i} [2\pi\delta(w-w_0) - 2\pi\delta(w+w_0)] \\
 &= -i\pi\delta(w-w_0) + i\pi\delta(w+w_0) \\
 &= i\pi\delta(w+w_0) - i\pi\delta(w-w_0)
 \end{aligned}$$

### 13.9.5. Ejemplos

#### Ejemplo 1

Sea  $f(t) = 5 \frac{\sin(t)}{t}$

Calcular  $\mathcal{F}\{f(t)\}$

**Solución:**

Veamos, pero antes de empezar con las cuentas tienes que ver que  $g(t) = \frac{1}{2}[u(t-1) - u(t+1)]$  y por lo tanto  $G(w) = \frac{1}{w} \sin(w)$

$$\begin{aligned} \mathcal{F}\{f(t)\} &= \mathcal{F}\left\{5 \frac{\sin(t)}{t}\right\} && \text{Empecemos} \\ &= 5 \mathcal{F}\left\{\frac{\sin(t)}{t}\right\} && \text{La Transformada es lineal ;)} \\ &= 10\pi \left(\frac{1}{2}[u(t-1) - u(t+1)]\right) \Big|_{-w} && \text{Mira lo que esta hasta arriba, simetria} \\ &= 5\pi[u(-w-1) - u(-w+1)] \end{aligned}$$

#### Ejemplo 2

Sea  $f(t) = 4u(t-2)e^{-3t} \cos(t-2)$

Calcular  $\mathcal{F}\{f(t)\}$

**Solución:**

$$\begin{aligned} F(w) &= \mathcal{F}\{4u(t-2)e^{-3t} \cos(t-2)\} \\ &= 4 \mathcal{F}\left\{u(t-2)e^{-3(t-2)}e^{-6} \cos(t-2)\right\} && \text{Recuerda que es lineal} \\ &= 4e^{-6} \mathcal{F}\left\{u(t-2)e^{-3(t-2)} \cos(t-2)\right\} && \text{Recuerda que es lineal} \\ &= 4e^{-6}e^{-2iw} \mathcal{F}\{u(t)e^{-3t} \cos(t)\} && \text{Estaba corrida en el tiempo} \\ &= 4e^{-(2iw+6)} \left(\frac{1}{2}\right) \left(\frac{1}{3+i(w-1)} + \frac{1}{3+i(w+1)}\right) && \text{Ahora si aplicamos una directa} \\ &= 2e^{-(2iw+6)} \left(\frac{1}{3+i(w-1)} + \frac{1}{3+i(w+1)}\right) && \text{Magia} \end{aligned}$$

## 13.10. Transformada Inversa

Ya que tenemos una linda forma de encontrar la transformada de Fourier también podemos hacer algo parecido con la transformada inversa y definirla como:

$$f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(w)e^{iwt} dw$$

## 13.10.1. Ejemplos de la Inversa

## Ejemplo 1

Calcula  $\mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{4e^{(2w-6)i}}{5 - (3-w)i} \right\}$

**Solución:**

Esto va a esta bien intenso, pero bien genial, veamos:

$$\begin{aligned}
 \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{4e^{(2w-6)i}}{5 - (3-w)i} \right\} &= \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{4e^{2(w-3)i}}{5 + (w-3)i} \right\} && \text{Arreglamos los términos} \\
 &= e^{i3t} \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{4e^{2wi}}{5 + wi} \right\} && \text{Estaba movida} \\
 &= 4e^{i3t} \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{e^{2wi}}{5 + wi} \right\} && \text{La Transformada (y si inversa el lineal)} \\
 &= 4e^{i3t} \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1}{5 + wi} \right\} \Big|_{t=t+2} && \text{También estaba corrida} \\
 &= 4e^{i3t} (u(t)e^{-5t}) \Big|_{t=t+2} && \text{Nos sabemos la Transformada de esa} \\
 &= 4e^{i3t} u(t+2)e^{-5(t+2)} && \text{Magia :D}
 \end{aligned}$$

## Ejemplo 2

Encuentra  $\mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1+iw}{(2+iw)(3+iw)} \right\}$

**Solución Forma Inteligente:**

$$\begin{aligned}
 f(t) &= \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1+iw}{(2+iw)(3+iw)} \right\} && \text{Piensa} \\
 &= \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{-1}{(2+iw)} + \frac{2}{(3+iw)} \right\} && \text{Ahi esta el truco} \\
 &= \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{-1}{(2+iw)} \right\} + \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{2}{(3+iw)} \right\} && \text{Ahora la puedo separar} \\
 &= -u(t)e^{-2t} + 2u(t)e^{-3t} && \text{Ahora la puedo separar} \\
 &= u(t)[2e^{-3t} - e^{-2t}] && \text{Ahora reparo y pongo bonito}
 \end{aligned}$$

## 13.11. Convolución

Si tenemos dos funciones  $f(t)$ ,  $g(t)$  tienen su transformada de Fourier entonces podemos hablar de la Convolución.

$$f(t) * g(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t-x) g(x) dx$$

Además tenemos una propiedad muy importante:

$$\mathcal{F} \{f(t) * g(t)\} = F(w) G(w)$$

Nota que la definición de Convolución no depende de nada de Fourier, por lo tanto esta definición aplica para todas las transformadas.

### 13.11.1. Propiedades

- La Convolución es conmutativa, es decir  $f * g = g * f$
- La Convolución es lineal, es decir  $(af + bg) * h = a(f * h) + b(g * h)$

### 13.11.2. Ejemplos usando Convolución para la Inversa

#### Ejemplo 1

Encuentra  $\mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1}{(1+iw)^2} \right\}$

**Solución Forma 1:**

Ve que  $\frac{d}{dw} \frac{1}{(1+iw)^2} = \frac{-i}{(1+iw)^2}$  y si multiplicas todo por  $i$  tienes que  $i \frac{d}{dw} \frac{1}{(1+iw)^2} = \frac{1}{(1+iw)^2}$

Por lo tanto creo que es muy obvio usando el Teorema de la Derivación que:

$$\mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1}{(1+iw)^2} \right\} = t u(t) e^{-t}.$$

Y bingo, hemos acabado.

**Solución Forma 2:**

Pero usando Convolución:

$$\begin{aligned} \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1}{(1+iw)^2} \right\} &= \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1}{(1+iw)} \frac{1}{(1+iw)} \right\} \\ &= u(t)e^{-t} * u(t)e^{-t} \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} u(t-x)e^{-(t-x)} * u(x)e^{-x} dx \\ &= e^{-t} \int_0^t dx \\ &= e^{-t} t u(t) \end{aligned}$$

#### Ejemplo 2

Encuentra  $\mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1}{(1+iw)(2+iw)} \right\}$

**Solución:**

$$\begin{aligned} f(t) &= \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1}{(1+iw)(2+iw)} \right\} \\ &= \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1}{1+iw} \right\} * \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1}{2+iw} \right\} && \text{Usa la Convolución :D} \\ &= u(t)e^{-t} * u(t)e^{-2t} && \text{Estas inversas si que nos la sabemos} \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} u(t-x)e^{-(t-x)} u(x)e^{-2x} dx && \text{Ahora a integrar} \\ &= e^{-t} \int_{-\infty}^{\infty} [u(t-x)u(x)]e^{-x} dx && \text{Seguimos} \\ &= e^{-t} \int_0^t e^{-x} dx && \text{Seguimos} \\ &= e^{-t} [-e^{-t} + e^0] = u(t)[e^{-t} - e^{-2t}] && \text{Magia} \end{aligned}$$

**Ejemplo 3**Encuentra  $\mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{\sin(w)}{w(2+iw)} \right\}$ **Solución:**

Ok, esta si que esta algo rara, pero no te preocupes, si puedes :D

$$\begin{aligned}
f(t) &= \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{\sin(w)}{w(2+iw)} \right\} \\
&= \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{2^{\frac{1}{2}}}{w} \sin(w(1)) \right\} * \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1}{2+iw} \right\} && \text{Usa la Convolución :D} \\
&= \left( \frac{1}{2} \right) [u(t+1) - u(t-1)] * u(t)e^{-2t} && \text{Estas inversas si que nos la sabemos} \\
&= \frac{1}{2} \int_{-\infty}^{\infty} u(t-x)[u(t+1) - u(t-1)]e^{-2(t-x)} dx && \text{Ahora a integrar} \\
&= \frac{1}{2} e^{-2t} \int_{-\infty}^{\infty} u(t-x)[u(t+1) - u(t-1)]e^{2x} dx && \text{Seguimos} \\
&= \frac{1}{2} e^{-2t} \int_{-1}^1 e^{2x} dx && \text{Seguimos} \\
&= \frac{1}{2} e^{-2t} \frac{1}{2} [e^2 - e^{-2}] && \text{Ya casi lo logro} \\
&= \frac{e^{-2t}}{2} \sinh(2)[u(t+1) - u(t-1)] && \text{Magia}
\end{aligned}$$

**Ejemplo 4**Encuentra  $\mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{e^{(2w-6)i}}{5-(3-w)i} \right\}$ **Solución Forma Convolución:**

$$\begin{aligned}
f(t) &= \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{e^{(2w-6)i}}{5-(3-w)i} \right\} \\
&= \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{e^{2(w-3)i}}{5+(w-3)i} \right\} && \text{Ordenamos} \\
&= e^{3it} \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{e^{2wi}}{5+wi} \right\} && \text{Vamos a hacer desplazamiento de frecuencia} \\
&= e^{3it} \mathcal{F}^{-1} \{e^{2wi}\} * \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1}{5+wi} \right\} && \text{Separemos por Convolución} \\
&= e^{3it} \delta(t+2) * u(t)e^{-5t} && \text{Estas si nos la sabemos} \\
&= e^{3it} \int_{-\infty}^{\infty} \delta(x+2)u(t-x)e^{-5(t-x)} && \text{Definición de Convolución} \\
&= e^{3it} [u(t+2)e^{-5(t+2)}] && \text{Magia y la Delta de Dirac}
\end{aligned}$$

**Solución Forma Inteligente:**

$$\begin{aligned}
f(t) &= \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{e^{(2w-6)i}}{5-(3-w)i} \right\} \\
&= \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{e^{2(w-3)i}}{5+(w-3)i} \right\} && \text{Ordenamos} \\
&= e^{3it} \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{e^{2wi}}{5+wi} \right\} && \text{Vamos a hacer desplazamiento de frecuencia} \\
&= e^{3it} \mathcal{F}^{-1} \left\{ \frac{1}{5+wi} \right\} \Big|_{t=t+2} && \text{Vamos a hacer desplazamiento de tiempo (pero al revés)} \\
&= e^{3it} (u(t)e^{-5t}) \Big|_{t=t+2} && \text{Y ya solo evaluamos} \\
&= e^{3it} [u(t+2)e^{-5(t+2)}]
\end{aligned}$$

## 13.12. Sol. Ecuaciones Diferenciales

### 13.12.1. Ejemplo 1

Solucionar la ecuacion diferencial parcial:

$$4 \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t^2}$$

Donde tenemos las siguientes condiciones:

- $x \in (-\infty, \infty)$
- $t \in [0, \infty)$
- $u(x, 0) = 0$
- $\frac{\partial u(x, 0)}{\partial t} = 64xe^{-4x^2}$

**Solución:**

Por un lado recordemos que  $\mathcal{F} \left\{ \frac{d^n f(x)}{dx^n} \right\} = (iw)^n F(w)$ , entonces:

$4 \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t^2}$	Esta es la original
$4 \mathcal{F} \left\{ \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} \right\} = \mathcal{F} \left\{ \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t^2} \right\}$	Vamos a hacer la transformada con respecto a $X$
$4(iw)^2 U(w, t) = U_{tt}(w, t)$	Así se ven transformadas
$-4w^2 U(w, t) = U_{tt}(w, t)$	Simple algebra
$-U_{tt}(w, t) - 4w^2 U(w, t) = 0$	Despejamos y todo por (-1)
$U_{tt}(w, t) + 4w^2 U(w, t) = 0$	Ahora algebra
$U_{tt}(w, t) + (2w)^2 U(w, t) = 0$	Ahora es una ecuación conocida

Por lo tanto podemos resolver la ecuación diferencial como:  $U(w, t) = A(w) \cos(2wt) + B(w) \sin(2wt)$

Ahora veamos las condiciones iniciales:

$$\begin{aligned} \frac{\partial u(x, 0)}{\partial t} &= 64xe^{-4x^2} && \text{Esta es la original} \\ \mathcal{F} \left\{ \frac{\partial u(x, 0)}{\partial t} \right\} &= \mathcal{F} \{ 64xe^{-4x^2} \} && \text{Aplicamos Fourier} \\ U_t(w, 0) &= \mathcal{F} \{ 64xe^{-4x^2} \} && \text{Recuerda con respecto a que estamos aplicandola} \\ &= 64 \mathcal{F} \{ x e^{-4x^2} \} && \text{Sacamos las constantes} \\ &= 64 i^1 \frac{d}{dw} \mathcal{F} \{ e^{-4x^2} \} && \text{Aplicamos Teorema de Derivación} \\ &= 64 i^1 \frac{d}{dw} \sqrt{\frac{\pi}{4}} e^{-\frac{w^2}{16}} && \text{Esta es una transformada directa} \\ &= 64i \sqrt{\frac{\pi}{4}} \frac{d}{dw} e^{-\frac{w^2}{16}} && \text{La derivada es lineal} \\ &= 32i \sqrt{\pi} \frac{-2w}{16} e^{-\frac{w^2}{16}} && \text{Ya derivamos} \\ &= -4i \sqrt{\pi} w e^{-\frac{w^2}{16}} && \text{Simplificamos} \end{aligned}$$

Otra condición inicial es tan sencilla como:

$$\begin{aligned} u(x, 0) &= 0 \\ \mathcal{F} \{ u(x, 0) \} &= \mathcal{F} \{ 0 \} \\ U(w, 0) &= 0 \end{aligned}$$

Ahora si, vayamos a encontrar las constantes de la solución de la ecuación diferencial:

$$\begin{aligned} U(w, t) &= A(w) \cos(2wt) + B(w) \sin(2wt) && \text{Esta es la solución general} \\ U(w, 0) &= A(w) \cos(0) + B(w) \sin(0) &= 0 && \text{Aplicando una condición inicial} \\ &= A(w) &= 0 && \text{Encontramos una constante} \end{aligned}$$

Ahora finalmente podemos ver que:  $U(w, t) = B(w) \sin(2wt)$

$$\begin{aligned} U_t(w, t) &= \frac{\partial}{\partial t} B(w) \sin(2wt) && \text{Derivamos lo que ya tenemos} \\ &= 2wB(w) \cos(2wt) && \text{Aplicamos} \\ U_t(w, 0) &= 2wB(w) \cos(0) = 2wB(w) && \text{Aplicamos condicion inicial} \end{aligned}$$

Pero además ya sabemos que  $U_t(w, 0) = -4i\sqrt{\pi} w e^{-\frac{w^2}{16}}$  por lo tanto podemos decir que  $2wB(w) = -4i\sqrt{\pi} w e^{-\frac{w^2}{16}}$ , por lo tanto finalmente tenemos que  $B(w) = -2i\sqrt{\pi} e^{-\frac{w^2}{16}}$

Por lo tanto hemos encontrado a la última constante que nos faltaba, por lo tanto podemos decir que:

$$U(w, t) = -2i\sqrt{\pi} e^{-\frac{w^2}{16}} \sin(2wt)$$

Ahora ya podemos encontrar la función que queremos:

$$\begin{aligned}
 \mathcal{F}^{-1}\{U(w, t)\} &= \mathcal{F}^{-1}\left\{-2i\sqrt{\pi} e^{-\frac{w^2}{16}} \sin(2wt)\right\} && \text{Ahora solo hay que resolver esto} \\
 &= \mathcal{F}^{-1}\left\{-2i\sqrt{\pi} e^{-\frac{w^2}{16}} \left(\frac{e^{iw2t} - e^{-iw2t}}{2i}\right)\right\} && \text{Ahora solo hay que resolver esto} \\
 &= \mathcal{F}^{-1}\left\{-\sqrt{\pi} e^{-\frac{w^2}{16}} (e^{iw2t} - e^{-iw2t})\right\} && \text{Simplificamos la fracción} \\
 &= \mathcal{F}^{-1}\left\{-\sqrt{\pi} e^{-\frac{w^2}{16}} e^{iw2t}\right\} - \mathcal{F}^{-1}\left\{-\sqrt{\pi} e^{-\frac{w^2}{16}} e^{-iw2t}\right\} && \text{Separamos} \\
 &= \mathcal{F}^{-1}\left\{\sqrt{\pi} e^{-\frac{w^2}{16}} e^{-iw2t}\right\} - \mathcal{F}^{-1}\left\{\sqrt{\pi} e^{-\frac{w^2}{16}} e^{+iw2t}\right\} && \text{Invertimos para eliminar el - de la raíz} \\
 &= 2\mathcal{F}^{-1}\left\{\sqrt{\frac{\pi}{4}} e^{-\frac{w^2}{16}} e^{-iw2t}\right\} - 2\mathcal{F}^{-1}\left\{\sqrt{\frac{\pi}{4}} e^{-\frac{w^2}{16}} e^{+iw2t}\right\} && \text{Acomodo para corrimiento} \\
 &= 2\mathcal{F}^{-1}\left\{\sqrt{\frac{\pi}{4}} e^{-\frac{w^2}{16}}\right\}_{x=x-2t} - 2\mathcal{F}^{-1}\left\{\sqrt{\frac{\pi}{4}} e^{-\frac{w^2}{16}}\right\}_{x=x+2t} && \text{Aplico corrimiento} \\
 &= 2e^{-4(x)^2} \Big|_{x=x-2t} - 2e^{-4(x)^2} \Big|_{x=x+2t} && \text{Es una transformada directa} \\
 &= 2e^{-4(x-2t)^2} - 2e^{-4(x+2t)^2} && \text{Magia}
 \end{aligned}$$

Por lo tanto nuestra función que cumple con todas las condiciones es:

$$u(x, t) = 2e^{-4(x-2t)^2} - 2e^{-4(x+2t)^2}$$

### 13.12.2. Ejemplo 2

Solucionar la ecuacion diferencial parcial:

$$16 \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t^2}$$

Donde tenemos las siguientes condiciones:

- $x \in (-\infty, \infty)$
- $t \in [0, \infty)$
- $u(x, 0) = 8e^{-3x^2}$
- $\frac{\partial u(x, 0)}{\partial t} = 0$

**Solución:**

Vamos primero a transformar todo en el espacio de la frecuencia, empecemos por la ecuación diferencial:

Por un lado recordemos que  $\mathcal{F} \left\{ \frac{d^n f(x)}{dx^n} \right\} = (iw)^n F(w)$ , entonces:

$16 \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t^2}$	Esta es la original
$16 \mathcal{F} \left\{ \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} \right\} = \mathcal{F} \left\{ \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t^2} \right\}$	Vamos a hacer la transformada con respecto a $X$
$16(iw)^2 U(w, t) = U_{tt}(w, t)$	Así se ven las transformadas
$-16w^2 U(w, t) = U_{tt}(w, t)$	Simple algebra
$-U_{tt}(w, t) - 16w^2 U(w, t) = 0$	Despejamos y todo por (-1)
$U_{tt}(w, t) + 16w^2 U(w, t) = 0$	Ahora algebra
$U_{tt}(w, t) + (4w)^2 U(w, t) = 0$	Ahora es una ecuación conocida

Por lo tanto podemos resolver la ecuación diferencial como:  $U(w, t) = A(w) \cos(4wt) + B(w) \sin(4wt)$

Ahora veamos las condiciones iniciales:

$$\begin{aligned} \frac{\partial u(x, 0)}{\partial t} &= 0 \\ \mathcal{F} \left\{ \frac{\partial u(x, 0)}{\partial t} \right\} &= \mathcal{F} \{0\} \\ U_t(w, 0) &= 0 \end{aligned}$$

Por otro lado tenemos que:

$$\begin{aligned}
 u(x, 0) &= 8e^{-3x^2} && \text{Esta es la original} \\
 \mathcal{F}\{u(x, 0)\} &= \mathcal{F}\{8e^{-3x^2}\} && \text{Aplicamos Fourier} \\
 U(w, 0) &= \mathcal{F}\{8e^{-3x^2}\} && \text{Recuerda con respecto a que estamos aplicandola} \\
 &= 8 \mathcal{F}\{e^{-3x^2}\} && \text{Sacamos las constantes} \\
 &= 8 \mathcal{F}\{e^{-3x^2}\} && \text{Sacamos las constantes} \\
 &= 8 \sqrt{\frac{\pi}{3}} e^{-\frac{w^2}{12}} && \text{Transformada Directa}
 \end{aligned}$$

Ahora si, vayamos a encontrar las constantes de la solución de la ecuación diferencial:

$$\begin{aligned}
 U(w, t) &= A(w) \cos(2wt) + B(w) \sin(2wt) && \text{Esta es la solución general} \\
 U(w, 0) &= A(w) \cos(0) + B(w) \sin(0) && = 8 \sqrt{\frac{\pi}{3}} e^{-\frac{w^2}{12}} \quad \text{Aplicando una condición inicial} \\
 &= A(w) && = 8 \sqrt{\frac{\pi}{3}} e^{-\frac{w^2}{12}} \quad \text{Encontramos una constante}
 \end{aligned}$$

Ahora finalmente podemos ver que:

$$\begin{aligned}
 U_t(w, t) &= \frac{\partial}{\partial t} A(w) \cos(4wt) + \frac{\partial}{\partial t} B(w) \sin(4wt) && \text{Vamos a derivar} \\
 &\quad - 4wA(w) \sin(4wt) + 4wB(w) \cos(4wt) && \text{Derivamos} \\
 U_t(w, 0) &= -4wA(w) \sin(0) + 4wB(w) \cos(0) && = 0 \quad \text{Aplicamos condiciones iniciales} \\
 &= 4wB(w) && = 0 \quad \text{Ahora llegamos a la verdad} \\
 &= B(w) && = 0 \quad \text{Encontramos la segunda constante}
 \end{aligned}$$

Por lo tanto hemos encontrado la otra “constante” y ya tenemos a la solución en el espacio de frecuencia:

$$\begin{aligned}
 U(w, t) &= A(w) \cos(4wt) \\
 &= 8 \sqrt{\frac{\pi}{3}} e^{-\frac{w^2}{12}} \cos(4wt)
 \end{aligned}$$

Ahora ya podemos encontrar la función que queremos:

$$\begin{aligned}
 \mathcal{F}^{-1}\{U(w, t)\} &= \mathcal{F}^{-1}\left\{8\sqrt{\frac{\pi}{3}}e^{-\frac{w^2}{12}}\cos(4wt)\right\} && \text{Ahora solo hay que resolver esto} \\
 &= 8\sqrt{\frac{\pi}{3}}\mathcal{F}^{-1}\left\{e^{-\frac{w^2}{12}}\cos(4wt)\right\} && \text{Sacamos a las constantes} \\
 &= 8\sqrt{\frac{\pi}{3}}\mathcal{F}^{-1}\left\{e^{-\frac{w^2}{12}}\left(\frac{e^{i(4wt)}+e^{-i(4wt)}}{2}\right)\right\} && \text{Definición de Cosenos} \\
 &= 4\sqrt{\frac{\pi}{3}}\mathcal{F}^{-1}\left\{e^{-\frac{w^2}{12}}e^{i(4wt)}+e^{-\frac{w^2}{12}}e^{-i(4wt)}\right\} && \text{Separamos la transformada} \\
 &= 4\mathcal{F}^{-1}\left\{\sqrt{\frac{\pi}{3}}e^{-\frac{w^2}{12}}e^{i(4wt)}\right\}+4\mathcal{F}^{-1}\left\{\sqrt{\frac{\pi}{3}}e^{-\frac{w^2}{12}}e^{-i(4wt)}\right\} && \text{Ahora tenemos dos transformadas} \\
 &= 4\mathcal{F}^{-1}\left\{\sqrt{\frac{\pi}{3}}e^{-\frac{w^2}{12}}\right\}_{x=x+4t}+4\mathcal{F}^{-1}\left\{\sqrt{\frac{\pi}{3}}e^{-\frac{w^2}{12}}\right\}_{x=x-4t} && \text{Esto ocurre cuando se transforma en el tiempo} \\
 &= 4\left(e^{-3x^2}\right)_{x=x+4t}+4\left(e^{-3x^2}\right)_{x=x-4t} && \text{Estas son transformadas directas} \\
 &= 4e^{-3(x+4t)^2}+4e^{-3(x-4t)^2} && \text{Lo hemos logrado}
 \end{aligned}$$

Por lo tanto nuestra función que cumple con todas las condiciones es:

$$u(x, t) = 4e^{-3(x+4t)^2} + 4e^{-3(x-4t)^2}$$

### 13.12.3. Ejemplo 3

Solucionar la ecuacion diferencial parcial:

$$4 \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t^2}$$

Donde tenemos las siguientes condiciones:

- $x \in (-\infty, \infty)$
- $t \in [0, \infty)$
- $u(x, 0) = 0$
- $\frac{\partial u(x, 0)}{\partial t} = 12 \frac{1}{3^2+x^2}$

**Solución:**

Vamos primero a transformar todo en el espacio de la frecuencia, empecemos por la ecuación diferencial:

$4 \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t^2}$	Esta es la original
$4 \mathcal{F} \left\{ \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} \right\} = \mathcal{F} \left\{ \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t^2} \right\}$	Vamos a hacer la transformada con respecto a $X$
$4(iw)^2 U(w, t) = U_{tt}(w, t)$	Así se ven las transformadas
$-4w^2 U(w, t) = U_{tt}(w, t)$	Simple algebra
$-U_{tt}(w, t) - 4w^2 U(w, t) = 0$	Despejamos y todo por (-1)
$U_{tt}(w, t) + 4w^2 U(w, t) = 0$	Ahora algebra
$U_{tt}(w, t) + (2w)^2 U(w, t) = 0$	Ahora es una ecuación conocida

Por lo tanto podemos resolver la ecuación diferencial como:  $U(w, t) = A(w) \cos(2wt) + B(w) \sin(2wt)$

Ahora veamos las condiciones iniciales:

$\frac{\partial u(x, 0)}{\partial t} = 12 \frac{1}{3^2+x^2}$	Esta es la original
$\mathcal{F} \left\{ \frac{\partial u(x, 0)}{\partial t} \right\} = \mathcal{F} \left\{ 12 \frac{1}{3^2+x^2} \right\}$	Aplicamos Fourier
$U_t(w, 0) = \mathcal{F} \left\{ 12 \frac{1}{3^2+x^2} \right\}$	Recuerda con respecto a que estamos aplicandola
$= 12 \mathcal{F} \left\{ \frac{1}{3^2+x^2} \right\}$	Sacamos las constantes
$= 12 \frac{\pi}{3} e^{-3 w }$	Es una transformada directa
$= 4\pi e^{-3 w }$	Magia

Otra condición inicial es tan sencilla como:

$$\begin{aligned} u(x, 0) &= 0 \\ \mathcal{F}\{u(x, 0)\} &= \mathcal{F}\{0\} \\ U(w, 0) &= 0 \end{aligned}$$

Ahora si, vayamos a encontrar las constantes de la solución de la ecuación diferencial:

$$\begin{aligned} U(w, t) &= A(w) \cos(2wt) + B(w) \sin(2wt) && \text{Esta es la solución general} \\ U(w, 0) &= A(w) \cos(0) + B(w) \sin(0) = 0 && \text{Aplicando una condición inicial} \\ &= A(w) = 0 && \text{Encontramos una constante} \end{aligned}$$

Ahora finalmente podemos ver que:  $U(w, t) = B(w) \sin(2wt)$

$$\begin{aligned} U_t(w, t) &= \frac{\partial}{\partial t} B(w) \sin(2wt) && \text{Derivamos lo que ya tenemos} \\ &= 2wB(w) \cos(2wt) && \text{Aplicamos} \\ U_t(w, 0) &= 2wB(w) \cos(0) = 2wB(w) && \text{Aplicamos condición inicial} \end{aligned}$$

Pero además ya sabemos que  $U_t(w, 0) = 4\pi e^{-3|w|}$  por lo tanto podemos decir que  $2wB(w) = 4\pi e^{-3|w|}$ , por lo tanto finalmente tenemos que  $B(w) = \frac{2\pi}{w} e^{-3|w|}$

Por lo tanto hemos encontrado a la última constante que nos faltaba, por lo tanto podemos decir que:

$$U(w, t) = \frac{2\pi}{w} e^{-3|w|} \sin(2wt)$$

Ahora ya podemos encontrar la función que queremos:

$$\begin{aligned} \mathcal{F}^{-1}\{U(w, t)\} &= \mathcal{F}^{-1}\left\{\frac{2\pi}{w} e^{-3|w|} \sin(2wt)\right\} && \text{Ahora solo hay que resolver esto} \\ &= 3\mathcal{F}^{-1}\left\{\frac{\pi}{3} e^{-3|w|} \frac{2(1)}{w} \sin(w(2t))\right\} && \text{Acomodamos} \\ &= 3 \frac{1}{3^2 + x^2} * [u(x + 2t) - u(x - 2t)] && \text{Convolución} \\ &= 3 \int_{-\infty}^{\infty} \frac{1}{3^2 + (t - x)^2} [u(x + 2t) - u(x - 2t)] && \text{Aplicamos} \\ &= 3 \int_{-2t}^{2t} \frac{1}{3^2 + (t - x)^2} && \text{Aplicamos} \end{aligned}$$

Por lo tanto nuestra función que cumple con todas las condiciones es:

$$u(x, t) = 3 \int_{-2t}^{2t} \frac{1}{9 + (t - x)^2}$$

## 13.13. Transformario de Fourier

$f(t)$	$\mathcal{F} \{f(t)\}$
Definición	
$f(t)$	$\int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-iwt} dt$
Funciones y Transformadas Genéricas	
$f(t)$	$F(w)$
$g(t)$	$G(w)$
Funciones y Transformadas Famosas	
$u(t)e^{-\alpha t}$	$\frac{1}{\alpha+iw}$
$k[u(t+d) - u(t-d)]$	$\frac{2k}{w} \sin(wd)$
$\delta(t)$	1
$e^{-\alpha t }$	$\frac{2\alpha}{\alpha^2+w^2}$
$\frac{1}{a^2+t^2}$	$\frac{\pi}{a} e^{-a w }$
$e^{-at^2}$	$\sqrt{\frac{\pi}{a}} e^{-\frac{w^2}{4a}}$
$(1- t )[u(t+1) - u(t-1)]$	$\frac{2(1-\cos(w))}{w^2}$
Teoremas de Modulación	
$f(t) \cos(w_0 t)$	$\frac{1}{2}[F(w-w_0) + F(w+w_0)]$
$f(t) \sin(w_0 t)$	$\frac{1}{2i}[F(w-w_0) - F(w+w_0)]$
$\cos(w_0 t)$	$\pi(\delta(w-w_0) + \delta(w+w_0))$
$\sin(w_0 t)$	$i\pi(\delta(w+w_0) - \delta(w-w_0))$

$f(t)$	$\mathcal{F}\{f(t)\}$
Corrimiento del Tiempo y Frecuencia	
$f(t - t_0)$	$e^{-i\omega t_0} F(\omega)$
$e^{i\omega_0 t} f(t)$	$F(\omega - \omega_0)$
Gran Teorema de la Simetria	
$F(t)$	$2\pi f(-\omega)$
1	$2\pi\delta(-\omega)$
$\frac{1}{\alpha + it}$	$2\pi u(-\omega)e^{\alpha\omega}$
Teorema de Escalamiento	
$f(at)$	$\frac{1}{ a } F\left(\frac{\omega}{a}\right)$
$f(-t)$	$F(-\omega)$
Teoremas de Derivadas	
$t^n f(t)$	$i^n \frac{d^n F(\omega)}{d\omega^n}$
$\frac{d^n f(t)}{dx^n}$	$(i\omega)^n F(\omega)$
Teorema de Convolución	
$f(t) * g(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t-x) g(x) dx$	
$f(t) * g(t)$	$F(\omega) G(\omega)$

### Cosas que deberías saber

- $\cos(n \cdot \pi) = (-1)^n = \begin{cases} 1 & \text{Si } n \text{ es par} \\ -1 & \text{Si } n \text{ es impar} \end{cases}$
- $\cos\left(\frac{2n+1}{2}\pi\right) = 0$
- $\sin(n \cdot \pi) = 0$
- $\sin\left(\frac{2n+1}{2}\pi\right) = (-1)^n = \begin{cases} 1 & \text{Si } n \text{ es par} \\ -1 & \text{Si } n \text{ es impar} \end{cases}$
- $\int_{-\infty}^{\infty} \phi(x)\delta(x-x_0) dx = \phi(x_0)$
- $f(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} F(w)e^{iwt} dw$

## Parte V

# Señales y sistemas de comunicación

# Capítulo 14

## Serie de Fourier

# Bibliografía

- [1] Miguel Olvera Aldana *Matemáticas Avanzadas para la Ingeniería*. Escuela Superior de Cómputo, IPN, 2017